

**GARMIN**®

GPSMAP® 4000/5000-serien brugervejledning



© 2009–2011 Garmin Ltd. eller dets datterselskaber

Alle rettigheder forbeholdes. Denne vejledning må hverken helt eller delvist reproduceres, kopieres, transmitteres, udbredes, downloades eller gemmes på noget medie uanset formålet uden udtrykkeligt, forudgående skriftligt samtykke fra Garmin, medmindre der udtrykkeligt er givet tilladelse heri. Garmin giver hermed tilladelse til download af en enkelt kopi af denne vejledning på en harddisk eller andet elektronisk medium til visning og udskrivning af én kopi af vejledningen og eventuelle opdateringer heraf, forudsat at den elektroniske eller udskrevne kopi af vejledningen indeholder hele denne meddelelse om ophavsret, og med den betingelse, at enhver uautoriseret erhvervsmæssig distribution af vejledningen og eventuelle ændringer heraf er strengt forbudt.

Oplysningerne i dette dokument kan ændres uden forudgående varsel. Garmin forbeholder sig retten til at ændre eller forbedre sine produkter og til at ændre indholdet uden at være forpligtet til at varsle sådanne ændringer og forbedringer til personer eller organisationer. Besøg Garmins websted (www.garmin.com) for at se aktuelle opdateringer og yderligere oplysninger om brug og håndtering af dette og andre Garmin-produkter.

Garmin®, Garmin-logoet, GPSPAD®, AutoLocate®, BlueChart®, g2 Vision® og MapSource® er varemærker tilhørende Garmin Ltd. eller dets datterselskaber, registreret i USA og andre lande. GFS™, GHP™, GMR™, GSD™, HomePort™ og UltraScroll™ er varemærker tilhørende Garmin Ltd. eller dets datterselskaber. Disse varemærker må ikke anvendes uden udtrykkelig tilladelse fra Garmin. NMEA 2000® og NMEA 2000-logoet er registrerede varemærker tilhørende National Maritime Electronics Association. Windows® er et registreret varemærke tilhørende Microsoft Corporation i USA og andre lande. XM® og XM WX Satellite Weather® er registrerede varemærker tilhørende XM Satellite Radio Inc.

Introduktion





ADVARSEL

Se guiden *Vigtige produkt- og sikkerhedsinformationer* i æsken med produktet for at se produktadvarsler og andre vigtige oplysninger.



Denne vejledning indeholder oplysninger om følgende produkter:

- GPSMAP® 4008
- GPSMAP 4010
- GPSMAP 4012
- GPSMAP 5008
- GPSMAP 5012
- GPSMAP 5015

Tip og genveje

- Vælg **Hjem** i alle skærbilleder for at vende tilbage til skærmen Hjem.
- Vælg **Menu** fra alle hovedskærme for at åbne yderligere indstillinger.
- Vælg  **tænd/sluk**-knappen for at justere skærmindstillingerne for baggrundslys og farvevalg.
- Tryk på  **tænd/sluk**-knappen, og hold den nede for at tænde og slukke for plotteren.

Generelt om brugervejledningen

- Når du bliver bedt om at vælge et emne:
 - For GPSMAP 4000-serien skal du trykke på funktionstasten på højre side af skærmen.
 - For GPSMAP 5000-serien skal du bruge din finger til at trykke på elementet på skærmen.
- Når du bliver instrueret om at vælge en position på en navigations-, vejr-, radar- eller ekkolodsskærm:
 - For GPSMAP 4000-serien skal du bruge **Vippeknappen** til at vælge positionen ved hjælp af markøren ().
 - For GPSMAP 5000-serien skal du trykke på kortet for at vælge positionen ved hjælp af markøren (.
- Når du bliver bedt om at indtaste tekst eller tal:
 - For GPSMAP 4000-serien skal du bruge **Vippeknappen** eller det **numeriske tastatur**.
 - For GPSMAP 5000-serien skal du bruge tastaturet på skærmen.
- Pile (>) i teksten angiver, at du skal vælge hvert element i rækkefølge. Hvis du for eksempel ser "vælg **Kort** > **Navigationskort**", skal du vælge **Kort** og derefter vælge **Navigationskort**.

Indholdsfortegnelse

Indroduktion	iii	Alarmer	59
Tip og genveje	iii	Styring af plotterdata	60
Generelt om brugervejledningen	iii	Konfiguration af netværksenhed.....	62
Sådan kommer du i gang	1	Radar	63
For- og bagpaneler	1	Radarsignaler	63
Aktivering af plotteren	2	Radarvisningstilstande	64
Deaktivering af plotteren.....	2	Radarmarkering.....	68
Grundlæggende plotterindstillinger.....	2	Waypoints og ruter på skærmen Radar.....	72
Modtagelse af GPS-satellitssignaler	2	Om Radar Overlay.....	73
Justering af baggrundsllys.....	2	Optimering af radarvisningen	74
Justering af farvevalg	3	Radarvisning.....	80
Indsættelse og fjernelse af data- og hukommelseskort.....	3	Visning af Radar Overlay.....	84
Visning af systeminformation.....	3	Ekkolod	87
Om skærmen Hjem	4	Ekkolodsvisninger.....	87
Kort og 3D-kortvisninger	5	Vandtemperaturlog	88
Navigationkort.....	5	Waypoints på skærmen Ekkolod	88
Automatisk identifikationssystem.....	15	Indstillinger for skærmen Ekkolod	89
Perspektiv 3D	19	Frekvenser.....	91
Radar Overlay	21	Ekkolodskærmens udseende	92
BlueChart g2 Vision.....	21	Ekkolodsalarmer.....	94
Mariner's Eye 3D.....	22	Konfiguration af transducer	95
Fish Eye 3D.....	23	Digital Selective Calling	97
Fiskekort.....	24	Plotter og VHF-radiofunktionalitet.....	97
Visning af satellitbilleder på navigationkortet.....	25	Aktivering af DSC	97
Visning af luftfotos af landmærker	26	Om DSC-listen.....	97
Animerede indikatorer for tidevand og strøm	26	Indgående nødopkald.....	98
Detaljerede vej- og POI-data.....	26	Mand over bord-nødopkald iværksat fra en VHF-radio	98
Auto guidning.....	26	Mand over bord-nødopkald iværksat fra plotteren.....	98
Kombinationer	27	Positionssporing	99
Om skærmen Kombinationer.....	27	Individuelle rutineopkald	100
Konfiguration af skærmen Kombinationer	27	Sådan foretager du et individuelt rutineopkald til et AIS-mål.....	101
Navigation	31	Appendiks	102
Grundlæggende spørgsmål om navigation	31	Specifikationer.....	102
Navigation med en plotter.....	31	Kalibrering af berøringsskærmen på GPSMAP 5000-enheder	103
Waypoints.....	32	Screenshots.....	103
Ruter.....	33	Visning af GPS-satellitpositioner	103
Spor.....	36	Systeminformation	103
Navigation med en Garmin-autopilot.....	38	NMEA 0183 og NMEA 2000	104
Find	39	Registrering af din enhed	107
Marineservicedestinationer.....	39	Kontakt til Garmins produktsupport	107
Almanak-, omgivelses- og fartøjsdata	42	Overensstemmelseserklæring.....	107
Almanakdata.....	42	Softwarelicensaftale	107
Omgivelsesdata.....	44	Indeks	108
Fartøjsdata	47		
Enhedskonfiguration	51		
Grundlæggende spørgsmål om enhedskonfiguration	51		
Simulatortilstand	51		
Displaykonfiguration	52		
Navigationsspræferencer	52		
Information om din båd.....	59		

Sådan kommer du i gang

For- og bagpaneler



GPSMAP 4012



GPSMAP 5008

Punkt	Beskrivelse
①	Tænd/sluk-knap
②	Automatisk belysningssensor
③	Områdetaster
④	Vippeknop
⑤	Funktionstaster
⑥	Knapperne MARK (Marker), SELECT (Vælg), MENU og HOME (Hjem)
⑦	Numerisk tastatur (kun 4012 og 4212)
⑧	Datakortstik



Punkt	Beskrivelse
①	Netværksstik
②	NMEA 2000-stik
③	Strømsstik
④	Videostik
⑤	NMEA 0183-stik

Aktivering af plotteren

Vælg .

Deaktivering af plotteren

Hold .

Grundlæggende plotterindstillinger

Første gang du tænder for plotteren, skal du konfigurere en række grundlæggende indstillinger. Du skal også konfigurere disse indstillinger, når de oprindelige fabriksindstillinger gendannes (side 104). Du kan opdatere alle indstillingerne senere.

Konfiguration af plotterens indledende indstillinger

Følg vejledningen på skærmen for at konfigurere de oprindelige indstillinger.

Modtagelse af GPS-satellitssignaler

Når du tænder for plotteren, skal GPS-modtageren indsamle satellitdata og bestemme den nuværende position. Når plotteren indsamler satellitssignaler, lyser signalstyrkesøjlerne øverst på skærmen Hjem grønt . Når plotteren mister satellitssignaler, forsvinder de grønne søjler , og et blinkende spørgsmålstegn vises på bådikonet på kortskærmen.

Du kan finde flere oplysninger om GPS på www.garmin.com/aboutGPS.

Justering af baggrundslys

1. Fra skærmen Hjem skal du vælge Opsætning > System > Bipper/display > Baggrundslys > Baggrundslys.

TIP: Vælg  fra et hvilket som helst skærbillede for at åbne skærbilledet Display.

2. Juster baggrundslyset:

- Vælg **Auto** for at tillade plotteren at justere baggrundslyset automatisk i forhold til den omgivende belysning.
- Vælg **Op** eller **Ned** for at justere baggrundslyset manuelt.

Justering af farvevalg

1. Fra skærmen **Hjem** skal du vælge **Opsætning > System > Bipper/display > Baggrundslys**.

TIP: Vælg  fra et hvilket som helst skærbillede for at åbne skærbilledet Display.

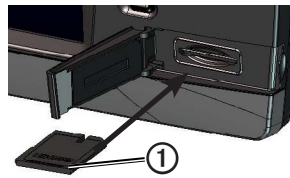
2. Vælg **Farvevalg**.
3. Vælg **Dag farver**, **Nat farver** eller **Auto**.

Indstillingen Auto skifter automatisk farveskala på basis af solopgangs- og solnedgangstiderne.

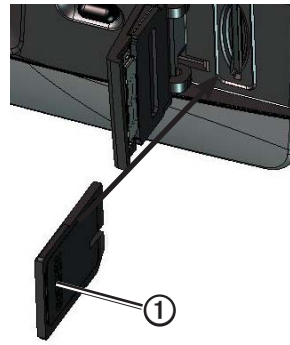
Indsættelse og fjernelse af data- og hukommelseskort

Indsæt BlueChart® g2 Vision®-datakort for at se satellitbilleder i høj opløsning samt luftfotos af havne, marinaer og andre interessepunkter. Indsæt tomme SD-hukommelseskort for at overføre data, f.eks. waypoints, ruter og spor, til en anden kompatibel Garmin-plotter eller en computer (side 60). Datakortstikket sidder foran på plotteren.

- Åbn lågen, indsæt datakortet (med etiketten ① mod højre i et vandret stik) i stikket, og tryk ind på kortet, indtil det klikker på plads.
- Tryk datakortet eller hukommelseskortet ind i kortstikket igen, og slip det for at skubbe kortet ud.



Vandret SD-kortstik



Lodret SD-kortstik

Visning af systeminformation

Du kan se softwareversionen, kortkartversionen, eventuelle supplerende kortoplysninger og enhedens id-nummer. Du skal muligvis bruge disse oplysninger for at kunne opdatere systemsoftwaren eller købe supplerende kortdata.

Vælg **Opsætning > System > Systeminformation** på skærmen **Hjem**.

Om skærmen Hjem

Du kan bruge skærmen Hjem til at få adgang til alle andre skærme.

BEMÆRK: Indstillinger på denne skærm varierer, afhængigt af plottertype og eventuelle tilsluttede enheder (ekstraudstyr).



Skærmen Hjem i GPSMAP 4000-serien



Skærmen Hjem i GPSMAP 5000-serien

Menupunkt	Beskrivelse
Kort	Giver dig mulighed for at åbne Navigationskort, Perspective 3D, Mariner's Eye 3D, Fish Eye 3D, Fiskekort og Radar Overlay (side 5). BEMÆRK: Mariner's Eye 3D og Fish Eye 3D er kun tilgængelige, hvis du bruger et BlueChart g2 Vision SD-kort (side 21). Fiskekort er tilgængelige, hvis du bruger et BlueChart g2Vision SD-kort eller et BlueChart g2 SD-kort, eller hvis det integrerede kort understøtter fiskekort.
Ekkolod	Indstiller og angiver informationer om ekkolod (kun tilgængelig, hvis plotteren er tilsluttet et Garmin-ekkolodsmodul) (side 87).
Kombinationer	Konfigurerer en delt skærm, der viser kort-, ekkolod-, radar-, motor- og brændstofdata samt video på en skærm, der er inddelt i 2-3 felter (side 27).
Information	Få vist informationer herunder tidevand, strømforhold, himmellegemer, brugerdata, information om andre både, målere og video (side 42).
Mærk	Markerer, redigerer eller sletter din nuværende position som et waypoint eller en mand over bord-position (side 33).
Find	Leverer navigationsfunktioner (side 39).
Radar	Indstiller og viser radar (kun tilgængelig, hvis plotteren er tilsluttet en Garmin-marineradar) (side 63).
Vejr	(Kun Nordamerika) indstiller og viser forskellige vejrparametre, inklusive nedbørs-, udsigts-, fiske- og havforhold samt sigtbarhed (kun tilgængelig, hvis plotteren er tilsluttet et vejrmodul, og du har et XM®-abonnement). Se <i>XM WX Satellite Weather®</i> og <i>XM Satellite Radio Supplement</i> (kun Nordamerika).
Opsætning	Giver dig mulighed for at se og redigere dine plotter- og systemindstillinger (side 51).
Mand over bord	Markerer din nuværende position som et waypoint og angiver en kurs tilbage til den markerede position (side 33).

Kort og 3D-kortvisninger

Alle GPSMAP 4000/5000-plottere har et grundlæggende verdensomspændende billedkort. GPSMAP 4208-, 4210-, 4212-, 5208-, 5212- og 5215-plottere har indbygget, detaljeret BlueChart g2 offshore-kartografi for amerikanske farvande. De kort og 3D-kortvisninger, der er vist nedenfor, er tilgængelige på plotteren.

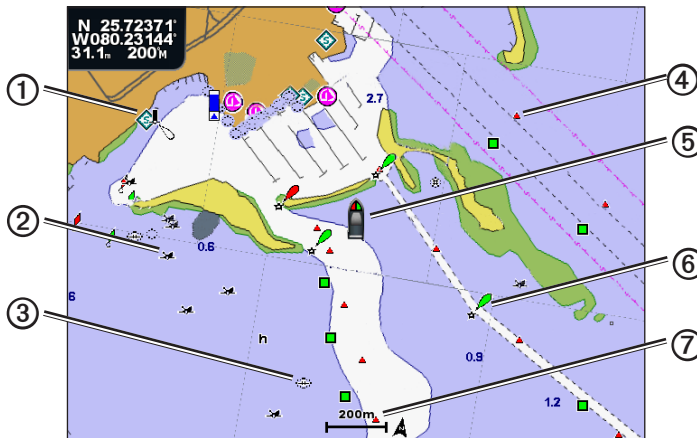
BEMÆRK: Mariner's Eye 3D-kort og Fish Eye 3D-kort er kun tilgængelige, hvis du bruger et BlueChart g2 Vision SD-kort (side 21). Fiskekort er tilgængelige, hvis du bruger et BlueChart g2 Vision SD-kort eller et BlueChart g2 SD-kort, eller hvis det integrerede kort understøtter fiskekort.

Retning	Beskrivelse
Navigationskort	Viser navigationsdata, der er tilgængelige på dine forudindlæste kort og fra eventuelle supplerende kort. Dataene inkluderer bøjer, lys, kabler, dybdespotninger, marinaer og tidevandsstationer i visning ovenfra (side 5).
Perspective 3D	En visning fra oven og bag din båd som en visuel navigationshjælp (side 19).
Mariner's Eye 3D	Viser en detaljeret tre-dimensionel visning fra oven og bag båden som en visuel navigationshjælp (side 22).
Fish Eye 3D	Giver en undervandsvisning, der visuelt repræsenterer havbunden iht. kortoplysningerne (side 23).
Fiskekort	Fjerner navigationsdata fra kortet, mens det forstærker bundkonturer og dermed letter dybdegenkendelse (side 24).
Radar Overlay	Lægger radaroplysninger oven over navigationskortet eller fiskekortet (side 73).

Navigationskort

Brug navigationskortet til at planlægge din kurs, til at se kortoplysninger og som navigationshjælp.

Vælg **Kort** > **Navigationskort** på skærmen **Hjem**.





Navigationskort med BlueChart g2 Vision-data

①	Marineservice	⑤	Din båd
②	Synligt vrage	⑥	Bøje
③	Oversvømmet vrage	⑦	Zoomskala
④	Signal		







Zoom ind og ud på kortet

Zoomniveauet er angivet af tallene nederst på navigationskortet () . Linjen under tallet angiver distancen på kortet.

- For GPSMAP 4000-serien skal du trykke på **Områdeknapperne** (-/+) for at zoome ud og ind.
- For GPSMAP 5000-serien skal du trykke på knapperne  og  for at zoome ud og ind.

Kortsymboler

BlueChart g2 og BlueChart g2 Vision-kort anvender grafiske symboler til angive kortfunktioner, der følger standarderne for amerikanske og internationale kort. Nogle andre fælles symboler, du muligvis kan se, omfatter, men er ikke begrænset til, dem, der er vist nedenfor.

Ikon	Beskrivelse
	Strømforsyningsstation
	Information
	Marineservice
	Tidevandsstation
	Foto fra oven tilgængeligt
	Perspektivfoto tilgængeligt

Andre funktioner, der er fælles for de fleste kort, omfatter dybdekonturlinjer (med dybt vand illustreret med hvidt), tidevandszoner, spotdybder (som illustreret på oprindelige papirkort), navigationshjælp og -symboler samt forhindringer og kabelområder.

Navigation til et punkt på kortet

ADVARSEL

Funktionen Auto guidning på BlueChart g2 Vision-datakortet er baseret på elektroniske kortoplysninger. Disse data er dog ingen garanti mod forhindringer og lavt vand. Du bør omhyggeligt sammenholde kursen med alle synsindtryk for at undgå land, lavt vand og andre forhindringer på ruten.

Når du bruger Go To, kan en direkte kurs og korrigeret kurs muligvis gå over land eller lavt vand. Anvend visuelle observationer, og styr efter at undgå land, lavt vand og andre farlige objekter.

BEMÆRK: Fiskekort er tilgængelige, hvis du bruger et BlueChartg2Vision SD-kort eller et BlueChart g2 SD-kort, eller hvis det integrerede kort understøtter fiskekort.

1. Vælg **Kort** på skærmen **Hjem**.
2. Vælg **Navigationskort, Fiskekort** eller **Radar Overlay**.
3. Vælg, hvor du vil hen.
4. Vælg **Naviger til**.
5. Vælg en funktion:
 - Vælg **Go To** for at navigere direkte til positionen.
 - Vælg **Lav rute til** for at oprette en rute til positionen inklusive drej ([side 34](#)).
 - Vælg **Guide til** for at bruge Auto guidning ([side 26](#)).
6. Gennemse den rute, der er angivet af den magentarøde linje.

BEMÆRK: Når du bruger Auto guidning, angiver en grå linje på en hvilken som helst del af den magentarøde linje, at Auto guidning ikke kan beregne den del af den automatiske guidelinje. Det skyldes sikkerhedsindstillingerne for mindste vanddybde og højde på forhindringer ([side 53](#)).

7. Følg den magentarøde linje, på en måde så du undgår at styre mod land, lavt vand og andre forhindringer.

Panorering på navigations- eller fiskekortet


Du kan panorere væk fra din nuværende position og til andre områder på navigationskortet, fiskekortet eller Radar Overlay.

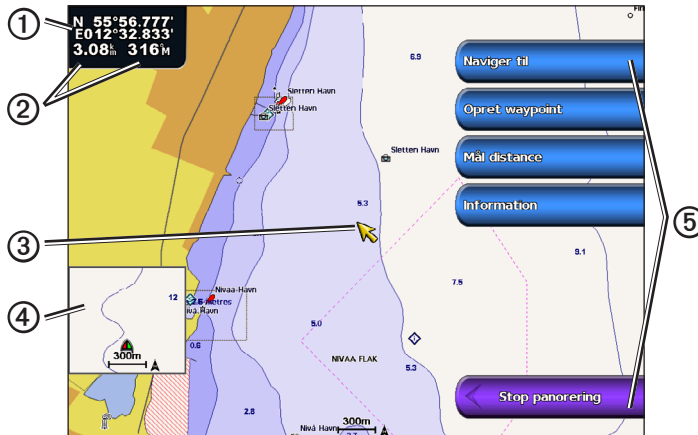
BEMÆRK: Fiskekort er tilgængelige, hvis du bruger et BlueChartg2Vision SD-kort eller et BlueChart g2 SD-kort, eller hvis det integrerede kort understøtter fiskekort. Radar Overlay er tilgængelig ved tilslutning til en kompatibel radar.

1. Vælg **Kort** på skærmen **Hjem**.
2. Vælg **Navigationskort, Fiskekort** eller **Radar Overlay**.

3. Fuldfør en handling:

- For GPSMAP 4000-serien skal du bruge **Vippeknappen** til at panorere på kortet.
- For GPSMAP 5000-serien skal du trykke på og trække navigationsskærmen for at panorere på kortet.

Når du panorerer forbi kanten på kortet, bevæger skærmen sig fremad for at fortsætte kortdækningen. Positionsikonet () bliver på din nuværende position. Hvis positionsikonet forlader kortet, når du panorerer, vises et lille vindue (oversigtskort) til venstre på skærmen, så du kan holde styr på din nuværende position. Markørens koordinatposition vises i det øverste venstre hjørne på kortet sammen med markørens afstand og pejling fra din nuværende position.




①	Markørkoordinater
②	Markør afstand og -pejling fra den nuværende position
③	Markør
④	Oversigtskort
⑤	Valgmuligheder for panorering

4. Vælg **Stop panorering** for at stoppe panorering og vende tilbage til skærmen med din nuværende position.

Visning af et oversigtskort

Du kan kontrollere, om et oversigtskort vises på navigationskortet eller på fiskekortet.

BEMÆRK: Fiskekortet kan fås med et forudprogrammeret BlueChart g2- eller BlueChart g2 Vision-datakort eller ved at opdatere det nyeste indbyggede kort.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Navigationskort**, **Fiskekort** eller **Radar Overlay**.
3. Vælg **Menu** > **Kort opsætning** > **Oversigtskort**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Til** for at få vist et oversigtskort hele tiden.
 - Vælg **Fra** for aldrig at vise et oversigtskort.
 - Vælg **Auto** for at få vist et oversigtskort, mens du panorerer - kun når positionsikonet () ikke længere er synligt på skærmen.

Konfiguration af waypoint-symboler

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Navigationskort**, **Fiskekort** eller **Radar Overlay**.
3. Vælg **Menu** > **Waypoints og spor** > **Waypoint-display**.
4. Vælg et waypoint-symbol.

5. Fuldfør en handling:

- Vælg **Etiket** for at få vist navn og symbol.
- Vælg **Bemærkning** for at vise eventuelle bemærkninger, du har tilføjet.
- Vælg **Symbol** for udelukkende at vise symbolet.
- Vælg **Skjul** for at skjule symbolet.

Indstilling af farven på det aktive spor

Se (side 37).

Sådan vises eller skjules farvede spor

Du kan angive farven på spor (side 37) og derefter vise eller skjule alle spor med en bestemt farve.

1. Vælg **Kort** på skærmen **Hjem**.
2. Vælg **Navigationskort**, **Fiskekort** eller **Radar Overlay**.
3. Vælg **Menu > Waypoints og spor > Spor-display**.
4. Vælg en farve for at vise eller skjule alle spor, der har den pågældende farve.

Visning af positions- og objektinformation på et kort

Du kan få vist information om en position eller et objekt på navigationskortet eller fiskekortet.

BEMÆRK: Fiskekortet kan fås med et forudprogrammeret BlueChart g2 Vision-datakort.

1. Vælg **Kort** på skærmen **Hjem**.
2. Vælg **Navigationskort**, **Fiskekort** eller **Radar Overlay**.
3. Vælg en position eller et objekt.

En liste over muligheder vises i højre side af kortet. De muligheder, der vises, varierer ud fra den position eller det objekt, du har valgt.

4. Fuldfør en handling:

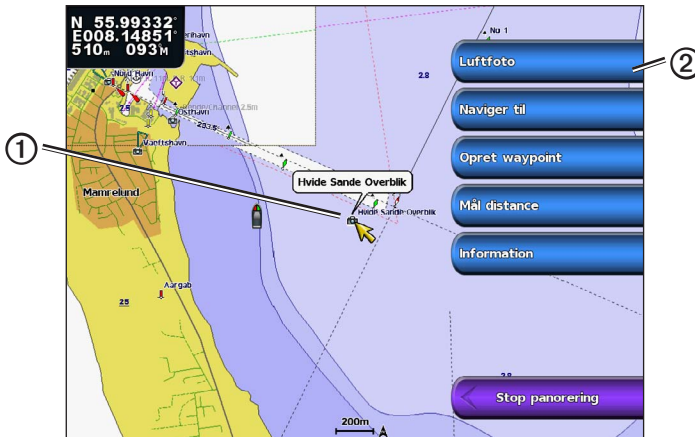
- Vælg **Gennemse** for at få vist oplysninger om objekter i nærheden af markøren. (**Gennemse** vises ikke, hvis markøren ikke er i nærheden af et objekt. Hvis markøren kun er i nærheden af ét objekt, vises navnet på objektet).
- Vælg **Naviger til** for at navigere til den valgte position (side 6).
- Vælg **Opret waypoint** for at markere et waypoint på markørens placering.
- Vælg **Mål distance** for at få vist afstanden og pejlingen for objektet fra din nuværende position. Oplysningerne vises i det øverste venstre hjørne på skærmen. Vælg **Indstil reference** for at måle fra en anden position end den nuværende position.
- Vælg **Information** for at få vist tidevand (side 42), strøm (side 43), himmellegemer (side 44), kortnoter eller lokale serviceoplysninger i nærheden af markøren.
- Vælg **Stop pegning** for at fjerne markøren fra skærmen. Vælg **Stop panorering** for at stoppe panorering og vende tilbage til skærmen med din nuværende position.

Visning af yderligere objektinformation

Du kan få vist information om kortelementer, waypoints og kort på skærmen.

BEMÆRK: Mariner's Eye 3D-kort og Fish Eye 3D-kort er kun tilgængelige, hvis du bruger et BlueChart g2 Vision-datakort (side 21). Fiskekort er tilgængelige, hvis du bruger et BlueChart g2Vision SD-kort eller et BlueChart g2 SD-kort, eller hvis det integrerede kort understøtter fiskekort.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg et kort eller en 3D-kortvisning.
3. Vælg et objekt ①



4. Vælg knappen med navnet på det element, hvor du vil have vist oplysningerne ②.

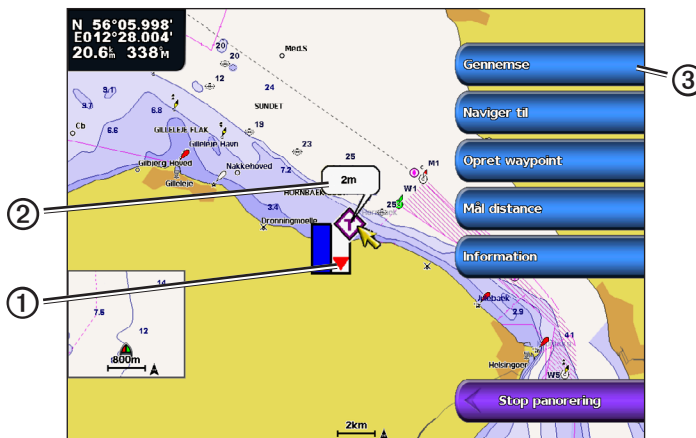
Visning af oplysninger fra tidevandsstationer

Oplysninger fra tidevandsstationer vises på kortet med et ikon for tidevandsstationen (⊕). Du kan få vist en detaljeret graf for en tidevandsstation som en hjælp til at forudsige tidevandsniveauet på forskellige tidspunkter eller på forskellige dage (side 42).

BEMÆRK: Ikonerne for fiskekortet og tidevandsstationen er tilgængelige med et forudprogrammeret BlueChart g2 Vision-datakort.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Navigationskort**, **Fiskekort** eller **Radar Overlay**.
3. Vælg et ikon for tidevandsstationen.

Oplysningerne om tidevandsretningen ① og tidevandsniveauet ② vises i nærheden af ikonet.



4. Fuldfør en handling:
 - Vælg knappen med stationsnavnet ③.
 - Vælg **Gennemse**, hvis mere end ét element er i nærheden, og vælg knappen med stationsnavnet.

Visning og konfiguration af tidevand og strømforhold

Du kan få vist oplysninger om tidevand og strømforhold på navigationskortet eller fiskekortet.

BEMÆRK: Fiskekortet kan fås med et forudprogrammeret BlueChart g2 Vision-datakort.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Navigationskort** eller **Fiskekort**.
3. Vælg **Menu**.
4. Vælg **Kort opsætning**.
5. Vælg **Tidevand/strømforhold**.
6. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Til** for at få vist indikatorerne for strømforholds- og tidevandsstationen på kortet, eller vælg **Fra** for at skjule indikatorerne for strømforholds- og tidevandsstationen.
 - Vælg **Animeret** for at få vist animerede indikatorer for tidevandsstation og animerede indikatorer for strømretning på kortet ([side 26](#)).

Visning af detaljer om navigationssymboler

Fra navigationskortet, fiskekortet, Perspective 3D eller Mariner's Eye 3D kan du få vist detaljer om forskellige typer navigationssymboler, inklusive signaler, fyr og forhindringer. Se [side 13](#) for at konfigurere visningen af navigationssymboler.

BEMÆRK: Mariner's Eye 3D-kort er kun tilgængelige, hvis du bruger et BlueChart g2 Vision-datakort ([side 21](#)). Fiskekort er tilgængelige, hvis du bruger et BlueChart g2 Vision SD-kort eller et BlueChart g2 SD-kort, eller hvis det integrerede kort understøtter fiskekort.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Navigations kort**, **Fiskekort**, **Perspektiv 3D** eller **Mariner's Eye 3D**.
3. Vælg et navigationssymbol med markøren.
Der vises en indstilling, der beskriver navigationssymbolet, som f.eks. **Signal** eller **Fyr**.
4. Vælg navnet på navigationssymbolet (eller vælg **Gennemse** og derefter navnet på navigationspunktet), eller få vist oplysninger om navigationssymbolet.

Navigationskortets udseende

Ændring af kortretningen

Du kan indstille kortets perspektiv på navigationskortet eller fiskekortet.

BEMÆRK: Fiskekortet kan fås med et forudprogrammeret BlueChart g2 Vision-datakort.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Navigationskort** eller **Fiskekort**.
3. Vælg **Menu**.
4. Vælg **Kort opsætning**.
5. Vælg **Kortets udseende**.
6. Vælg **Orientering**.
7. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Nord op** for at indstille det øverste af kortet mod nord.
 - Vælg **Kurs op** for at indstille det øverste af kortet i henhold til de kursdata, der er modtaget fra en kurssensor (også kendt som en magnetisk kurs) eller for at bruge GPS-kursdata. Kurslinjen vises lodret på skærmen.
 - Vælg **Rute op** for at indstille kortet, så navigationsretningen altid er op.

Ændring af kortets zoomdetaljer

Du kan justere den mængde af detaljer, der vises på kortet ved forskellige zoomniveauer, for navigationskortet eller fiskekortet.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Navigationskort** eller **Fiskekort**.
3. Vælg **Menu > Kort opsætning > Kortets udseende > Detalje**.
4. Vælg et detaljeniveau.

Valg af verdenskort

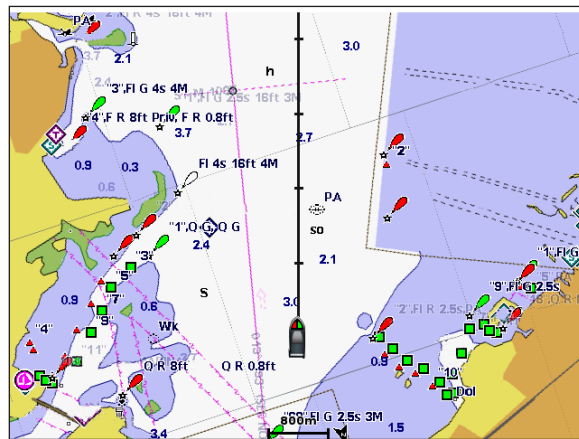
Du kan bruge enten et grundlæggende verdenskort eller et satellitbillede på navigationskortet eller fiskekortet.

BEMÆRK: Ikonerne for fiskekortet og satellitbillederne er tilgængelige med et BlueChart g2 Vision-datakort. Det grundlæggende verdenskort er tilgængeligt på alle GPSMAP 4000/5000-plottere.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Navigationskort** eller **Fiskekort**.
3. Vælg **Menu > Kort opsætning > Kortets udseende**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Verdenskort > Fuld** for at få vist satellitbilleder på kortet.
 - Vælg **Verdenskort > Grundlæggende** for at få vist grundlæggende kortdata på kortet.

Visning og konfiguration af kurslinjen

Kurslinjen er en forlængelse, der er tegnet på kortet fra bådens bov i sejlretningen. Du kan konfigurere kurslinjens udseende for navigationskortet, fiskekortet eller radar overlay.



Kurslinje

BEMÆRK: Fiskekortet kan fås med et forudprogrammeret BlueChart g2 Vision-datakort.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Navigationskort, Fiskekort** eller **Radar Overlay**.
3. Vælg **Menu**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Kort opsætning > Kortets udseende** på navigations- eller fiskekortet.
 - Vælg **Opsætning > Kort opsætning** på Radar Overlay.
5. Vælg **Kurslinie > Display**.
6. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Afstand > Skift distance**. Indtast afstanden til slutningen af kurslinjen. Vælg **Udført**.
 - Vælg **Tid > Skift tid**. Indtast, hvor lang tid der er, til du når slutningen af kurslinjen. Vælg **Udført**.

Valg af kurslinjekilde

Kilden til visning af kurslinjen på plotteren afgøres af indstillingen for kurslinjekilden (**Auto** eller **GPS-kurs**), og om kursoplysninger er tilgængelige fra en kurssensor.

- Hvis kursoplysninger er tilgængelige fra en kurssensor, og kurslinjekilden er indstillet til **Auto**, justeres både kurslinjen og køretøjsikonet efter sensorens kurs.
- Hvis kursoplysninger er tilgængelige fra en kurssensor, og kurslinjekilden er indstillet til **GPS-kurs**, justeres kurslinjen efter GPS-retningen, men køretøjsikonet justeres efter sensorens kurs.
- Hvis der ikke er tilgængelige kursoplysninger fra en kurssensor, justeres både kurslinjen og køretøjsikonet efter GPS-retningen.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Navigationskort** eller **Fiskekort**.
3. Vælg **Menu**.
4. Vælg **Kort opsætning**.
5. Vælg **Kortets udseende** > **Kurslinie** > **Kilde**.
6. Fuldfør en handling:
 - Vælg **GPS-kurs**.
 - Vælg **Auto**.

Visning og konfiguration af spotdybder

På navigationskortet kan du aktivere spotdybder og indstille en farlig dybde.

1. Vælg **Kort** > **Navigationskort** > **Menu** > **Kort opsætning** > **Kortets udseende** > **Spot dybder** > **Til** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Spot dybder** > **Farlig**.
3. Angiv den farlige dybde.
4. Vælg **Udført**.

Konfiguration af dybdevisning

Du kan tilpasse udseendet af dybdevisning på navigationskortet.

BEMÆRK: Dybdevisning er tilgængelig med et forudprogrammeret BlueChart g2 eller BlueChart g2 Vision-datakort.

1. Vælg **Kort** > **Navigationskort** > **Menu** > **Kort opsætning** > **Kortets udseende** > **Sikkerhedsregulering** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Manuel** (eller **Skift dybde**), indtast dybden, og vælg **Udført**. Områder på kortet med mindre dybde end den specificerede værdi vises med blå skygge, mens områder med større dybde end den specificerede værdi vises med hvid skygge. Konturen er altid tegnet ved den valgte dybde eller dybere.
 - Vælg **Auto** for at bruge dybden fra g2- eller g2 Vision-kortet.

Visning og konfiguration af navigationssymboler

Du kan få vist og konfigurere forekomsten af navigationssymboler på navigationskortet, fiskekortet eller radar overlay.

BEMÆRK: Fiskekortet kan fås med et forudprogrammeret BlueChart g2 Vision-datakort.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Navigationskort > Menu > Kort opsætning > Kortets udseende > Symboler**.
 - Vælg **Fiskekort > Menu > Kort opsætning > Kortets udseende**.
 - Vælg **Radar Overlay > Menu > Opsætning > Kort opsætning > Symboler**.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Navigationssymbol-str.** for at indstille størrelsen af navigationssymboler, der vises på kortet. Vælg en størrelse.
 - Vælg **Navigationssymboltype > NOAA** for at få vist NOAA-navigationssymbolsættet på kortet.
 - Vælg **Navigationssymboltype > IALA** for at få vist IALA-navigationssymbolsættet på kortet.

Visning af yderligere kortdetaljer

Du kan få vist POI'er til lands, fyrvinkler, kortomrids og fotopunkter på navigationskortet.

1. Vælg **Kort > Navigationskort > Menu > Kort opsætning > Kortets udseende > Symboler** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **POI'er til lands > Til** for at få vist landbaserede interessepunkter (POI'er).
 - Vælg **Fyrvinkler** for at få vist vinklen, hvor et navigationslys er synligt. Vælg **Til** for at få vist fyrvinkler hele tiden, eller vælg **Auto** for at lade plotteren automatisk filtrere fyrvinkler væk afhængigt af zoomniveauet.
 - Vælg **Kort omrids > Til** for at få vist de områder, som kortet dækker, når du bruger et BlueChart g2 Vision-datakort.
 - Vælg **Fotopunkter > Til** for at få vist kameraikoner, når du bruger et BlueChart g2 Vision-datakort. Dette giver dig mulighed for at se luftfotos af landemærker ([side 26](#)).

Ændring af køretøjsikon

Du kan vælge en stor, mellem eller lille båd eller trekant som køretøjsikon på kortet.

1. Vælg **Kort > Navigationskort > Menu > Opsætning af navigationskort > Kortets udseende > Symboler > Køretøjsikon** på skærmen Hjem.
2. Vælg det ikon, der skal repræsentere din båd på navigationskortet og fiskekortet.

Visning af marineservicepunkter

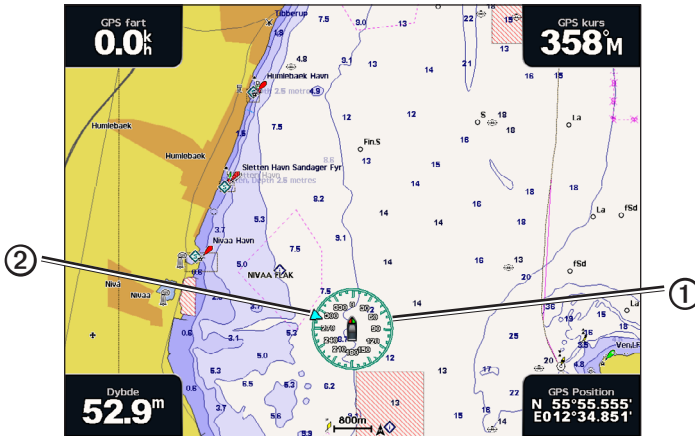
Servicepunkter angiver positioner, hvor der er mulighed for vedligeholdelse og reparation.

Vælg **Kort > Navigationskort > Menu > Kort opsætning > Servicepunkter > Til** på skærmen Hjem.

Visning og konfiguration af roser

På navigationskortet eller fiskekortet kan du få vist en kompasrose ① rundt om båden, der angiver kompasretningen. Sand vindretning eller relativ vindretning vises ②, hvis plotteren er tilsluttet en kompatibel marinevindsensor.

BEMÆRK: Fiskekortet kan fås med et forudprogrammeret BlueChart g2 Vision-datakort.



1. Vælg **Kort** på skærmen **Hjem**.
2. Vælg **Navigationskort** eller **Fiskekort**.
3. Vælg **Menu > Kort opsætning > Roser**.
4. Vælg en rosetype (**Kompas**, **Sand vind** eller **Relativ vind**).

Visning af andre fartøjer

Se "Konfiguration af udseendet af andre fartøjer" (side 58).

Visning og konfiguration af datafelter

Se "Datafelter" (side 56).

Brug af waypoints

Se "Waypoints" (side 32).

Brug af spor

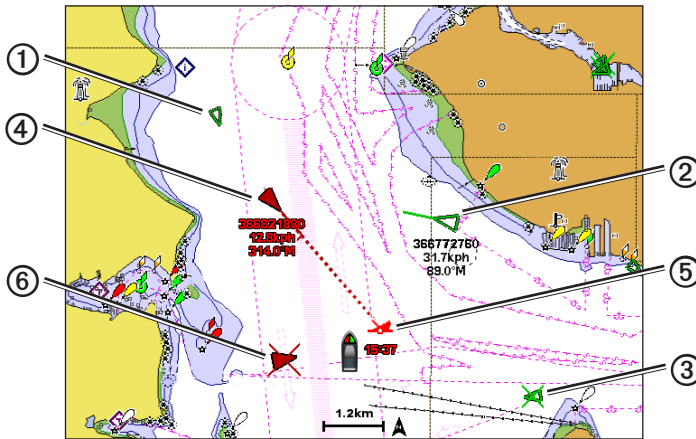
Se "Spør" (side 36).

Automatisk identifikationssystem

Med det automatiske identifikationssystem (AIS) kan du identificere og spore andre fartøjer.

Om AIS

AIS underretter dig om trafik i området. Når plotteren er tilsluttet en ekstern AIS-enhed, kan den vise AIS-oplysninger om andre fartøjer, der er inden for området, og som er udstyret med en transponder, og som aktivt sender AIS-oplysninger. De oplysninger, der rapporteres for hvert fartøj, inkluderer MMSI (Maritime Mobile Service Identity), positionen, GPS-hastigheden, GPS-kursen, den tid, der er gået, siden den sidste position, hvor fartøjet blev rapporteret, den nærmeste indsejling og tiden til den nærmeste indsejling.



AIS-sporing på navigationskortet

AIS-markeringssymboler

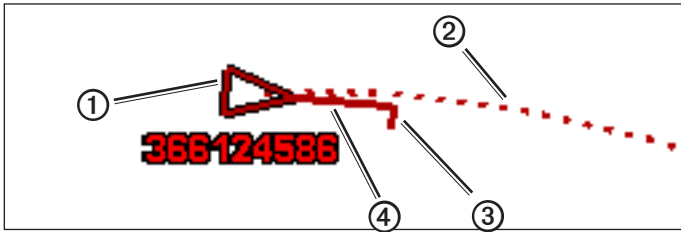
	Symbol	Beskrivelse
①		AIS skib. Fartøjet rapporterer AIS-oplysninger. Den retning, som trekanten peger, angiver den retning, som AIS-fartøjet bevæger sig i.
		AIS-målet er valgt.
②		AIS-målet er aktiveret. Målet virker større på kortet. En grøn linje, der er tilknyttet målet, angiver målets kurs. Fartøjets MMSI, hastighed og retning vises under målet, hvis detaljeindstillingerne er angivet til Vis (side 16). Hvis AIS-transmissionen fra fartøjet går tabt, vises en besked.
③		AIS-målet er gået tabt. Et grønt X angiver, at AIS-transmissionen fra fartøjet er gået tabt, og plotteren viser en besked, der spørger, om fartøjet fortsat skal spores. Hvis du holder op med at spore fartøjet, forsvinder symbolet for tabt mål fra kortet eller 3D-kortvisningen.
④		Farligt AIS-mål inden for området. Målet blinker, mens en alarm udløses, og en besked vises. Når alarmer er blevet registreret, angives positionen og målets kurs af en helt rød trekant med en rød linje tilknyttet. Hvis kollisionsalarmer i sikker zone er indstillet til Fra , blinker målet, men lydalarmer udløses ikke, og alarmbeskeden vises ikke (side 17). Hvis AIS-transmissionen fra fartøjet går tabt, vises en besked.
⑤		Placeringen af dette symbol angiver det nærmeste indsejlingspunkt til et farligt mål, og tallet i nærheden af symbolet angiver tiden til den nærmeste indsejling til det pågældende mål.
⑥		Farligt mål er tabt. Et rødt X angiver, at AIS-transmissionen fra fartøjet er gået tabt, og plotteren viser en besked, der spørger, om fartøjet fortsat skal spores. Hvis du holder op med at spore fartøjet, forsvinder symbolet for farligt mål fra kortet eller 3D-kortvisningen.

Kurs og beregnet kurs for aktiverede AIS-mål

Når oplysninger om kurs og kurs over grunden er angivet af et aktiveret AIS-mål, vises kursen for målet på et kort som en linje, der er knyttet til AIS-målsymbolet. En kurslinje vises ikke på en 3D-kortvisning.

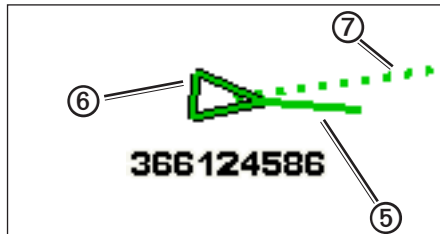
Den beregnede kurs for et aktiveret AIS-mål vises som en stiplede linje på et kort eller en 3D-kortvisning. Længden af den beregnede kurslinje er baseret på værdien af den beregnede kursindstilling (side 16). Hvis et aktiveret AIS-mål ikke sender oplysninger om hastighed, eller hvis fartøjet ikke bevæger sig, vises der ikke en beregnet kurslinje. Oplysninger om ændringer i hastighed, kurs over grunden eller drejhastighed, der udsendes af fartøjet, kan påvirke beregningen af den beregnede kurslinje.

Når oplysninger om kurs over grunden, kurs og drejhastighed er angivet af et aktiveret AIS-mål ①, beregnes den beregnede kurs ② for målet ud fra oplysninger om kurs over grunden samt drejhastighed. Den retning, som målet drejer, som også er baseret på oplysningerne om drejhastigheden, er angivet af krogens retning ③ for enden af kurslinjen ④. Længden af krogen ændrer sig ikke.



Mål med beregnet kurs, kurs og drejhastighed

Når oplysningerne om kurs over grunden og kurs ⑤ er angivet af et aktiveret AIS-mål ⑥, men der ikke er angivet oplysninger om drejhastighed, er den beregnede kurs ⑦ for målet beregnet ud fra oplysninger om kurs over grunden.



Mål med beregnet kurs og kurs

Deaktivering af AIS-modtagelse

AIS-signalmottagelse er aktiveret som standard.

Vælg **Opsætning > Andre fartøjer > AIS > Fra fra skærmen Hjem**.

Alle AIS-funktioner på alle kort og på alle 3D-kortvisninger deaktiveres. Dette inkluderer AIS-fartøjsmålspejling og spejling, kollisionsalarmer, der stammer fra AIS-fartøjsmålspejling, og visningen af oplysninger om AIS-fartøjer.

Visning af AIS- og MARPA-fartøjer på et kort eller en 3D-kortvisning

AIS kræver brug af en ekstern AIS-enhed og aktive transpondersignaler fra andre fartøjer. MARPA-funktioner (Mini Automatic Radar Plotting Aid) fungerer med radar (side 68).

Du kan konfigurere, hvordan andre fartøjer vises på et kort eller en 3D-kortvisning. Displayområde og MARPA-indstillinger, der er konfigureret for ét kort eller én 3D-kortvisning, gælder kun for det pågældende kort eller den pågældende 3D-kortvisning. Detaljer, beregnet kurs og stiindstillinger, der er konfigureret for ét kort eller én 3D-kortvisning, gælder for alle kort og alle 3D-kortvisninger.

BEMÆRK: Mariner's Eye 3D-kortet er tilgængeligt, hvis du bruger et BlueChart g2 Vision SD-kort. Fiskekort er tilgængelige, hvis du bruger et BlueChart g2 Vision SD-kort eller et BlueChart g2 SD-kort, eller hvis det integrerede kort understøtter fiskekort.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Navigationskort, Fiskekort, Perspective 3D, Mariner's Eye 3D** eller **Radar Overlay**.
3. Vælg **Menu > Andre fartøjer > Displaykonfiguration**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Displayområde** for at angive afstanden fra din position, hvor AIS-fartøjer vises. Vælg en afstand.
 - Vælg **MARPA > Vis** for at få vist MARPA-markerede fartøjer.
BEMÆRK: Denne funktion er ikke tilgængelig for radar overlay, eftersom du ikke kan skjule MARPA-tags på skærmen Radar Overlay (side 68).
 - Vælg **Detaljer > Vis** for at få vist detaljer om AIS-aktiverede og MARPA-markerede fartøjer.
 - Vælg **Beregnet Kurs**, angiv den beregnede kurstid for AIS-aktiverede fartøjer, og vælg derefter **Udført**.
 - Vælg **Stier** for at få vist sporene for AIS-fartøjer, og vælg længden på det viste spor vha. en sti.

Aktivering af et mål for et AIS-fartøj

BEMÆRK: Fiskekortet og Mariner's Eye 3D er tilgængelige med et forudprogrammeret BlueChart g2 Vision-datakort.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Navigationskort, Fiskekort, Perspective 3D, Mariner's Eye 3D** eller **Radar Overlay**.
3. Vælg et AIS-skib.
4. Vælg **AIS skib > Aktiver mål**.

Visning af oplysninger om et AIS-skib, der er sat som mål

Du kan få vist AIS-signalstatus, MMSI, GPS-hastighed, GPS-kurs og andre oplysninger, der bliver rapporteret om et AIS-skib, der er sat som mål.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Navigationskort, Fiskekort, Perspective 3D, Mariner's Eye 3D** eller **Radar Overlay**.
3. Vælg et AIS-skib.
4. Vælg **AIS skib**.

Deaktivering af et mål for et AIS-skib

BEMÆRK: Fiskekortet og Mariner's Eye 3D er tilgængelige med et forudprogrammeret BlueChart g2 Vision-datakort.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Navigationskort, Fiskekort, Perspective 3D, Mariner's Eye 3D** eller **Radar Overlay**.
3. Vælg AIS-skibet.
4. Vælg **AIS skib > Deaktiver**.

Indstilling af kollisionsalarm i sikker zone

Kollisionsalarmer i sikker zone bruges kun med AIS og MARPA. MARPA-funktioner fungerer med radar (side 68). Den sikre zone bruges til at undgå kollisioner og kan tilpasses. Alle indstillinger for kollisionsalarm i sikker zone gælder for alle kort, alle 3D-kortvisninger, alle radartilstande og til Radar Overlay.

BEMÆRK: Kollisionsalarmer i sikker zone er automatisk indstillet til **Til**, hver gang du tænder for plotteren.

1. Vælg **Opsætning > Andre fartøjer > Kollisionsalarm > Til** på skærmen Hjem.
En besked vises, og alarmer udløses, når et MARPA-markeret objekt eller et AIS-aktiveret fartøj kommer ind i sikkerhedszonen (ringen rundt om båden). Objektet bliver også angivet som farligt på skærmen. Indstillingen **Fra** deaktiverer beskeden og lydalarmer, men objektet er stadig angivet som farligt på skærmen.
2. Vælg **Område** for at ændre den målte radius for sikkerhedszonen til en bestemt afstand fra 500 ft. til 2,0 nm (eller fra 150 m til 3,0 km, eller fra 500 ft. til 2,0 miles).
3. Vælg en afstand.

4. Vælg **Tid** til for at afspille en alarm, hvis AIS eller MARPA beregner, at et mål vil overskride sikkerhedszonen inden for det angivne tidsinterval (fra 1 til 24 minutter).
5. Vælg en tid.

Visning af en liste over AIS- og MARPA-trusler

BEMÆRK: Mariner's Eye 3D-kortet er tilgængeligt, hvis du bruger et BlueChart g2 Vision SD-kort. Fiskekort er tilgængelige, hvis du bruger et BlueChart g2 Vision SD-kort eller et BlueChart g2 SD-kort, eller hvis det integrerede kort understøtter fiskekort.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Navigationskort, Fiskekort, Perspective 3D, Mariner's Eye 3D** eller **Radar Overlay**.
3. Vælg **Menu > Andre fartøjer > Liste > Vis**.
4. Vælg de typer af trusler, der skal medtages på listen (**Alle trusler**, Kun AIS-trusler eller Kun MARPA-trusler).

Sådan foretager du et opkald til et AIS-mål

Se "Sådan foretager du et individuelt rutineopkald til et AIS-mål" (side 100).

Om AIS Eftersøgnings-/redningssendere





AIS Eftersøgnings-/redningssendere (AIS-SART eller SART) er uafhængige enheder, der sender nødpositionsrapporter, når de aktiveres. SART-udsendelser er anderledes end AIS-standardudsendelser, og de ser anderledes ud end AIS-standardsymbolerne på plotteren. I stedet for sporing af en SART-udsendelse for at undgå kollisioner kan du spore en SART-udsendelse for at finde og assistere et fartøj.

Navigation til en SART-udsendelse

Når du modtager en SART-udsendelse, vises en nødsignalalarm.

Vælg **Gennemse > Go To** for at begynde navigation til SART-udsendelse.

AIS-SART-målsymboler

Symbol	Beskrivelse
	AIS-SART-udsendelse. Du kan vælge dette symbol for at få vist flere oplysninger om SART-udsendelsen og starte navigationen.
	AIS-SART-udsendelsen tabt.
	AIS-SART-udsendelsestest. Dette symbol vises, når et fartøj starter en test af deres SART-enhed, og det repræsenterer ikke en sand nødsituation. Du kan deaktivere disse testsymboler og advarsler.
	AIS-SART-udsendelsestest mistet.

Aktiverer AIS-SART-udsendelsestestadvarsler

For at undgå et stort antal testadvarsler og -symboler i områder med mange både, f.eks. marinaer, ignoreres AIS-SART-testadvarsler som standard. Aktiver plotteren, så du kan modtage testadvarsler, når du skal teste en AIS SART-enhed.

Fra skærmen Hjem vælger du **Opsætning > Andre fartøjer > AIS SART Test**.

Perspektiv 3D

Perspective 3D giver en visning fra oven og bag din båd (i henhold til din kurs) og bruges som visuel navigationshjælp. Denne visning er nyttig, når du navigerer omkring lavvandede områder, rev, broer eller kanaler. Den er også nyttig, når du skal finde indsejlingen og udsejlingen ved fremmede havne og ankerpladser.

Vælg **Kort** > **Perspektiv 3D** på skærmen Hjem.



Perspektiv 3D



Navigationkort

Justering af visningen

- Flyt visningen tættere på din båd og længere ned mod vandet:
 - For GPSMAP 4000-serien skal du trykke på tasten **Område (+)**.
 - For GPSMAP 5000-serien skal du trykke knappen **+**.
- Flyt visningen væk fra båden:
 - For GPSMAP 4000-serien skal du trykke på tasten **Område (-)**.
 - For GPSMAP 5000-serien skal du trykke knappen **-**.

Skalaen (**33%**) vises et øjeblik nederst på skærmen.

Rotation af visningerne Perspective 3D, Mariner's Eye 3D eller Fish Eye 3D

Du kan rotere omkring din nuværende position i visningerne Perspective 3D, Mariner's Eye 3D eller Fish Eye 3D.

BEMÆRK: Mariner's Eye 3D-kort og Fish Eye 3D-kort er kun tilgængelige, hvis du bruger et BlueChart g2 Vision-datakort (side 21).

- Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
- Vælg **Mariner's Eye 3D**, **Perspective 3D** eller **Fish Eye 3D**.
- Fuldfør en handling:
 - For GPSMAP 4000-serien skal du trykke **vippeknappen** mod venstre eller højre for at rotere 3D-visningen.
 - For GPSMAP 5000-serien skal du trykke på og trække skærmen Navigation mod venstre eller højre for at rotere 3D-visningen.
- Vælg **Stop panorering** for at stoppe panorering og vende tilbage til skærmen med din nuværende position.

Udseende af Perspective 3D

Visning af områderinge

Områderingene hjælper dig med at visualisere afstande på Perspective 3D eller Mariner's Eye 3D.

BEMÆRK: Mariner's Eye 3D er tilgængeligt med et forudprogrammeret BlueChart g2 Vision-datakort.

- Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
- Vælg **Perspective 3D** eller **Mariner's Eye 3D**.
- Vælg **Menu** > **Kortets udseende** > **Områderinge** > **Til**.

Valg af en rutebredde

Du kan angive bredden af sejlruten, der vises i Perspektiv 3D eller Mariner's Eye 3D.

BEMÆRK: Mariner's Eye 3D er tilgængeligt med et forudprogrammeret BlueChart g2 Vision-datakort.

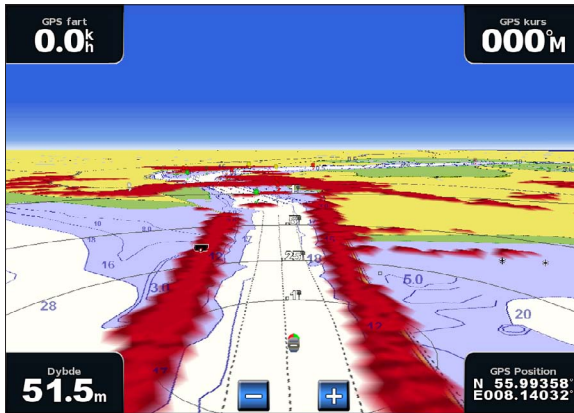
1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Perspective 3D** eller **Mariner's Eye 3D**.
3. Vælg **Menu > Kortets udseende > Rute bredde**.
4. Angiv bredden.
5. Vælg **Udført**.

Visning af overfladeradar

Plotteren skal være tilsluttet en marineradar for at få vist overfladeradar.

Du kan få vist radarresultater fra vandets overflade i Perspective 3D eller Mariner's Eye 3D.

BEMÆRK: Mariner's Eye 3D er tilgængeligt med et forudprogrammeret BlueChart g2 Vision-datakort.



Perspektiv 3D med overfladeradarinformationer

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Perspective 3D** eller **Mariner's Eye 3D**.
3. Vælg **Menu > Overfladeradar > Til**.

Visning af andre fartøjer

Se "Konfiguration af udseendet af andre fartøjer" ([side 58](#)).

Visning og konfiguration af datafelter

Se "Datafelter" ([side 56](#)).

Brug af waypoints og spor

Se "Waypoints" ([side 32](#)) eller "Spor" ([side 36](#)).

Radar Overlay

Når du slutter plotteren til en Garmin marineradar (ekstraudstyr), kan du bruge Radar Overlay til at overlejre radaroplysninger på navigationskortet eller på fiskekortet (side 73).

BlueChart g2 Vision

Med et forudprogrammeret BlueChart g2 Vision-datakort (ekstraudstyr) får du mest muligt ud af din plotter. Ud over detaljerede søkort har BlueChart g2 Vision følgende funktioner:

Retning	Beskrivelse
Mariner's Eye 3D	Leverer en visning fra oven og bag din båd som en tre-dimensionel navigationshjælp. BlueChart g2 Vision Mariner's Eye 3D er mere detaljeret end de forudindlæste data (side 22).
Fish Eye 3D	Giver en tredimensionel undervandsvisning, der visuelt repræsenterer havbunden iht. kortoplysningerne (side 23).
Fiskekort	Viser kortet med forbedrede bundkonturer og uden navigationsdata. Dette kort er ideelt til dybhavsfiskeri på åbent hav (side 24).
Satellitbilleder i høj opløsning	Giver satellitbilleder i høj opløsning, der giver en realistisk visning af land og hav på navigationskortet (side 25).
Luffotos	Viser lystbådehavne og andre navigationsrelevante luffotos, der hjælper dig med at visualisere dine omgivelser (side 26).
Detaljerede vej- og POI-data	Viser veje, restauranter og andre interessepunkter (POI'er) langs kysten (side 26).
Auto guidning	Bruger specifikke data om sikker dybde, sikker højde og kortdata til at bestemme den bedste rute til din destination (side 26).

BlueChart g2 Vision-datakort

BEMÆRK

BlueChart g2 Vision-datakort er ikke vandtætte. Når du ikke bruger kortet, skal du opbevare det sikkert i den originale indpakning og gemme det væk, så det ikke udsættes for sol og regn for at undgå at beskadige kortet.

BlueChart g2 Vision-datakort kan blive beskadiget af statisk elektricitet. I omgivelser med lav fugtighed skal du sørge for at have jordforbindelse via en stor metalgenstand, inden du håndterer kortet, for at undgå at beskadige kortet.

Du kan dele BlueChart g2 Vision-kartografidata fra et datakort, der er indsat i en GPSMAP 4000- eller GPSMAP 5000-plotter, med alle GPSMAP 4000-, 5000-, 6000- og 7000-plottere, der er tilsluttet Garmin Marine Network (side 104). BlueChart g2 Vision-kartografi er kun kompatibel med GPSMAP 4000-enheder og nyere plottere. Tidligere Garmin Marine Network-kompatible plottermodeller (f.eks. GPSMAP 3000-enheder) kan tilsluttes dit netværk, men de kan ikke dele BlueChart g2 Vision-data.

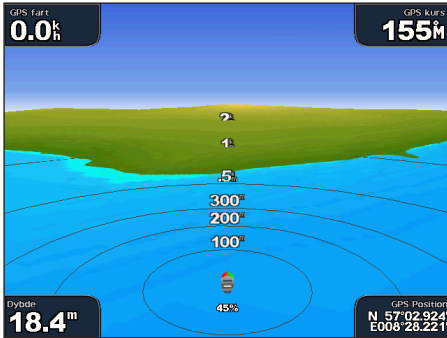
Du kan ikke overføre BlueChart g2 Vision-data fra datakortet til din computer med henblik på visning eller som sikkerhedskopi. Du kan kun anvende datakortet på Garmin GPS-enheder, der er kompatible med BlueChart g2 Vision, eller på Garmin HomePort™.

Du kan indsætte eller fjerne et BlueChart g2 Vision-datakort, mens din plotter er tændt eller slukket (side 3).

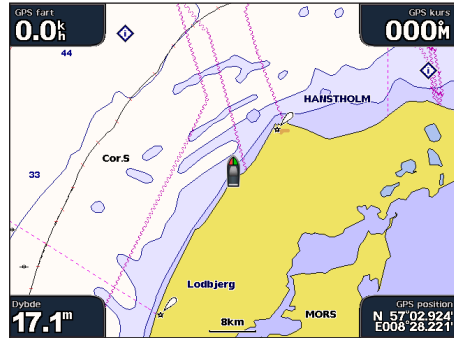
Mariner's Eye 3D

Et BlueChart g2 Vision-datakort tilbyder Mariner's Eye 3D, der giver en detaljeret tre-dimensionel visning fra oven og bag din båd (i henhold til din kurs) og bruges som visuel navigationshjælp. Denne visning er nyttig, når du navigerer omkring lavvandede områder, rev, broer eller kanaler, eller når du forsøger at finde indsejlingen og udsejlingen ved fremmede havne og ankerpladser.

Vælg **Kort > Mariner's Eye 3D** på skærmen Hjem.



Mariner's Eye 3D med områdering



Navigationkort

Justering af visningen

Se "Justering af visningen" (side 19).

Visning af detaljer om navigationssymboler

Se "Visning af detaljer om navigation" (side 10).

Udseende af Mariner's Eye 3D

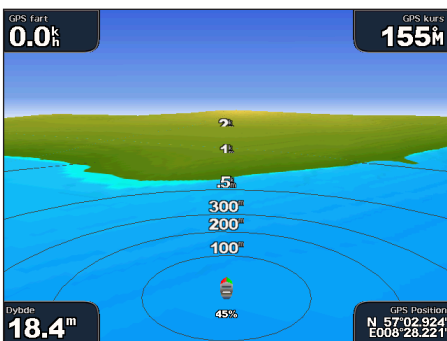
Tilpasning af udseendet af 3D-terræn

Du kan vælge, hvordan kortdata vises over 3D-terræn.

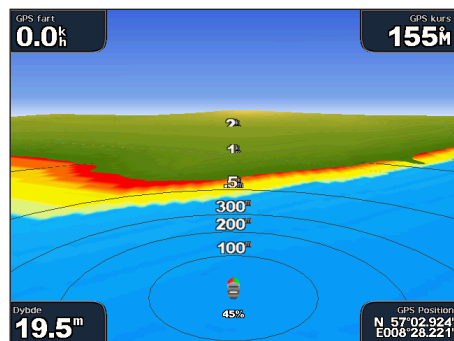
- Tryk på **Kort > Mariner's Eye 3D > Menu > Kortets udseende > Type** på skærmen Hjem.
- Fuldfør en handling:
 - Vælg **Klassisk** for at bruge farveskalaer til at angive 3D-terræn.
 - Vælg **Kort** for at angive kortoplysninger i en 3D-visning.
 - Vælg **Billeder** for at angive satellitbilleder og kortoplysninger i en 3D-visning.

Sådan viser eller skjuler du farefarver

- Tryk på **Kort > Mariner's Eye 3D > Menu > Kortets udseende > Farefarver** på skærmen Hjem.
- Fuldfør en handling:
 - Vælg **Til** for at få vist lavt vand og land med en farveskala. Blå angiver dybt vand, gul angiver lavt vand, og rødt angiver meget lavt vand.
 - Vælg **Fra** for at få vist land som set fra vandet.



Mariner's Eye 3D, farefarver fra



Mariner's Eye 3D, farefarver til

Visning af områderinge

Se "Visning af områderinge" (side 19).

Valg af sikker dybdevisning

Du kan angive udseendet for en sikker dybde for Mariner's Eye 3D.

BEMÆRK: Denne indstilling påvirker kun forekomsten af farefarver i Mariner's Eye 3D. Den påvirker ikke sikkerhedsindstillingen for vanddybde for Auto guidning (side 53) eller alarminstillingen for lavt vand (side 94).

1. Tryk på **Kort > Mariner's Eye 3D > Menu > Kortets udseende > Sikker dybde** på skærmen Hjem.
2. Angiv dybden.
3. Vælg **Udført**.

Valg af en rutebredde

Se "Valg af en rutebredde" (side 20).

Visning af andre fartøjer

Se "Konfiguration af udseendet af andre fartøjer" (side 58).

Visning af overfladeradar

Se "Visning af overfladeradar" (side 20).

Visning og konfiguration af datafelter

Se "Datafelter" (side 56).

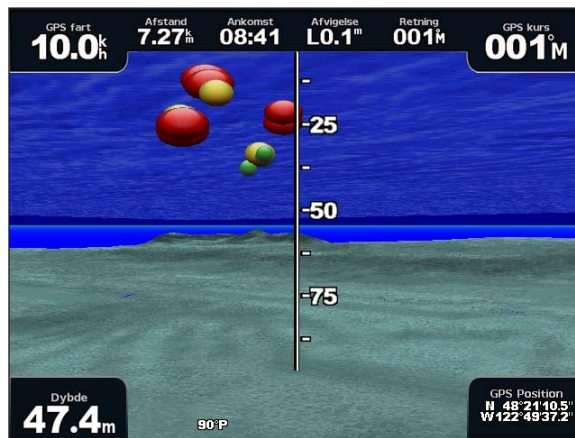
Brug af waypoints og spor

Se "Waypoints" (side 32) eller "Spor" (side 36).

Fish Eye 3D

Ved hjælp af dybdekonturlinjerne fra BlueChart g2 Vision-kartografien giver Fish Eye 3D en undervandsvisning af hav- eller søbunden.

Ikke-bundfaste mål (som f.eks. fisk) indikeres med røde, grønne og gule kugler. Rød indikerer de største mål, mens grøn indikerer de mindste.



Fish Eye 3D

Justering af visningen

Se "Justering af visningen" (side 19).

Udseende af Fish Eye 3D

Angivelse af retningen på kortvisningen af Fish Eye 3D

1. Vælg **Kort** > **Fish Eye 3D** > **Menu** > **Vis** på skærmen Hjem.
2. Vælg **For**, **Agter**, **Bagbord** eller **Styrbord**.

Visning af en ekkolodskegle på kortet

Du kan få vist en kegle, der angiver det område, der er dækket af transduceren.

Vælg **Kort** > **Fish Eye 3D** > **Menu** > **Ekkolodskegle** > **Til** på skærmen Hjem.

Visning af ikke-bundfaste mål

Vælg **Kort** > **Fish Eye 3D** > **Menu** > **Fiskesymboler** > **Til** på skærmen Hjem.

Visning af spor

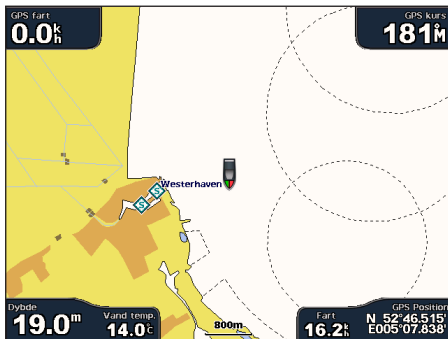
Vælg **Kort** > **Fish Eye 3D** > **Menu** > **Spor** > **Til** på skærmen Hjem.

Visning af datafelter

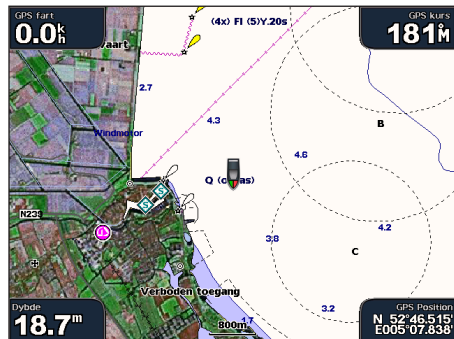
Se "Datafelter" (side 56).

Fiskekort

Brug fiskekortet for at få en detaljeret visning af bundkonturerne og dybdespotninger på kortet.



Fiskekort



Navigationskort

Fiskekortet anvender detaljerede dybhavsmålingsdata på et forprogrammeret BlueChart g2 Vision-datakort og virker bedst ved dybhavsfiskeri på åbent hav.

Fiskekortets udseende

Brug af waypoints

Se "Waypoints" (side 32).

Brug af spor

Se "Spor" (side 36).

Visning af andre fartøjer

Se "Konfiguration af udseendet af andre fartøjer" (side 58).

Visning af navigationssymboler

Vælg **Kort** > **Fiskekort** > **Menu** > **Navigationssymboler** > **Til** på skærmen Hjem.

Visning af datafelter

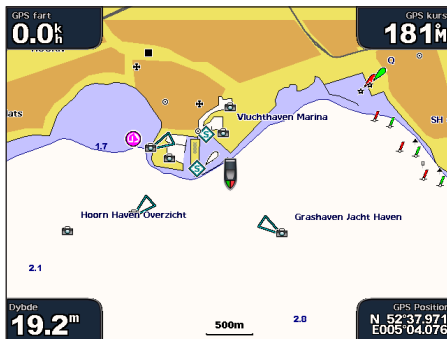
Se "Datafelter" (side 56).

Visning af satellitbilleder på navigationskortet

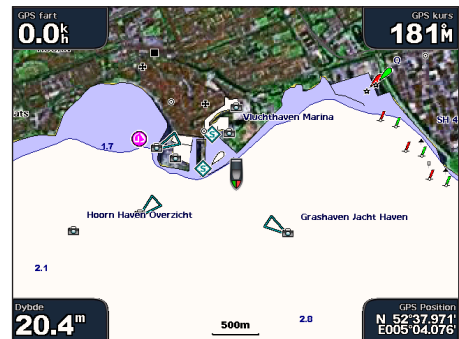
Du kan overlejre satellitbilleder i høj opløsning på land- eller havdelene eller begge på navigationskortet, når du bruger et forudprogrammeret BlueChart g2 Vision-datakort.

BEMÆRK: Når det er aktiveret, vises satellitbillederne i høj opløsning kun ved lavere zoomniveauer. Hvis ikke du kan se billederne i høj opløsning i dit BlueChart g2 Vision-område, kan du zoome yderligere ind ved at vælge tasten **Område (+)** (GPSMAP 4000-serien) eller knappen **+** (GPSMAP 5000-serien). Du kan også angive et højere detaljeniveau ved at ændre kortets zoomdetalje ([side 11](#)).

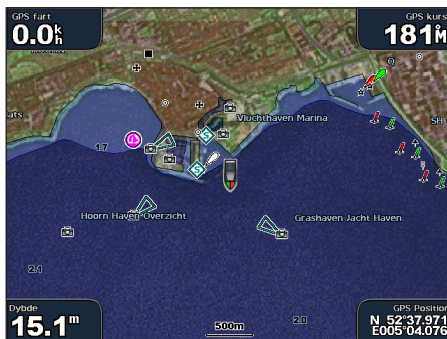
1. Vælg **Navigationskort > Menu > Kort opsætning > Fotos** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Kun land** for at få vist standardbaserede kortoplysninger om vandet, med fotos, der overlejrer land.
 - Vælg **Fotokort** for at få vist fotos af både vand og land ved en specificeret uklarhed. Vælg og hold **Op** eller **Ned** nede for at justere uklarheden for fotos. Jo højere du angiver procentdelen, i jo højere grad vil satellitbillederne dække både land og vand.



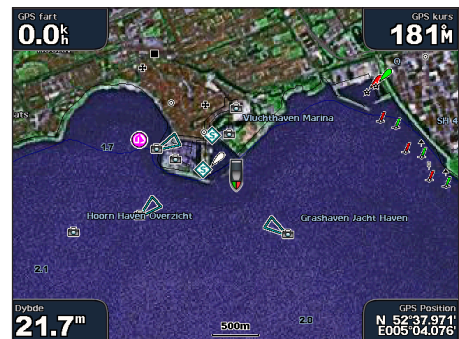
Fotooverlay fra



Kun land-fotooverlay



Fotokort ved 50 %





Fotokort ved 100 %

Visning af luftfotos af landmærker

Inden du kan se luftfotos på navigationskortet, skal du aktivere indstillingen Fotopunkter (side 13).

Forudprogrammerede BlueChart g2 Vision-datakort indeholder luftfotos af mange landmærker, marinaer og havne. Brug disse fotos til at orientere dig i forhold til omgivelserne eller for at få et indtryk af en marina eller en havn inden ankomst.

1. Vælg **Kort** > **Navigationskort** på skærmen Hjem.
2. Vælg et kameraikon.
 - Et standardkameraikon () angiver et foto fra oven.
 - Et kameraikon med en kegle () angiver et perspektivfoto. Fotoet blev taget fra kameraets placering og peger i retning af keglen.
3. Vælg **Gennemse** > **Luftfoto**.

BEMÆRK: Tryk på tasterne **Område (-/+)** (GPSMAP 4000-serien), eller tryk på  eller  (GPSMAP 5000-serien) for at zoome ud og ind, mens du ser luftfotoet på fuld skærm.

Animerede indikatorer for tidevand og strøm

Du kan få vist indikatorer for animeret tidevandsstation og strømretning på navigationskortet eller fiskekortet. For at gøre det skal oplysningerne om tidevandsstation og strømretning være tilgængelige i dit forudindlæste kort eller dit BlueChart g2 Vision-område. Du skal også vælge værdien Animeret for indstillingen Tidevand/strømforhold (side 10).

Der vises en indikator for en tidevandsstation på kortet som en lodret søjlegraf med en pil. En rød pil, der peger nedad, angiver faldende tidevand, og en blå pil, der peger opad, angiver stigende tidevand. Når du flytter markøren hen over indikatoren for tidevand, vises højden for tidevandet ved stationen oven over indikatoren for tidevandsstationen.



Tidevandsstation med faldende tidevand

Indikatorerne for strømretning vises som pile på kortet. Retningen for hver pil angiver retningen for strømmen ved en bestemt position på kortet. Farven på den aktuelle pil angiver hastigheden på strømmen for den pågældende position. Når du flytter markøren hen over indikatoren for strømretning, vises hastigheden for strømmen ved positionen oven over indikatoren for retning.

Retningsindikator	Farve	Aktuelt hastighedsområde
	Gul	0 til 1 knob
	Orange	1 til 2 knob
	Rød	2 eller flere knob

Visning af oplysninger fra strømforholdsstationer

Se "Oplysninger om strømforhold" (side 43).

Detaljerede vej- og POI-data

BlueChart g2 Vision indeholder detaljerede vej- og POI-data, herunder meget detaljerede kystveje og POI'er, som f.eks. restauranter, overnatningsmuligheder, lokale seværdigheder og meget mere.

Søgning efter og navigering til POI'er

Se "Find" (side 39).

Auto guidning

Auto guidning opretter og foreslår automatisk den bedste vej til en destination, baseret på de tilgængelige BlueChart g2 Vision-kortoplysninger. Auto guidning er kun tilgængelig, når du navigerer til en destination ved hjælp af Guide til (side 32).

Konfiguration af indstillinger for Auto guidning

Se "Konfigurationer af Automatisk guidelinje" (side 53).

Kombinationer

Om skærmen Kombinationer

Skærmen Kombinationer viser en kombination af forskellige skærme på samme tid. Antallet af muligheder, der er til rådighed på skærmen Kombinationer, afhænger af de netværksenheder (ekstraudstyr), som du har sluttet til din plotter, og af om du bruger BlueChart g2 Vision-datakort (ekstraudstyr). Du kan kombinere op til tre skærme på GPSMAP 4000-enheder og op til fire skærme på GPSMAP 5000-enheder.

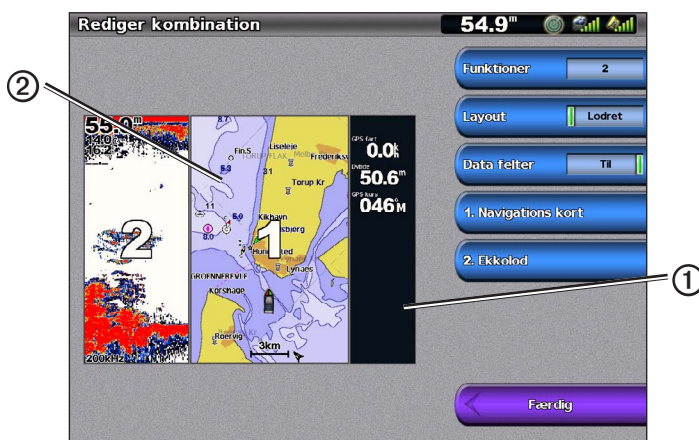
Konfiguration af skærmen Kombinationer

Valg af en kombination

1. Vælg **Kombinationer** på skærmen Hjem.
2. Vælg en kombination.

Tilpasning af kombinations-skærmen

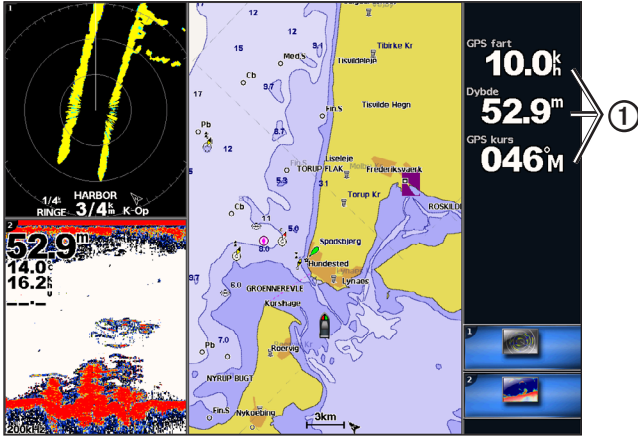
1. Vælg **Kombinationer** på skærmen Hjem.
2. Vælg en kombination.
3. Vælg **Menu > Skift kombination**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Funktioner** for at vælge antallet af kombinations-skærme. Vælg et antal.
 - Vælg **Layout > Lodret** for at arrangere skærmene i et lodret layout.
 - Vælg **Layout > Vandret** for at arrangere skærmene i et vandret layout.
 - Vælg **Data felter > Til** for at vise det vandrette panel ①, der indeholder datafelterne.
 - Vælg en nummereret valgmulighed, f.eks. **1. Navigationskort** eller **2. Ekkolod** på billedet nedenfor for at ændre den type information, der vises på den tilsvarende skærm ②.
5. Vælg **Udført**.



Kombinations-skærme med datafelter

Datafelter kan vises på kombinations-skærme, og de giver overskuelige oplysninger i realtid. Datafeltet for hver kombination kan konfigureres separat.

Der kan vælges mellem flere data-overlays til kombinations-skærme. Du kan vælge, hvilke datafelter ① der skal vises i hvert enkelt data-overlay.

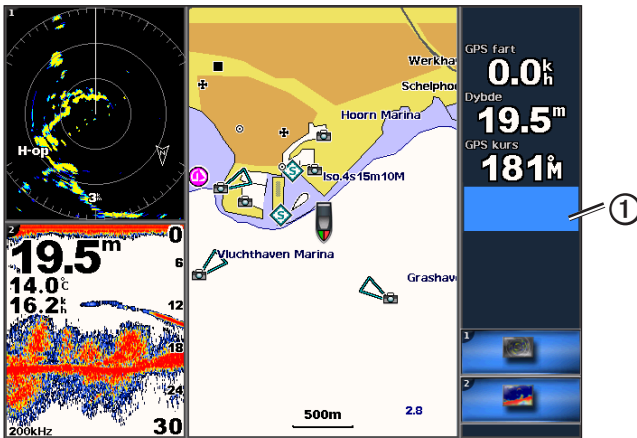


Tilføjelse af et datafelt

Skærmen Kombinationer kan vise op til seks datafelter på GPSMAP 4000-enheder og op til otte datafelter på GPSMAP 5000-enheder.

1. Vælg **Kombinationer** på skærmen Hjem.
2. Vælg en kombination.
3. Vælg et datafelt, der ikke er brugt ①.
4. Vælg den type data, der vises i feltet.

De tilgængelige datavalgmuligheder varierer afhængigt af plotterens og netværkets konfiguration.



Fjernelse af et datafelt

1. Vælg **Kombinationer** på skærmen Hjem.
2. Vælg en kombination.
3. Vælg et datafelt, der indeholder data.
4. Vælg **Ingen**.

Redigering af et datafelt

1. Vælg **Kombinationer** på skærmen Hjem.
2. Vælg en kombination.
3. Vælg et datafelt.
4. Vælg den type data, der vises i feltet.

De tilgængelige datavalgmuligheder varierer afhængigt af plotterens og netværkets konfiguration.

Visning af data om instrumentering

Du kan se motormålere eller brændstofmålere på en kombinationsskærm.

1. Vælg **Kombinationer** på skærmen Hjem.
2. Vælg en kombination.
3. Vælg **Menu > Skift kombination**.
4. Vælg en nummereret valgmulighed.
5. Fuldfør en handling for at få vist målere på en kombinationsskærm:
 - Vælg **Instrumentering > Motor > Udført** for at få vist motormålere.
 - Vælg **Instrumentering > Brændstof > Udført** for at få vist brændstofmålere.

Navigering igennem instrumenteringsskærmene

1. Vælg **Kombinationer** på skærmen Hjem.
2. Vælg en kombination, der indeholder en skærm med data om instrumentering.
3. Fuldfør en handling:
 - På GPSMAP 4000-enheder skal du vælge ikonet i nederste højre hjørne, som repræsenterer en målerskærm, du vil navigere igennem.
 - På GPSMAP 5000-enheder skal du vælge venstre og højre pil under måleren.

Plotteren viser den næste skærm for brændstofmåler eller motormåler.
4. Gentag trin 3 for at navigere igennem alle målerskærme.

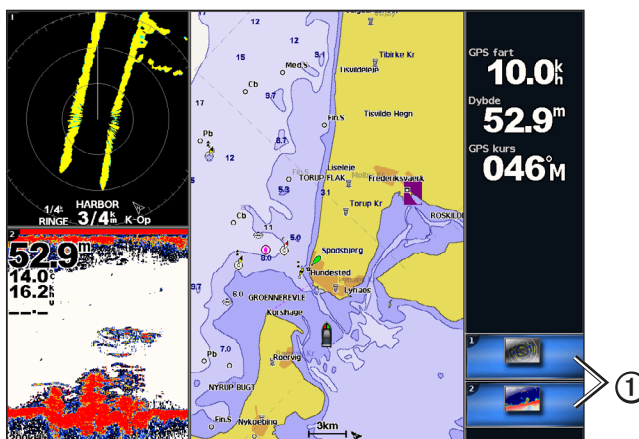
Tilpasning af data om instrumentering

Se "Motormålere" (side 47) eller "Brændstofmålere" (side 49).

Fokusering på en skærm

Den største skærm på en kombinationsskærm kaldes fokuseringsskærmen. I GPSMAP 4000-serien kan du skifte det indhold, der vises på fokuseringsskærmen.

1. Vælg **Kombinationer** på skærmen Hjem.
2. Vælg en kombination.
3. Vælg det ikon ① i det nederste højre hjørne, som repræsenterer den skærm, du vil se på fokuseringsskærmen.



Brug af visning på fuld skærm

Du kan se indholdet af en hvilken som helst kombinationsskærm på plotterens fulde skærm.

1. Vælg **Kombinationer** på skærmen Hjem.
2. Vælg en kombination.
3. For GPSMAP 4000-serien skal du sikre dig, at den kombinationsskærm, du vil se på plotterens fulde skærm, er på fokuseringsskærmen. Hvis ikke det er tilfældet, skal du vælge ikonet i det nederste højre hjørne, som repræsenterer den skærm, du vil se på plotterens fulde skærm.
4. Fuldfør en handling for at få vist plotterens fulde skærm:
 - For GPSMAP 4000-serien skal du bruge **Vippeknappen** til at panorere på fokuseringsskærmen.
 - For GPSMAP 5000-serien skal du trykke på en kombinationsskærm.
5. Fuldfør en handling for at vende tilbage til skærmen Kombinationer:
 - Vælg **Stop pil pegning** på en radarskærm.
 - Vælg **Stop panorering** på en kortskærm.
 - Vælg **Tilbage** på en ekkolodsskærm eller videoskærm.
 - Fra et målerskærbillede skal du udføre ét af følgende:
 - For GPSMAP 4000-serien skal du vælge **Tilbage**.
 - For GPSMAP 5000-serien skal du trykke på instrumentskærmen.

Navigation

Grundlæggende spørgsmål om navigation

Spørgsmål	Svar
Hvordan får jeg plotteren til at pege i den ønskede retning (pejling)?	Naviger ved hjælp af Go To. Se "Sådan indstiller og følger du en direkte kurs vha. Go To" (side 32).
Hvordan får jeg plotteren til at guide mig langs en lige linje (ved at minimere krydsspor) til en position ved hjælp af den korteste afstand fra den nuværende position?	Lav en rute med et enkelt slag, og naviger ved hjælp af Lav rute til (side 34).
Hvordan får jeg plotteren til at guide mig til en position, så jeg undgår forhindringer?	Lav en rute med flere slag, og naviger ved hjælp af Lav rute til. Se "Oprettelse og navigation af en rute fra din nuværende position" (side 34).
Hvordan får jeg plotteren til at styre min autopilot?	Naviger ved hjælp af Lav rute til (side 34). Bemærk: Hvis du vil navigere en rute oprettet af funktionen Automatisk guidning med en automatisk pilot, skal din plotter være tilsluttet en autopilot fra Garmin GHP-serien via et NMEA 2000-netværk.
Kan plotteren oprette en vej for mig?	Hvis du har et BlueChart g2 Vision-datakort, skal du navigere ved hjælp af Auto guidning. Se "Sådan indstiller og følger du en kurs vha. Auto guidning" (side 32).
Hvordan ændrer jeg indstillingerne for Auto guidning for min båd?	Se "Konfigurationer af Automatisk guidelinje" (side 53).

Navigation med en plotter

Hvis du vil navigere ved hjælp af en GPSMAP 4000- eller 5000-plotter, skal du først vælge en destination, angive en kurs eller oprette en rute og følge kursen eller ruten. Du kan følge kursen eller ruten på navigationskortet, fiskekortet, Perspective 3D eller Mariner's Eye 3D.

BEMÆRK: Mariner's Eye 3D-kortet er tilgængeligt, hvis du bruger et BlueChart g2 Vision SD-kort. Fiskekort er tilgængelige, hvis du bruger et BlueChart g2 Vision SD-kort eller et BlueChart g2 SD-kort, eller hvis det integrerede kort understøtter fiskekort.

Destinationer

Du kan vælge destinationer ved hjælp af navigationskortet eller fiskekortet, eller du kan vælge en destination ved hjælp af funktionen Find.

Valg af en destination vha. navigationskortet

1. Vælg **Kort** > **Navigationskort** på skærmen Hjem.
2. Vælg den destination, du vil navigere hen til.

Valg af en destination vha. Find

1. På skærmen Hjem vælger du **Find**.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Waypoints** for at få vist en liste over forudindlæste positioner og positioner, du har markeret tidligere (side 32).
 - Vælg **Ruter** for at få vist en liste over ruter, du har gemt tidligere (side 33).
 - Vælg **Spor** for at få vist en liste over registrerede spor (side 36).
 - Vælg **Offshore Service** for at få vist en liste over marinaer og andre offshore-punkter, der har interesse, efter navn (side 39).
 - Vælg **Søg efter navn** for at søge efter waypoints, ruter, spor og offshore-punkter, der har interesse, efter navn (side 40).
3. Vælg en destination.

Kurser

Du kan indstille og følge en kurs til en destination ved hjælp af en af tre metoder: Go To, Lav rute til eller Guide til.

- **Go To** - tager dig direkte til din destination.
- **Lav rute til** - opretter en rute fra din position til en destination og giver dig mulighed for at tilføje drej til ruten.

- **Guide til** - bruger BlueChart g2 Vision-kortdata til at foreslå den bedste vej til din destination ved hjælp af Auto guidning. Du skal bruge et BlueChart g2 Vision SD-datakort for at få vist denne indstilling.

Sådan indstiller og følger du en direkte kurs ved hjælp af Go To

ADVARSEL

Når du bruger Go To, kan en direkte kurs og korrigeret kurs muligvis gå over land eller lavt vand. Anvend visuelle observationer, og styr efter at undgå land, lavt vand og andre farlige objekter.

Du kan indstille og følge en direkte kurs fra din nuværende position til en valgt destination.

1. Vælg en destination ved hjælp af et kort eller Find ([side 31](#)).
2. Vælg **Naviger til > Go To**.

En magentarøde linje vises. På midten af den magentarøde linje er der en tyndere lilla linje, som repræsenterer den korrigerede kurs fra din nuværende position til destinationen. Den korrigerede kurs er dynamisk, og den bevæger sig med båden, når du afviger fra kursen.

3. Følg den magentarøde linje, på en måde så du undgår at styre mod land, lavt vand og andre forhindringer.

BEMÆRK: Når du afviger fra kursen, skal du følge den lilla linje (korrigeret kurs) for at nå til din destination eller styre tilbage til den magentarøde linje (direkte kurs).

Sådan opretter og følger du en ny rute vha. Lav rute til

Se "Oprettelse og navigation af en rute fra din nuværende position" ([side 34](#)).

Sådan følger du en gemt rute vha. Lav rute til

Se "Sådan finder og navigerer du en gemt rute" ([side 40](#)).

Sådan indstiller og følger du en kurs vha. Auto guidning

ADVARSEL

Funktionen Auto guidning på BlueChart g2 Vision-datakortet er baseret på elektroniske kortoplysninger. Disse data er dog ingen garanti mod forhindringer og lavt vand. Du bør omhyggeligt sammenholde kursen med alle synsindtryk for at undgå land, lavt vand og andre forhindringer på ruten.

1. Vælg en destination ved hjælp af et kort eller Find ([side 31](#)).
2. Vælg **Naviger til > Guide til**.
3. Gennemse den kurs, der er angivet af den magentarøde automatiske guidelinje.

BEMÆRK: En grå linje på en hvilken som helst del af den magentarøde linje angiver, at Auto guidning ikke kan beregne den del af den automatiske guidelinje. Det skyldes sikkerhedsindstillingerne for mindste vanddybde og højde på forhindringer ([side 53](#)).

4. Følg den magentarøde linje, på en måde så du undgår at styre mod land, lavt vand og andre forhindringer.

Waypoints

Du kan gemme op til 5000 waypoints med brugerdefineret navn, symbol, dybde, vandtemperatur og kommentar til hvert waypoint.

Markering af din nuværende position som et waypoint

Fuldfør en handling:

- For GPSMAP 4000-serien skal du vælge **Mark** på en hvilket som helst skærm.
- For GPSMAP 5000-serien skal du trykke på **Mark** øverst på skærmen.

Oprettelse af et waypoint på en anden position

1. Vælg **Information > Brugerdata > Waypoints > Nyt waypoint** på skærmen Hjem.
2. Angiv waypointets position:
 - Vælg **Brug kort** til at flytte waypointet, mens der vises et kort. Vælg **Vælg**.
 - Vælg **Indtast position** for at flytte waypointet vha. koordinater. Vælg **Udført**.
3. Du kan evt. navngive waypointet og angive andre oplysninger om det. Vælg waypointet i højre side af skærmen og vælg **Rediger waypoint**.
 - Vælg **Navn**. Vælg **Udført**.
 - Vælg **Symbol**. Vælg et nyt symbol.

- Vælg **Dybde**. Vælg **Udført**.
- Vælg **Vand temp.** Vælg **Udført**.
- Vælg **Bemærkning**. Vælg **Udført**.

Markering og navigering til en MOB-position

Når du markerer et waypoint, kan du angive det som en MOB-position (Mand over bord).

Vælg **Marker** > **Mand over bord** på en vilkårlig skærm.

Et internationalt MOB-symbol markerer det aktive MOB-punkt, og plotteren sætter en kurs til den markerede position vha. funktionen Go To.

Visning af en liste over alle waypoints

Fra skærmen Hjem skal du vælge **Information** > **Bruger data** > **Waypoints**.

Redigering af et gemt waypoint

1. Fra skærmen Hjem skal du vælge **Information** > **Bruger data** > **Waypoints**.
2. Vælg et waypoint.
3. Vælg **Gennemse** > **Rediger**.
4. Vælg en funktion:
 - Vælg **Navn**. Vælg **Udført**.
 - Vælg **Symbol**. Vælg et nyt symbol.
 - Vælg **Dybde**. Vælg **Udført**.
 - Vælg **Vand temp.** Vælg **Udført**.
 - Vælg **Bemærkning**. Vælg **Udført**.

Oprettelse af et nyt waypoint fra en liste over waypoints

1. Vælg **Information** > **Brugerdatab** > **Liste over waypoints** > **Nyt waypoint** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Indtast koordinater** for at oprette et nyt waypoint ved angivelse af grid-koordinater.
 - Vælg **Brug kort** for at vælge et nyt waypoint på kortet.
 - Vælg **Brug aktuel position** for at oprette et nyt waypoint på din nuværende position.

Flytning af et gemt waypoint

1. Fra skærmen Hjem skal du vælge **Information** > **Bruger data** > **Waypoints**.
2. Vælg et waypoint.
3. Vælg **Gennemse** > **Flyt**.
4. Angiv en position for waypointet:
 - Vælg **Brug kort** til at flytte waypointet, mens der vises et kort. Vælg **Flyt waypoint**.
 - Vælg **Indtast position** for at flytte waypointet vha. koordinater. Vælg **Udført**.

Sletning af et waypoint eller MOB

Du kan slette et waypoint eller MOB, der er blevet gemt.

1. Fra skærmen Hjem skal du vælge **Information** > **Bruger data** > **Waypoints**.
2. Vælg et waypoint eller MOB.
3. Vælg **Gense** > **Slet**.

Sletning af alle waypoints

Vælg **Information** > **Brugerdatab** > **Ryd brugerdatab** > **Waypoints** > **Alle** på skærmen Hjem.

Kopiering af waypoints

Se "Styring af plotterdata" (side 60).

Ruter

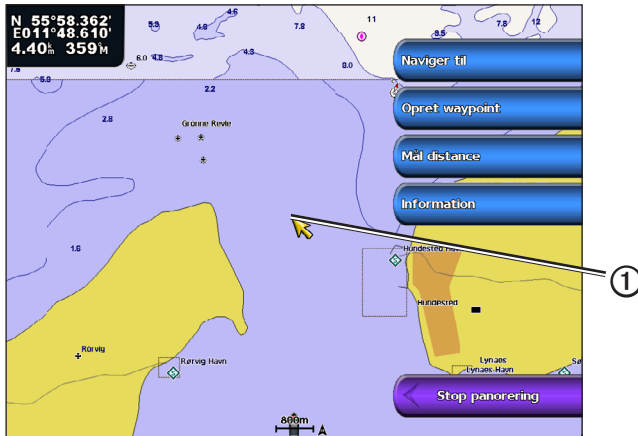
Du kan oprette og gemme op til 20 ruter. Hver rute kan indeholde op til 250 waypoints.

Oprettelse og navigering af en rute fra din nuværende position

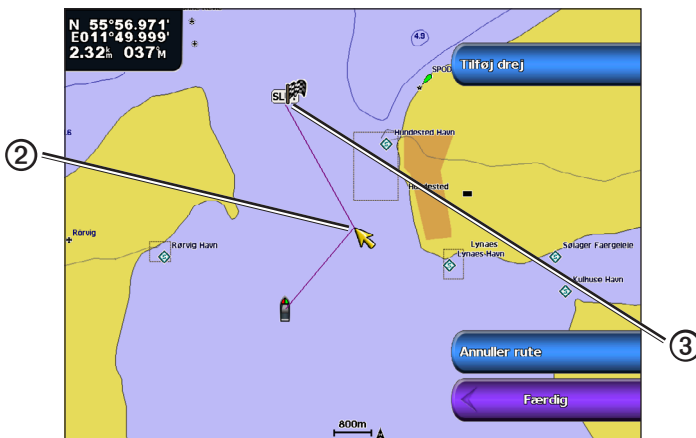
Du kan oprette og umiddelbart efter navigere en rute på navigations- eller fiskekortet. Med denne fremgangsmåde gemmes ruten eller waypoint-dataene ikke.

BEMÆRK: Fiskekort er tilgængelige, hvis du bruger et BlueChart g2 Vision SD-kort eller et BlueChart g2 SD-kort, eller hvis det integrerede kort understøtter fiskekort.

1. Vælg **Kort** på skærmen **Hjem**.
2. Vælg **Navigationskort** eller **Fiskekort**.
3. Tryk på en destination ① ved hjælp af markøren.



4. Vælg **Naviger til** > **Lav rute til**.
5. Vælg den position ②, hvor du vil foretage det sidste drej mod din destination ③.
6. Vælg **Tilføj drej**.



7. Gentag eventuelt trin 5 og 6 for at tilføje yderligere drej, idet du arbejder dig baglæns fra destinationen til bådens nuværende position.

Det sidste drej, du tilføjer, skal placeres der, hvor du gerne vil foretage det første drej i forhold til din nuværende position. Det skal være det drej, der er tættest på din båd.

8. Vælg **Udført**, når ruten er færdig.

BEMÆRK: Hvis du bevæger markøren efter at have valgt det sidste drej, men før du vælger **Udført**, føjes der et ekstra drej til ruten.

9. Gennemse den rute, der er angivet af den magentarøde linje.
10. Følg den magentarøde linje, på en måde så du undgår at styre mod land, lavt vand og andre forhindringer. Når du er fremme ved destinationen, bliver du spurgt, om du vil gemme ruten.

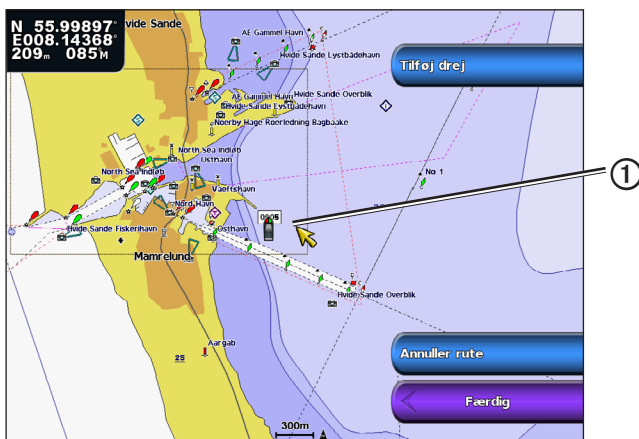
11. Fuldfør en handling:

- Vælg **Nej**.
- Vælg **Ja** > **Rediger rute** > **Navn**. Angiv navnet på ruten. Vælg **Udført**.

Sådan opretter og gemmer du en rute

Denne fremgangsmåde gemmer ruten og alle de tilhørende waypoints. Startpunktet kan være din nuværende position eller en anden position.

1. Vælg **Information** > **Bruger data** > **Ruter** > **Ny rute** på skærmen Hjem.
2. Vælg rutens startpunkt ①.
 - Vælg **Brug kort**. Tryk på en position på kortet.
 - Vælg **Brug waypoint-liste**, og vælg et gemt waypoint.



3. Vælg **Tilføj drej** for at markere rutens startpunkt.
4. Angiv den position, hvor du vil foretage det næste drej ②.
 - Vælg **Brug kort**. Tryk på en position på kortet.
 - Vælg **Brug waypoint-liste**, og vælg et gemt waypoint.
5. Vælg **Tilføj drej**.
Plotteren markerer drejets position med et waypoint.
6. Gentag eventuelt trin 4 og 5 for at tilføje yderligere drej.
7. Vælg den endelige destination ③.
 - Vælg **Brug kort**. Tryk på en position på kortet.
 - Vælg **Brug waypoint-liste**, og vælg et gemt waypoint.



8. Vælg **Udført**.

Visning af en liste over gemte ruter

Vælg **Information** > **Brugerdatab** > **Ruter** på skærmen **Hjem**.

Redigering af en gemt rute

Du kan ændre navnet på en rute eller ændre de drej, som ruten indeholder.

1. Vælg **Information** > **Brugerdatab** > **Ruter** på skærmen **Hjem**.
2. Vælg den rute, du vil redigere.
3. Vælg **Gense** > **Rediger rute**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Navn**. Indtast navnet. Vælg **Udført**.
 - Vælg **Rediger drej** > **Brug kort**. Vælg drejet på kortet. Vælg **Rediger drej** > **Flyt drej**. Vælg en ny drejposition på kortet. Vælg **Tilføj drej** > **Udført**.
 - Vælg **Rediger drej** > **Brug drejliste**. Vælg et waypoint på listen. Vælg **Gennemse** > **Flyt** > **Indtast position**. Indtast en drejposition. Vælg **Udført**.

Sletning af en gemt rute

1. Vælg **Information** > **Brugerdatab** > **Ruter** på skærmen **Hjem**.
2. Vælg en rute.
3. Vælg **Gense** > **Slet**.

Sletning af alle gemte ruter

Vælg **Information** > **Brugerdatab** > **Ryd brugerdatab** > **Ruter** på skærmen **Hjem**.

Sådan springer du over et waypoint på en gemt rute

Du kan begynde at navigere en gemt rute fra et hvilket som helst waypoint på ruten.

1. På skærmen **Hjem** vælger du **Find** > **Ruter**.
2. Vælg en rute.
3. Vælg **Naviger til**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Forlæns** for at navigere ruten fra det startpunkt, der blev brugt, da ruten blev oprettet.
 - Vælg **Baglæns** for at navigere ruten fra det destinationspunkt, der blev brugt, da ruten blev oprettet.
 - Vælg **Offset** for at navigere parallelt med ruten, forskudt fra den af en specifik afstand ([side 41](#)).
5. Vælg det waypoint, du ønsker skal være det næste drej på din rute.
6. Vælg **Lav rute til**.
7. Gennemse den rute, der er angivet af den magentarøde linje.
8. Følg den magentarøde linje, på en måde så du undgår at styre mod land, lavt vand og andre forhindringer.

Kopiering af ruter

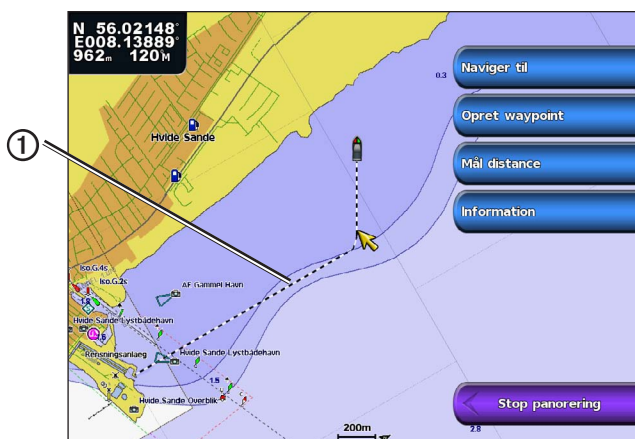
Se "Styring af plotterdata" ([side 60](#)).

Spor

Et spor er en registrering af bådens vej. Det spor, der aktuelt registreres, kaldes det aktive spor, og det kan gemmes. Du kan få vist spor i hvert kort eller i hver 3D-kortvisning.

Visning af spor

1. Vælg **Kort** på skærmen **Hjem**.
2. Vælg et kort eller en 3D-kortvisning.
3. Vælg **Menu** > **Waypoints og spor** > **Spor** > **Til**.
En sporlinje ① på kortet viser dit spor.



Indstilling af farven på det aktive spor

Du kan vælge farven på det aktuelle spor.

1. Vælg **Information** > **Brugerdata** > **Spor** > **Aktive spor valg** > **Spor farve** på skærmen Hjem.
2. Vælg en sporfarve.

Sådan gemmer du det aktive spor

Det spor, der aktuelt registreres, kaldes det aktive spor.

1. Vælg **Information** > **Brugerdata** > **Spor** > **Gem aktivt spor** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg det tidspunkt, hvor det aktuelle spor begyndte eller **Midnat**, hvis det vises.
 - Vælg **Hele log**.
3. Vælg **Gem**.

Visning af en liste over gemte spor

Vælg **Information** > **Brugerdata** > **Spor** > **Gemte spor** på skærmen Hjem.

Redigering af et gemt spor

1. Vælg **Information** > **Brugerdata** > **Spor** > **Gemte spor** på skærmen Hjem.
2. Vælg et spor.
3. Vælg **Vælg** > **Rediger spor**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Navn**. Rediger navnet. Vælg **Udført**.
 - Vælg **Farve**, og vælg en farve til sporet.

Sådan gemmer du sporet som en rute

1. Vælg **Information** > **Brugerdata** > **Spor** > **Gemte spor** på skærmen Hjem.
2. Vælg et spor.
3. Vælg **Vælg** > **Rediger spor** > **Gem rute**.

Sletning af et gemt spor

1. Vælg **Information** > **Brugerdata** > **Spor** > **Gemte spor** på skærmen Hjem.
2. Vælg et spor.
3. Vælg **Vælg** > **Slet**.

Sletning af alle gemte spor

Vælg **Information** > **Brugerdata** > **Ryd brugerdata** > **Gemte spor** på skærmen Hjem.

Sådan følger du det aktive spor tilbage igen

1. Vælg **Information** > **Brugerdata** > **Spor** > **Følg aktivt spor** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:

- Vælg det tidspunkt, hvor det aktuelle spor begyndte eller **Midnat**, hvis det vises.
 - Vælg **Hele log**.
3. Vælg **Følg spor**.
 4. Gennemse den kurs, der er angivet af den farvede linje.
 5. Følg den farvede linje, så du undgår at styre mod land, lavt vand og andre forhindringer.

Rydning af det aktive spor

Vælg **Information** > **Brugerdatab** > **Spor** > **Ryd aktivt spor** på skærmen **Hjem**.

Sporhukommelsen ryddes, og det aktuelle spor registreres fortsat.

Håndtering af sporloghukommelsen under registrering

1. Vælg **Information** > **Brugerdatab** > **Spor** > **Aktive spor valg** > **Optage metode** på skærmen **Hjem**.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Fyld** for at registrere en sporlog, indtil sporhukommelsen er fuld.
 - Vælg **Forfra** for hele tiden at registrere en sporlog, idet du overskriver de gamle spordata med nye data.

Konfiguration af sporloggens registreringsinterval

Du kan angive hyppigheden for, hvor tit sporloggen bliver registreret. Hyppig registrering giver mere nøjagtige resultater, men det fylder hurtigere sporloggen op.

1. Vælg **Information** > **Brugerdatab** > **Spor** > **Aktive spor valg** > **Interval** > **Interval** på skærmen **Hjem**.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Afstand** for at registrere sporet baseret på en afstand mellem punkter. Vælg **Skift**. Indstil afstanden. Vælg **Udført**.
 - Vælg **Tid** for at registrere sporet baseret på et tidsinterval. Vælg **Skift**. Indstil tid Vælg **Udført**.
 - Vælg **Opløsning** for at registrere sporloggen baseret på en varians fra din kurs. Vælg **Skift**. Angiv den maksimale afvigelse, der er tilladt fra den sande kurs, inden registrering af et sporpunkt. Vælg **Udført**.
3. Vælg **Udført**.

Kopiering af spor

Se "Styring af plotterdata" ([side 60](#)).

Sletning af alle waypoints, ruter og spor

Vælg **Information** > **Brugerdatab** > **Ryd brugerdatab** > **Alle** på skærmen **Hjem**.

Navigation med en Garmin-autopilot

Når du påbegynder navigation (Go To, Lav rute til eller Guide til), og hvis du er tilsluttet via et NMEA 2000-netværk (National Marine Electronics Association) til en kompatibel Garmin-autopilot (som f.eks. GHP™ 10), bliver du spurgt, om du vil aktivere autopiloten.

Find

Brug funktionen **Find** på skærmen Hjem til at søge efter og navigere til nærliggende brændstof, reparation og andre tjenester, samt waypoints og ruter, du har oprettet.

Marineservicedestinationer

BEMÆRK: Denne funktion er muligvis ikke tilgængelig i alle områder.

Plotteren indeholder oplysninger om tusindvis af destinationer, der tilbyder marineservice.

Navigering til en marineservicedestination

⚠ ADVARSEL

Funktionen Auto guidning på BlueChart g2 Vision-datakortet er baseret på elektroniske kortoplysninger. Disse data er dog ingen garanti mod forhindringer og lavt vand. Du bør omhyggeligt sammenholde kursen med alle synsindtryk for at undgå land, lavt vand og andre forhindringer på ruten.

Når du bruger Go To, kan en direkte kurs og korrigeret kurs muligvis gå over land eller lavt vand. Anvend visuelle observationer, og styr efter at undgå land, lavt vand og andre farlige objekter.

BEMÆRK: Du kan få Auto guidning med et forudprogrammeret BlueChart g2 Vision-datakort.

1. På skærmen Hjem vælger du **Find > Service til vands**.

2. Vælg den type marineservice, du vil navigere hen til.

Plotteren viser en liste over de 50 nærmeste positioner samt afstand og pejling hen til dem.

3. Vælg en destination.

TIP: Vælg **Næste side** for at få vist yderligere oplysninger eller for at få vist positionen på et kort.

4. Vælg **Naviger til**.

5. Fuldfør en handling:

- Vælg **Go To**.
- Vælg **Lav rute til**.
- Vælg **Guide til** for at bruge Auto guidning.

6. Gennemse den rute, der er angivet af den magentarøde linje.

BEMÆRK: Når du bruger Auto guidning, angiver en grå linje på en hvilken som helst del af den magentarøde linje, at Auto guidning ikke kan beregne den del af den automatiske guidelinje. Det skyldes sikkerhedsindstillingerne for mindste vanddybde og højde på forhindringer (side 53).

7. Følg den magentarøde linje, på en måde så du undgår at styre mod land, lavt vand og andre forhindringer.



Skærmen Go To



Skærmen Guide til (BlueChart g2 Vision)

Afbrydelse af navigation

På skærmen Hjem vælger du **Find > Stop navigation**.

Søgning efter og navigering til en destination

ADVARSEL

Funktionen Auto guidning på BlueChart g2 Vision-datakortet er baseret på elektroniske kortoplysninger. Disse data er dog ingen garanti mod forhindringer og lavt vand. Du bør omhyggeligt sammenholde kursen med alle synsindtryk for at undgå land, lavt vand og andre forhindringer på ruten.

Når du bruger Go To, kan en direkte kurs og korrigeret kurs muligvis gå over land eller lavt vand. Anvend visuelle observationer, og styr efter at undgå land, lavt vand og andre farlige objekter.

Du kan søge efter gemte waypoints, gemte ruter, gemte spor og marineservicedestinationer efter navn.

1. På skærmen Hjem vælger du **Find > Søg efter navn**.
2. Indtast som minimum en del af navnet på din destination.
3. Vælg **Udført**.
De 50 nærmeste destinationer, som indeholder dine søgekriterier, vises.
4. Vælg positionen.
5. Vælg **Naviger til**.
6. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Go To**.
 - Vælg **Lav rute til**.
 - Vælg **Guide til** for at bruge Auto guidning.
7. Gennemse den rute, der er angivet af den magentarøde linje.

BEMÆRK: Når du bruger Auto guidning, angiver en grå linje på en hvilken som helst del af den magentarøde linje, at Auto guidning ikke kan beregne den del af den automatiske guidelinje. Det skyldes sikkerhedsindstillingerne for mindste vanddybde og højde på forhindringer ([side 53](#)).

8. Følg den magentarøde linje, på en måde så du undgår at styre mod land, lavt vand og andre forhindringer.

Sådan finder du et gemt waypoint og navigerer til det

ADVARSEL

Funktionen Auto guidning på BlueChart g2 Vision-datakortet er baseret på elektroniske kortoplysninger. Disse data er dog ingen garanti mod forhindringer og lavt vand. Du bør omhyggeligt sammenholde kursen med alle synsindtryk for at undgå land, lavt vand og andre forhindringer på ruten.

Når du bruger Go To, kan en direkte kurs og korrigeret kurs muligvis gå over land eller lavt vand. Anvend visuelle observationer, og styr efter at undgå land, lavt vand og andre farlige objekter.

Før du kan gennemse en liste over waypoints og navigere til dem, skal du oprette og gemme mindst ét waypoint ([side 32](#)).

1. På skærmen Hjem vælger du **Find > Waypoints**.
2. Vælg et waypoint.
3. Vælg **Naviger til**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Go To**.
 - Vælg **Lav rute til**.
 - Vælg **Guide til** for at bruge Auto guidning.
5. Gennemse den rute, der er angivet af den magentarøde linje.

BEMÆRK: Når du bruger Auto guidning, angiver en grå linje på en hvilken som helst del af den magentarøde linje, at Auto guidning ikke kan beregne den del af den automatiske guidelinje, hvilket skyldes sikkerhedsindstillingerne for mindste vanddybde og højde på forhindringer ([side 53](#)).

6. Følg den magentarøde linje, på en måde så du undgår at styre mod land, lavt vand og andre forhindringer.

Sådan finder du en gemt rute og navigerer den

Inden du kan gennemse en liste over ruter og navigere til en af dem, skal du registrere og gemme mindst én rute ([side 35](#)).

1. På skærmen Hjem vælger du **Find > Ruter**.
2. Vælg en rute.
3. Vælg **Naviger til**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Forlæns** for at navigere ruten fra det startpunkt, der blev brugt, da ruten blev oprettet.
 - Vælg **Baglæns** for at navigere ruten fra det destinationspunkt, der blev brugt, da ruten blev oprettet.

En magentarød linje vises. På midten af den magentarøde linje er der en tyndere lilla linje, som repræsenterer den korrigerede kurs fra din nuværende position til destinationen. Den korrigerede kurs er dynamisk, og den bevæger sig med båden, når du afviger fra kursen.
5. Gennemse den rute, der er angivet af den magentarøde linje.
6. Følg den magentarøde linje langs med hvert slag på ruten, på en måde så du undgår at styre mod land, lavt vand og andre forhindringer.

BEMÆRK: Når du afviger fra kursen, skal du følge den lilla linje (korrigeret kurs) for at nå til din destination eller styre tilbage til den magentarøde linje (direkte kurs).

Sådan finder og navigerer du parallelt med en gemt rute

Inden du kan gennemse en liste over ruter og navigere til en af dem, skal du registrere og gemme mindst én rute ([side 35](#)).

1. På skærmen Hjem vælger du **Find > Ruter**.
2. Vælg en rute.
3. Vælg **Gennemse > Naviger til**.
4. Vælg **Forskydning** for at navigere parallelt med ruten, forskudt fra den af en specifik afstand.
5. Vælg **Offset**.
6. Angiv forskydningsafstanden.
7. Vælg **Udført**.
8. Angiv, hvordan ruten skal navigeres:
 - Vælg **Forlæns - Bagbord** for at navigere ruten fra det startpunkt, der blev brugt, da ruten blev oprettet, til venstre for den oprindelige rute.
 - Vælg **Forlæns - Styrbord** for at navigere ruten fra det startpunkt, der blev brugt, da ruten blev oprettet, til højre for den oprindelige rute.
 - Vælg **Baglæns - Bagbord** for at navigere ruten fra det destinationspunkt, der blev brugt, da ruten blev oprettet, til venstre for den oprindelige rute.
 - Vælg **Baglæns - Styrbord** for at navigere ruten fra det destinationspunkt, der blev brugt, da ruten blev oprettet, til højre for den oprindelige rute.

En magentarød linje vises. På midten af den magentarøde linje er der en tyndere lilla linje, som repræsenterer den korrigerede kurs fra din nuværende position til destinationen. Den korrigerede kurs er dynamisk, og den bevæger sig med båden, når du afviger fra kursen.
9. Gennemse den rute, der er angivet af den magentarøde linje.
10. Følg den magentarøde linje langs med hvert slag på ruten, på en måde så du undgår at styre mod land, lavt vand og andre forhindringer.

BEMÆRK: Når du afviger fra kursen, skal du følge den lilla linje (korrigeret kurs) for at nå til din destination eller styre tilbage til den magentarøde linje (direkte kurs).

Sådan finder og navigerer du et registreret spor

Før du kan gennemse en liste over spor og navigere dem, skal du registrere og gemme mindst ét spor ([side 37](#)).

1. På skærmen Hjem vælger du **Find > Spor**.
2. Vælg et spor.
3. Vælg **Følg spor**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Forlæns** for at navigere sporet fra det startpunkt, der blev brugt, da sporet blev oprettet.
 - Vælg **Baglæns** for at navigere sporet fra det destinationspunkt, der blev brugt, da sporet blev oprettet.
5. Gennemse den kurs, der er angivet af den farvede linje.
6. Følg den farvede linje, så du undgår at styre mod land, lavt vand og andre forhindringer.

Almanak-, omgivelses- og fartøjsdata

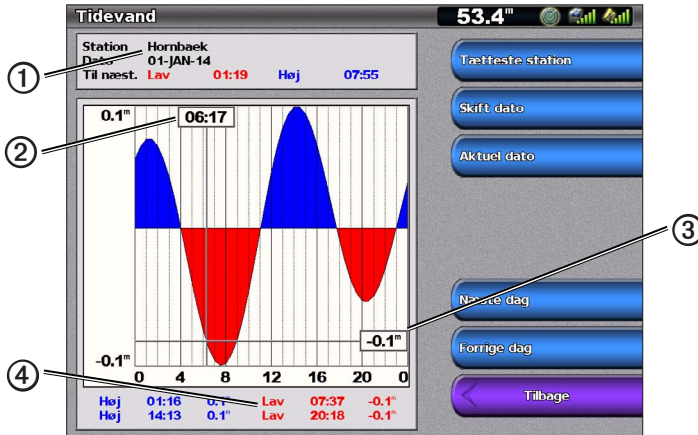
Skærmen Information viser oplysninger om tidevand, strømforhold, himmellegemer, målere og video.

Almanakdata

Oplysninger om tidevandsstation

Skærmen Tidevand viser oplysninger om en tidevandsstation ① for en bestemt dato og et bestemt klokkeslæt ②, herunder højden på tidevandet ③, samt tidspunktet for næste høj- og lavvande ④. Som standard viser plotteren oplysninger for den senest viste tidevandsstation og for den aktuelle dato og det aktuelle tidspunkt.

Vælg **Information** > **Tidevand/strømforhold** > **Tidevand** på skærmen Hjem.



Oplysninger om tidevandsstation

Visning af oplysninger om en nærliggende tidevandsstation

1. Vælg **Information** > **Tidevand/strømforhold** > **Tidevand** > **Tætteste station** på skærmen Hjem.
2. Vælg en station.

Visning af oplysninger om tidevandsstation for en anden dato

Du kan angive datoen for oplysningerne for den tidevandsstation, der skal vises.

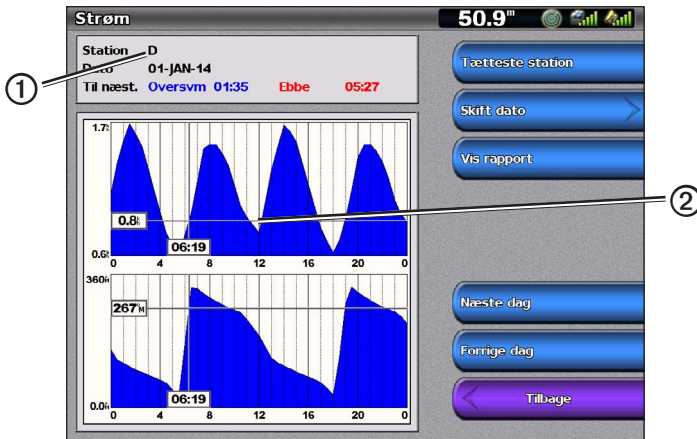
1. Vælg **Information** > **Tidevand/strømforhold** > **Tidevand** > **Tætteste station** på skærmen Hjem.
2. Vælg en station.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Skift dato** for at få vist information om tidevand for en anden dato. Indtast datoen. Vælg **Udført**.
 - Vælg **Aktuel dato/tid** for at få vist oplysninger om tidevand for den aktuelle dato og det aktuelle klokkeslæt.
 - Vælg **Næste dag** for at få vist oplysninger om tidevand for dagen efter den viste dato.
 - Vælg **Forrige dag** for at få vist oplysninger om tidevand for dagen før den viste dato.

Oplysninger om strømforhold

BEMÆRK: Oplysninger om strømforholdsstationer er tilgængelige med et BlueChart g2 Vision-datakort.

Skærmen Strømforhold viser oplysninger om en strømforholdsstation ① for en bestemt dato og et bestemt tidspunkt, inklusive strømhastigheden og -niveauet ②. Som standard viser plotteren strømoplysninger for den senest viste strømforholdsstation og for den aktuelle dato og det aktuelle tidspunkt.

Vælg **Information** > **Tidevand/strømforhold** > **Strømforhold** på skærmen Hjem.



Oplysninger om strømforholdsstation

Visning af oplysninger om en nærliggende strømforholdsstation

BEMÆRK: Oplysninger om strømforholdsstationer er tilgængelige med et BlueChart g2 Vision-kort.

1. Vælg **Information** > **Tidevand/strømforhold** > **Strømforhold** > **Tætteste stationer** på skærmen Hjem.
2. Vælg en station.

Konfiguration af oplysninger om strømforholdsstation

Du kan angive datoen for oplysningerne om den strømforholdsstation, der skal vises, og du kan vise oplysningerne i et kort eller rapportformat.

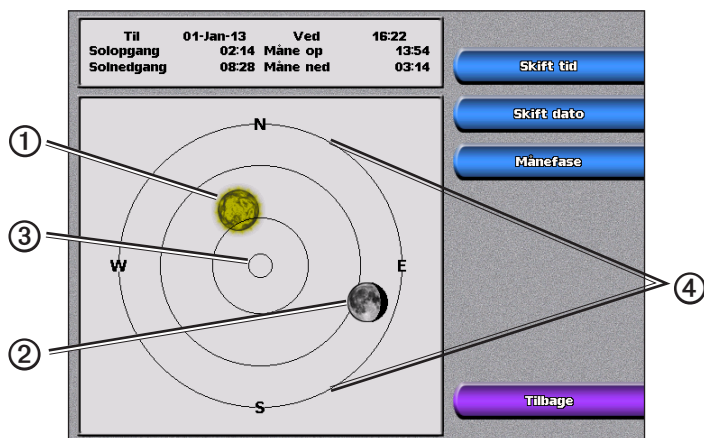
BEMÆRK: Oplysninger om strømforholdsstationer er tilgængelige med et BlueChart g2 Vision-datakort.

1. Vælg **Information** > **Tidevand/strømforhold** > **Strømforhold** > **Tætteste stationer** på skærmen Hjem.
2. Vælg en station.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Skift dato** > **Manuel** for at få vist information om tidevand for en anden dato. Indtast datoen. Vælg **Udført**.
 - Vælg **Skift dato** > **Aktuel dato/tid** for at få vist oplysninger om tidevand for den aktuelle dato.
 - Vælg **Vis rapport** for at få vist en rapport om strømforhold fra den valgte station. Rapporten indeholder niveauer for stille vand, flod og ebbe.
 - Vælg **Næste dag** for at få vist oplysninger om strømforhold for dagen efter den viste dato.
 - Vælg **Forrige dag** for at få vist oplysninger om strømforhold for dagen før den viste dato.
 - Vælg eller for at ændre tiden i intervaller på 4-5 minutter.

Oplysninger om himmellegemer

Skærmen Himmel viser oplysninger om solopgang, solnedgang, måneopgang, månenedgang, månefase og solens ① og månens ② omtrentlige position på himlen. Som standard viser plotteren oplysninger om himmellegemer for den aktuelle dato og det aktuelle tidspunkt. Skærmens midte ③ repræsenterer himlen, og de yderste ringe ④ repræsenterer horisonten.

Vælg **Information** > **Tidevand/strømforhold** > **Himmellegemer** på skærmen Hjem.



Oplysninger om himmellegemer

Visning af oplysninger om himmellegemer for en anden dato

Du kan vælge en dato og et tidspunkt, som du vil have vist oplysninger om himmellegemer for, og du kan få vist månefasen for den valgte dato og det valgte tidspunkt.

1. Vælg **Information** > **Tidevand/strømforhold** > **Himmellegemer** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Skift tid** for at få vist oplysninger for et bestemt tidspunkt på den pågældende dato. Vælg **Op** eller **Ned** for at angive et nyt tidspunkt.
 - Vælg **Skift dato** > **Manuel** for at få vist information for en anden dato. Indtast datoen. Vælg **Udført**.
 - Vælg **Skift dato** > **Aktuel dato/tid** for at få vist oplysninger om den aktuelle dato.
 - Vælg **Månefase** for at få vist månefasen på den angivne dato og det angivne tidspunkt. Vælg **Satellitvisning** for at gå tilbage til satellitvisning, når du får vist månefase.

Omgivelsesdata

Grafer over omgivelsesdata

Du kan se og konfigurere grafer over forskellige typer af omgivelsesdata, inklusive vindhastighed, vindvinkel, lufttemperatur, vandtemperatur, atmosfærisk tryk og dybde. Graferne viser datatendenser over en given periode. Du kan inkludere en eller flere grafer på skærmen Kombinationer (side 27).

Der kræves forskellige sensorer, transducere eller antenner for at gemme data, der vises på graferne. Hvis du vil have oplysninger om tilslutning af plotteren til eksterne enheder ved hjælp af et NMEA 2000-netværk, skal du se *Teknisk reference for Garmin NMEA 2000-produkter* på den medfølgende cd.

Konfiguration af en graf

Du kan indstille skalaen og varigheden for graferne Atmosfærisk tryk og Dybde. Varigheden repræsenterer tidsintervallet, der vises på grafen, og skalaen repræsenterer området for de målte data, der vises på grafen, inklusive specifikke maksimum- og minimumværdier.

1. Vælg **Information** > **Grafer** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Atmosfærisk tryk** eller **Dybde**.
3. Vælg **Grafopsætning**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Varighed**, og vælg **Op** eller **Ned** for at indstille varigheden.
 - Vælg **Skala**. Vælg **Op**, **Ned** eller **Auto**. Når du vælger **Auto**, indstiller plotteren de optimale minimum- og maksimumværdier for området baseret på de omgivende forhold. Når plotteren modtager nye data om de omgivende forhold, justerer den automatisk skalaen.
 - Vælg **Nulstil skala** for at lade plotteren indstille de optimale minimum- og maksimumværdier for området baseret på de omgivende forhold. **Nulstil skala** vises kun, når **Auto** allerede er valgt for **Skala**.
 - Hvis du kun vil have vist atmosfærisk tryk, skal du vælge **Trykreference** og vælge det referencetidspunkt, der anvendes til at beregne barometertendensen i den øverste venstre del af grafen.

Vindhastighedsdata

Valg af sand vind, relativ vind eller jordvind for vindmålerne

Plotteren skal være tilsluttet de eksterne enheder, der er angivet nedenfor, for at gemme de data, der vises på grafen over vindhastighed.

Vindhastighed	Beskrivelse	Obligatoriske sensorer
Relativ vind	Viser data om vindhastighed baseret på luftstrømmen for en båd i bevægelse.	En vindsensor.
Sand vind	Viser data om vindhastighed baseret på luftstrømmen for en båd, der ligger stille. For at opnå de mest nøjagtige data skal indstillingen for vindhastighedskilde indstilles til Auto (side 52).	En vindsensor og vandhastighedssensor, eller en vindsensor og en GPS-antenne.
Jordvind	Viser data om vindhastighed baseret på luftstrømmen for en båd, der ligger på land.	En vindsensor, en vandhastighedssensor, en kurssensor og en GPS-antenne, eller en vindsensor og en GPS-antenne, eller en vindsensor, en vandhastighedssensor og en kurssensor.

1. Vælg **Information** > **Grafer** > **Vindhastighed** på skærmen Hjem.
2. Vælg den type vindhastighedsdata, der er inkluderet på grafen (**Relativ vind**, **Sand vind** eller **Jordvind**).

Konfiguration af vindhastighedskilderne

Du kan angive, om fartøjets hastighedsdata, som vises på kompasset, skal være baseret på fart gennem vandet eller GPS-hastighed. Fart gennem vandet er hastigheds aflæsningen fra en vandhastighedssensor, og GPS-hastigheden er beregnet ud fra din GPS-position.

1. Vælg **Opsætning** > **Præferencer** > **Navigation** > **Fartkilder** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Vind**.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Fart gennem vand** for at indikere, at den beregnede vindhastighed er baseret på data fra en vandhastighedssensor.
 - Vælg **GPS fart** for at indikere, at den beregnede vindhastighed er baseret på data fra en GPS-antenne.
 - Vælg **Auto** for at lade plotteren vælge kilde til hastighedsdata automatisk.

Data om vindvinkel

Visning af grafen over data om vindvinkel

Plotteren skal være tilsluttet de eksterne enheder, der er angivet nedenfor, for at gemme de data, der vises på grafen over vindhastighed.

Vindvinkel	Beskrivelse	Obligatoriske sensorer
Relativ vind	Viser data om vindretning baseret på luftstrømmen for en båd i bevægelse. Dette er Relativ vindvinkel, der beregnes ud fra bådens bov, og som vises i grader bagbord eller grader styrbord.	En vindsensor.
Sand vind	Viser data om vindretning baseret på luftstrømmen for en båd, der ligger stille. Dette er Sand vindvinkel, der beregnes ud fra bådens bov, og som vises i grader bagbord eller grader styrbord. For at opnå de mest nøjagtige data skal indstillingen for vindhastighedskilde indstilles til Auto (side 52).	En Vindsensor og hastighedssensor, eller en vindsensor og en GPS-antenne
Jordvind	Viser data om vindretning baseret på luftstrømmen for en båd, der ligger på land. Dette er Jordvindvinkel, der beregnes ud fra nord, og som vises i grader med uret. Nord kan være geografisk nord, magnetisk nord eller grid nord, afhængigt af konfigurationen for referenceindstillingen for kurs (side 54).	En vindsensor, en vandhastighedssensor, en kurssensor og en GPS-antenne, eller en vindsensor og en GPS-antenne, eller en vindsensor, en vandhastighedssensor og en kurssensor.

1. Vælg **Information** > **Grafer** > **Vindvinkel** på skærmen Hjem.
2. Vælg den type vindretningsdata, der er inkluderet på grafen (**Relativ vind**, **Sand vind** eller **Jordvind**).

Data om luft- og vandtemperatur

Visning af grafen over luft- og vandtemperatur

Plotteren skal være tilsluttet en vandtemperatursensor eller en transducer, der kan måle temperatur, for at gemme de data, der vises på grafen over vandtemperatur. Plotteren skal være tilsluttet en lufttemperatursensor for at gemme de data, der vises på grafen over lufttemperatur.

Hvis du har aktiveret og konfigureret vandtemperaturalarmen (side 94), vises grafen med rødt, de steder, hvor vandtemperaturdataene er 2 °F (1,1 °C) over eller under den temperatur, der er angivet for alarmen.

1. Vælg **Information** > **Grafer** > **Temperatur** på skærmen Hjem.
2. Vælg den type temperaturinformation, der er inkluderet på grafen (**Lufttemperatur** eller **Vandtemperatur**).

Data for atmosfærisk tryk

Visning af grafen over atmosfærisk tryk

Plotteren skal være tilsluttet en barometer-tryksensor for at gemme de data, der vises på grafen over atmosfærisk tryk.

Vælg **Information** > **Grafer** > **Atmosfærisk tryk** på skærmen Hjem.

Dybdeedata

Visning af dybdegrafen

Plotteren skal være tilsluttet en transducer, der kan måle dybde, for at gemme de data, der vises på dybdegrafen.

Vælg **Information** > **Grafer** > **Dybde** på skærmen Hjem.

Hvis du har aktiveret og konfigureret alarmer for lavt vand og dybt vand (side 94), vises grafen med rødt de steder, hvor dybdeedata er mindre end den dybde, der er angivet for alarmen for lavt vand, og de steder, hvor dybdeedata er større end den dybde, der er angivet for alarmen for dybt vand.

Fartøjsdata

Motor- og brændstofmålere

Visning af motormålere

Du skal være tilsluttet et NMEA 2000-netværk, der kan registrere motordata, for at få vist motormålere. Se *Installationsvejledningen til GPSMAP 4000/5000*, hvis du ønsker yderligere oplysninger.

Vælg **Information** > **Motorer** på skærmen Hjem.

Navigering igennem skærmene for motor- og brændstofmålere

1. Vælg **Information** > **Motorer** på skærmen Hjem.
2. Flyt fra en målerskærm til den næste:
 - For GPSMAP 4000-serien skal du bruge **Vippeknappen**.
 - For GPSMAP 5000-serien skal du vælge de venstre og højre pile øverst på siden.
 Plotteren viser den næste skærm for motormåler eller brændstofmåler.
3. Gentag trin 2 for at navigere igennem alle skærmene for motormåler og brændstofmålere.

Tilpasning af grænser for motor- og brændstofmålere

Du kan konfigurere op til fire værdier for hver motormåler eller brændstofmåler for at angive de øvre og nedre grænser for måleren og intervallet for den ønskede standarddrift. Når værdien overstiger området for standarddrift, bliver målerens overflade eller panel rødt.

Indstilling	Beskrivelse
Skalaminimum	Denne værdi er mindre end arbejdsminimum, og den repræsenterer den nedre grænse for måleren. Denne indstilling er ikke tilgængelig på alle målere.
Skalamaksimum	Denne værdi er større end arbejdsmaksimum, og den repræsenterer den øvre grænse for måleren. Denne indstilling er ikke tilgængelig på alle målere.
Arbejdsminimum	Repræsenterer minimumværdien for standarddriftsområdet.
Arbejdsmaksimum	Repræsenterer maksimumværdien for standarddriftsområdet.

1. Vælg **Information** > **Motorer** > **Menu** > **Måleropsætning** > **Indstil målergrænser** på skærmen Hjem.
2. Vælg en måler.
3. Vælg **Tilstand** > **Brugerdefineret**.
4. Vælg den målergrænse, du vil indstille (**Skalamin.**, **Skalamaks.**, **Arbejdsmin.** eller **Arbejdsmaks.**).
5. Vælg **Til**.
6. Vælg det ønskede punkt på listen.
7. Gentag trin 4 til 6 for at indstille flere målergrænser.

Aktivering af statusalarmer for motor- og brændstofmålere

Hvis du har aktiveret alarmer for målerstatus, når motoren sender en statusmeddelelse over NMEA 2000-netværket, vises en alarmmeddelelse for målerstatussen. Målerens overflade eller panel bliver rødt afhængigt af alarmtypen.

Vælg **Information** > **Motorer** > **Menu** > **Måleropsætning** > **Statusalarmer** > **Til** på skærmen Hjem.

Tilpasning af alarmer for motor- og brændstofmålere

1. Vælg **Information** > **Motorer** > **Menu** > **Måleropsætning** > **Statusalarmer** > **Brugerdefineret** på skærmen Hjem.
2. Vælg en eller flere motor- eller brændstofmåleralarmer, som du vil slå til eller fra.
3. Vælg **Tilbage**.

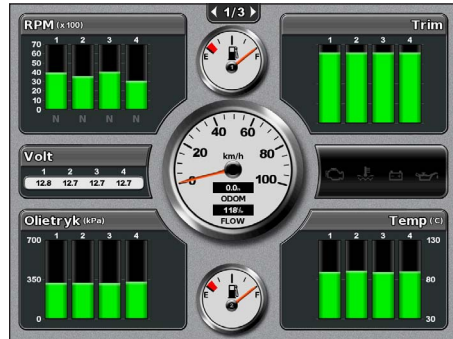
Valg af motormålertype

Du kan indstille, hvilken type målere der skal vises på den første side for motormåleren. Hvis du har en eller to motorer, kan du få vist enten analoge eller digitale målere. Hvis du har tre eller flere motorer, kan du kun få vist digitale målere.

Vælg **Information > Motorer > Menu > Måleropsætning > Type** på skærmen Hjem.



Analoge målere



Digitale målere

Valg af antallet af motorer, der vises i målere

De digitale motormålere kan vise oplysninger for op til fire motorer. De analoge motormålere kan vise oplysninger for op til to motorer.

1. Vælg **Information > Motorer > Menu > Måleropsætning > Motorvalg > Antal motorer** på skærmen Hjem.
2. Vælg antallet af motorer.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Tilbage**.
 - Gennemfør trin 2 og 3 i "Valg af motorer, der vises i målere" ([side 48](#)) for at vælge de motorer, som målerne skal vise oplysninger om.

Valg af motorer, der vises i målere

Du skal manuelt vælge antallet af motorer, der vises i motormålerne ([side 48](#)), inden du kan vælge de motorer, hvis oplysninger skal vises i målerne.

1. Vælg **Information > Motorer > Menu > Måleropsætning > Motorvalg** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Første motor**.
3. Vælg den motor, som du vil have vist oplysninger om i den første måler eller det første panel.

Hvis du f.eks. vælger "Motor 2", viser den første motormåler eller det første panel oplysninger om den motor, der er identificeret som "Motor 2" på NMEA 2000-netværket.
4. Gentag trin 2 og 3 for anden, tredje og fjerde motormåler eller panel efter behov.
5. Vælg **Tilbage**.

Brændstofmålere

Maksimum to brændstofmålere, en øvre måler og en nedre måler, vises over og under speedometeret på midten af siden med brændstofmålere. Du skal have brændstofniveausensorer i brændstoftankene eller en brændstofflowsensor for at gemme de data, der vises i brændstofmålere.

Hvis du kun bruger en brændstofflowsensor, er mængden af brændstof ombord lig med det estimerede brændstofniveau, og det er baseret på brændstoftankens totale størrelse, den registrerede mængde af brændstof i tankene og brændstofflowhastigheden.

Antallet og konfigurationen af brændstofmålere, der vises, er baseret på antallet og typen af brændstofdatasensorer ombord som vist nedenfor.

	0 brændstofniveausensorer	1 brændstofniveausensor	2 eller flere brændstofniveausensorer
0 brændstofflowsensorer	Der vises ikke nogen brændstofmålere.	1 brændstofmåler vises.	2 brændstofmålere vises.
1 eller flere brændstofflowsensorer	1 brændstofmåler vises med estimeret brændstofniveau.	1 brændstofmåler vises.	2 brændstofmålere vises.

Visning af brændstofmålere

For at kunne få vist oplysninger om brændstofforbrug skal din plotter være tilsluttet en ekstern brændstofsensor, f.eks. Garmin GFS™ 10.

1. Vælg **Information** > **Motorer** på skærmen Hjem.
2. Flyt fra skærmene med motormålere til skærmen med brændstofmålere:
 - For GPSMAP 4000-serien skal du bruge **Vippeknappen**.
 - For GPSMAP 5000-serien skal du vælge de venstre og højre pile øverst på siden.

Tilpasning af målergrænser

Se "Tilpasning af grænser for motor- og brændstofmåler" ([side 47](#)).

Aktivering og tilpasning af måleralarmer

Se "Aktivering af alarmer for motor- og brændstofmåler" ([side 47](#)) og "Tilpasning af alarmer for motor- og brændstofmåler" ([side 47](#)).

Synkronisering af aflæsninger på brændstofmåler med brændstofniveauer

1. Vælg **Information** > **Motorer** > **Menu** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Fyld alle tanke**, når dine tanke er fulde. Brændstofniveauet bliver nulstillet til den maksimale kapacitet. Juster om nødvendigt.
 - Vælg **Kom brændstof på båden**, hvis du har tanket mindre, end hvad der kan være i en fuld tank. Indtast den tilføjede mængde brændstof. Vælg **Udført**. Et estimat af det brændstof, der er kommet på, vises. Juster om nødvendigt.
 - Vælg **Indstil total brændstof ombord** for at angive den samlede mængde brændstof i dine tanke. Indtast brændstofmængden. Vælg **Udført**.

Valg af datakilde til brændstoføkonomi

1. Vælg **Information** > **Motorer** > **Menu** > **Måleropsætning** på skærmen Hjem.
2. Angiv kilden til de hastighedsdata, der bruges til beregning af brændstoføkonomien:
 - Vælg **Brændstoføkonomi** > **GPS fart**.
 - Vælg **Brændstoføkonomi** > **Vand** for at bruge data fra et hastighedshjul.

Turmålere

Visning af turmålere

Turmålere viser oplysninger om triptæller, hastighed, tid og brændstof for din aktuelle tur.

Vælg **Information** > **Trip** på skærmen Hjem.

Nulstilling af turmålere

1. Vælg **Information** > **Trip** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Nulstil triptæller** for at indstille alle aflæsninger for den aktuelle tur til 0,0.
 - Vælg **Nulstil maksimumhastighed** for at indstille aflæsningen for den maksimale hastighed til 0,0.
 - Vælg **Nulstil kilometertæller** for at indstille distancetæller aflæsningen til 0,0.
 - Vælg **Nulstil alle** for at indstille alle aflæsninger til 0,0.

Visning af video

Plotteren kan vise video, hvis du er tilsluttet en eller flere videokilder ved hjælp af det medfølgende videokabel. Se *Installationsvejledningen til GPSMAP 4000/5000*, hvis du ønsker yderligere oplysninger.

Vælg **Information** > **Video** på skærmen Hjem.

Valg af videokilde

1. Vælg **Information** > **Video** > **Menu** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Kilde**.
3. Vælg **Video 1** eller **Video 2** for at angive kilden til videofeed og den viste videoindgang.

Konfiguration af videoens udseende

Før du kan konfigurere videoens udseende, skal videokilden indstilles til enten Video 1 eller Video 2 ([side 50](#)).

1. Vælg **Information** > **Video** > **Menu** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Synsvinkel** > **Stræk** for at få vist videoen i et udstrakt formatforhold. Videoen kan ikke udstrækkes længere end de mål, der er angivet af den tilsluttede videoenhed, og den kan muligvis ikke fylde hele skærmen.
 - Vælg **Synsvinkel** > **Standard** for at få vist videoen i et standardformatforhold.
 - Vælg **Lysstyrke**. Vælg **Op**, **Ned** eller **Auto**.
 - Vælg **Mætning** for at justere farvemætningen. Vælg **Op**, **Ned** eller **Auto**.
 - Vælg **Kontrast**. Vælg **Op**, **Ned** eller **Auto**.
 - Vælg **Standard**. Vælg videoens kildeformat (**PAL** eller **NTSC**). Vælg **Auto** for at lade plotteren vælge kildeformatet automatisk.

Skift mellem flere videokilder

Hvis du har to eller flere videokilder, kan du skifte mellem dem ved hjælp af et bestemt tidsinterval.

1. Vælg **Information** > **Video** > **Menu** > **Kilde** > **Skift** på skærmen Hjem.
2. Vælg den tid, hver video skal vises.

Enhedskonfiguration

Grundlæggende spørgsmål om enhedskonfiguration

Spørgsmål	Svar
Hvordan justerer jeg mængden af detaljer vist på kortet?	Se "Ændring af kortets zoomdetaljer" (side 11).
Hvordan ændrer jeg indstillingerne for tidszone?	Se "Konfiguration af tiden" (side 54).
Hvordan ændrer jeg sprogingstillingerne?	Se "Indstilling af sprog" (side 52).
Hvordan justerer jeg baggrundsljets lysstyrke?	Se "Justering af baggrundsljus" (side 2).
Hvordan viser jeg kompasbånd øverst på kortet?	Se "Visning af kompasbånd på et kort" (side 58).
Hvordan ændrer jeg farven på det aktive spor?	Se "Indstilling af farven på det aktive spor" (side 37).
Hvordan sletter jeg sporloggen på kortet?	Se "Rydning af det aktive spor" (side 38).
Hvordan overfører jeg waypoints til et hukommelseskort?	Se "Styring af plotterdata" (side 60).
Hvordan sletter jeg alle waypoints, ruter og spor?	Se "Sletning af alle gemte waypoints, ruter og spor" (side 38).
Hvordan kontrollerer jeg softwareversionen og kortversionen på plotteren?	Se "Visning af systeminformation" (side 3).

Simulatortilstand



ADVARSEL

Prøv ikke at navigere vha. Simulatortilstand, da GPS-modtageren er slukket. De linjer med satellitsignalstyrke, der vises, er simuleringer, og de repræsenterer ikke styrken af de faktiske satellitsignaler.

Simulatortilstand slukker for GPS-modtageren mhp. indendørs brug eller til øvelser med plotteren. Plotteren sporer ikke satellitter i simulatortilstand.

Aktivering af simulatortilstand

Vælg **Opsætning** > **System** > **Simulator** > **Til** på skærmen Hjem.

Konfiguration af simulatortilstand

1. Vælg **Opsætning** > **System** > **Simulator** > **Opsætning** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Hastighed**. Angiv bådens hastighed i simulatortilstand. Vælg **Udført**.
 - Vælg **Spor kontrol**. Vælg **Auto spor** for at lade plotteren indstille kursen automatisk, eller vælg **Bruger spor** for at indstille kursen manuelt.
 - Vælg **Indsæt position**. Vælg bådens simulerede position. Vælg **Vælg**.
 - Vælg **Indstil tid**. Indtast den simulerede tid. Vælg **Udført**.
 - Vælg **Indstil dato**. Indtast den simulerede dato. Vælg **Udført**.

Displaykonfiguration

Indstilling af lyden

Du kan indstille, hvornår plotteren skal lave lyde.

1. Vælg **Opsætning > System > Bipper/display > Bipper** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Kun alarmer** for at få plotteren til kun at bippe, når alarmer udløses (standard).
 - Vælg **Nøgle og alarm** for at få plotteren til at bippe, når der trykkes på knapper, og alarmer udløses.

Indstilling af sprog

Du kan vælge det sprog, der vises på plotteren.

1. Vælg **Opsætning > Præferencer > Sprog** på skærmen Hjem.
2. Vælg et sprog.

Navigationspræferencer

Ruteindstillinger

Valg af ruteetikette

Du kan vælge typen af etiketter, der vises med rutedrej, på kortet.

1. Vælg **Opsætning > Præferencer > Navigation > Ruteetiketter** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Vis navn** for at identificere rutedrej ved hjælp af navne på waypoints.
 - Vælg **Vis nummer** for at identificere rutedrej ved hjælp af tal, som f.eks. Drej 1 og Drej 2.

Konfiguration af rutedrejningsovergange

Du kan indstille, hvor lang tid før eller hvor langt fra et drej på en rute du skal bruge som overgang til næste ruteben. Hæves denne værdi, kan det være med til at forbedre autopilotens præcision, når du navigerer en rute eller en automatisk guidelinje med mange drej eller ved høj hastighed. Det kan forbedre autopilotens præcision at sænke denne værdi på mere lige ruter eller ved lavere hastigheder.

1. Vælg **Opsætning > Præferencer > Navigation > Drejningsovergang > Aktivering** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Tid**. Vælg **Skift tid**. Indtast tiden.
 - Vælg **Afstand**. Vælg **Skift afstand**. Indtast afstanden.
3. Vælg **Udført**.

Konfiguration af kilder til hastighedsdata

Du kan angive kilden til de hastighedsdata, som bruges til at beregne sand vindhastighed eller brændstoføkonomi. Fart gennem vandet er hastighedsaflysningen fra en vandhastighedssensor, og GPS-hastigheden er beregnet ud fra din GPS-position.

1. Vælg **Opsætning > Præferencer > Navigation > Hastighedskilder** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Vind**, og angiv, om de beregnede vindhastighedsdata kommer fra en **vandhastighedssensor**, om de er baseret på **GPS-hastighed**, eller om plotteren automatisk vælger en kilde til hastighedsdata.
 - Vælg **Brændstoføkonomi**, og angiv, om de hastighedsdata, der bruges til at beregne brændstoføkonomi, kommer fra en **vandhastighedssensor**, eller om de er baseret på **GPS-hastighed**.

Konfigurationer af Automatisk guidelinje

Du kan indstille de data, som plotteren bruger ved beregning af en automatisk guidelinje.

BEMÆRK: Du kan få Auto guidning med et forudprogrammeret BlueChart g2 Vision-datakort.

Sikker vanddybde og sikker højde på forhindringer

ADVARSEL

Indstillingerne for **Sikker dybde** og **Sikker højde** påvirker, hvordan plotteren beregner den automatiske guidelinje. Hvis et område har en ukendt vanddybde eller en ukendt højde på forhindringer, bliver den automatiske guidelinje ikke beregnet i det pågældende område. Hvis et område i starten eller slutningen af en automatisk guidelinje har mindre dybde end den sikre vanddybde eller er lavere end den sikre højde på forhindringer, bliver den automatiske guidelinje ikke beregnet i det pågældende område. Kursen igennem disse områder vises som en grå linje på kortet. Når din båd kommer ind i et af disse områder, vises en advarselsmeddelelse.

Indstilling af sikker vanddybde og sikker højde på forhindringer

1. Vælg **Opsætning > Præferencer > Navigation > Auto guidning** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Sikker dybde** for at indstille den minimumsdybde (kortfikspunkt for dybde), plotteren bruger ved beregning af en automatisk guidelinje.
3. Angiv den sikre minimumsdybde.
4. Vælg **Udført**.
5. Vælg **Sikker højde** for at indstille minimumshøjden (kortfikspunkt for højde) for en bro, som din båd kan sejle sikkert under.
6. Angiv den sikre minimumshøjde.
7. Vælg **Udført**.

Indstilling af afstand til kystlinje ved automatisk guidning

Indstillingen Afstand til kystlinje angiver, hvor tæt på kysten du ønsker, at den automatiske guidelinje skal placeres. Den automatiske guidelinje kan flytte sig, hvis du ændrer denne indstilling under navigering.

Indstilling af afstand fra kysten

De tilgængelige værdier for indstillingen Afstand til kystlinje (Nærmest, Nær, Normal, Langt eller Længst) er relativt ikke absolut. Hvis du vil sikre, at den automatiske guidelinje er placeret i passende afstand fra kysten, kan du vurdere placeringen af den automatiske guidelinje ved hjælp af en eller flere velkendte destinationer, der kræver navigation igennem et smalt sejlbart farvand.

1. Læg båden i havn, eller kast anker.
2. Vælg **Opsætning > Præferencer > Navigation > Auto guidning > Afstand til kystlinje > Normal** på skærmen Hjem.
3. Vælg **Kort > Navigationskort** på skærmen Hjem.
4. Brug markøren til at vælge en destination, som du tidligere har navigeret til.
5. Vælg **Naviger til > Guide til**.
6. Gennemse placeringen af den automatiske guidelinje. Afgør, om linjen på sikker vis undgår kendte forhindringer, og om drejningerne giver en effektiv sejlads.
7. Fuldfør en handling:
 - Hvis placeringen af den automatiske guidelinje er tilfredsstillende, skal du vælge **Menu > Stop navigation**. Gå videre til trin 11.
 - Hvis den automatiske guidelinje er for tæt på kendte forhindringer, skal du vælge **Opsætning > Præferencer > Navigation > Auto guide > Afstand til kystlinje > Langt** på skærmen Hjem.
 - Hvis drejningerne på den automatiske guidelinje er for brede, skal du vælge **Opsætning > Præferencer > Navigation > Auto guide > Afstand til kystlinje > Nær** på skærmen Hjem.
8. Hvis du har valgt **Nær** eller **Langt** i trin 7, skal du gennemse placeringen af den automatiske guidelinje. Afgør, om linjen på sikker vis undgår kendte forhindringer, og om drejningerne giver en effektiv sejlads.

Auto guidning bevarer en bred friplads fra forhindringer i åbent vand, selvom du angiver indstillingen Afstand til kystlinje til **Nær** eller **Nærmest**. Som resultat deraf anbringer plotteren muligvis ikke den automatiske guidelinje igen, medmindre den destination, der er valgt i trin 4, kræver navigering igennem et smalt sejlbart farvand.

9. Fuldfør en handling:

- Hvis placeringen af den automatiske guidelinje er tilfredsstillende, skal du vælge **Menu > Navigationsmuligheder > Stop navigering**. Gå videre til trin 11.
- Hvis den automatiske guidelinje er for tæt på kendte forhindringer, skal du vælge **Opsætning > Præferencer > Navigation > Auto guide > Afstand til kystlinje > Længst** på skærmen Hjem.
- Hvis drejningerne på den automatiske guidelinje er for brede, skal du vælge **Opsætning > Præferencer > Navigation > Auto guide > Afstand til kystlinje > Nærmest** på skærmen Hjem.

10. Hvis du har valgt **Længst** eller **Nærmest** i trin 9, skal du gennemse placeringen af den automatiske guidelinje. Afgør, om linjen på sikker vis undgår kendte forhindringer, og om drejningerne giver en effektiv sejlads.

Auto guidning bevarer en bred friplads fra forhindringer i åbent vand, selvom du angiver indstillingen Afstand til kystlinje til **Nær** eller **Nærmest**. Som resultat deraf anbringer plotteren muligvis ikke den automatiske guidelinje igen, medmindre den destination, der er valgt i trin 4, kræver navigering igennem et smalt sejlbart farvand.

11. Gentag trin 1–10 mindst én gang mere ved brug af en forskellig destination hver gang, indtil du er bekendt med funktionaliteten for indstillingen Afstand til kystlinje.

Indstilling af kursreference

Du kan indstille den retningsreference, der bruges til beregning af oplysninger om kurs.

1. Vælg **Opsætning > Præferencer > Enheder > Kurs** på skærmen Hjem.

2. Fuldfør en handling:

- Vælg **Auto-mag. var.** (automatisk magnetisk variation) for automatisk at indstille den magnetiske misvisning for din position.
- Vælg **Sand** for at indstille geografisk nord som kursreference.
- Vælg **Net** for at indstille net nord som kursreference (000°).
- Vælg **Bruger magnetisk** for at indstille den magnetiske variationsværdi manuelt. Indtast den magnetiske variation. Vælg **Udført**.

Koordinatsystemer**Indstilling af positionsformat eller koordinatsystemer for kortfikspunkt**

Du kan indstille positionsformatet, hvori en given positions aflæsning vises, og koordinatsystemet, hvorpå kortet er struktureret. Standardkoordinatsystemet er WGS 84.

BEMÆRK: Du skal ikke ændre positionsformatet eller koordinatsystemets kortfikspunkt, medmindre du bruger et kort, der angiver et andet positionsformat.

1. Vælg **Opsætning > Præferencer > Enheder** på skærmen Hjem.

2. Fuldfør en handling:

- Vælg **Positionsformat** for at indstille positionsformatet, hvori en given positions aflæsning vises, og vælg et positionsformat.
- Vælg **Kortdatum** for at indstille koordinatsystemet, hvorpå kortet er struktureret, og vælg et koordinatsystem.

Konfiguration af tiden1. Vælg **Opsætning > Præferencer > Enheder > Tid** på skærmen Hjem.

2. Fuldfør en handling:

- Vælg **Tidsformat** for at indstille en standard for tidtagning. Vælg **12 timer**, **24 timer** eller **UTC** (universal time coordinate).
- Vælg **Tidszone** for at vælge tidszonen.
- Vælg **Sommertid**. Vælg **Til**, **Fra** eller **Auto**.

Måleenheder

Du kan indstille de måleenheder, som plotteren viser, ved hjælp af standardiserede målesystemer eller ved at oprette et brugerdefineret målesystem.

Valg af standardiseret målesystem

1. Vælg **Opsætning > Præferencer > Enheder > Systemenheder** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Statute** (mph, ft, °F), **Metrisk** (kh, m, °C) eller **Nautisk** (kt, ft, °F).

Oprettelse af et brugerdefineret målesystem

Du skal kunne modtage dybde data med NMEA-ekkolod eller bruge et Garmin ekkolodsmodul for at få vist dybde- og temperaturoplysninger.

Du kan vælge individuelle måleenheder for at oprette et brugerdefineret målesystem til din plottervisning.

1. Vælg **Opsætning > Præferencer > Enheder > Systemenheder > Brugerdefineret** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Dybde**, og vælg **Fod**, **Favne** eller **Meter**.
 - Vælg **Temperatur**, og vælg **Fahrenheit** eller **Celsius**.
 - Vælg **Distance**, og vælg **Miles**, **Kilometer**, **Nautisk (nm, ft)** eller **Nautisk (nm, m)**.
 - Vælg **Hastighed > Fartøjshastighed**, og vælg **Mil pr. time**, **Kilometer pr. time** eller **Knob**.
 - Vælg **Hastighed > Vindhastighed**, og vælg **Mil pr. time**, **Meter pr. time** eller **Knob**.
 - Vælg **Højde**, og vælg **Fod** eller **Meter**.
 - Vælg **Rumfang**, og vælg **Liter**, **US Gallons** eller **UK Gallons**.
 - Vælg **Tryk > Manometertryk**, og vælg **kPa** eller **psi**.
 - Vælg **Tryk > Atmosfær. tryk**, og vælg **Millibar** eller **Tommer af kviksølv**.

Datafelter

Der vises datafelter ① på specifikke kort og 3D-kortvisninger, radarvisninger og kombinationsskærme. Datafelterne for hvert kort eller ét 3D-kortvisning skal konfigureres separat.



Perspektiv 3D med datafelter

Der kan vælges mellem flere datafelter. Du kan vælge, hvilke datafelter der skal vises i hvert enkelt datafelt. Når der vises datafeltnumre på kortet, vises navigationsoversigtskortet under navigation.

Visning af datafeltet Cruising

Datafeltet Cruising vises, mens du navigerer til en destination. Det viser data for GPS-hastighed, GPS-kurs, dybde og GPS-position.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg et kort eller en 3D-kortvisning.
3. Vælg **Menu > Datafelter > Cruising > Til**.

Konfiguration af datafeltet Cruising

Du skal have vist datafeltet for Cruising, inden du konfigurerer det ([side 56](#)).

Datafeltet Cruising er opdelt i fire afsnit, og hvert afsnit vises i hvert sit hjørne af kortet. Du kan vælge den type data, der vises i hvert afsnit af datafeltet.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg et kort eller en 3D-kortvisning.
3. Vælg **Menu > Datafelter > Cruising > Konfig. af datafelt**.
4. Vælg **Øverste venst.**
5. Vælg den type data, der skal vises i det øverste venstre afsnit af datafeltet.
6. Gentag trin 4 og 5 for afsnittene **Øverste højre**, **Nederst venst.** og **Nederste høj.** på datafeltet.

Visning af navigationsdatafeltet

Navigationsdatafeltet vises i en række øverst på kortet. Navigationsdatafeltet kan vise data om afstand til destination, ankomst, kursafvigelse, pejling og næste drej.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg et kort eller en 3D-kortvisning.
3. Vælg **Menu > Datafelter > Navigation**.
4. Vælg **Til** eller **Auto**.

Konfiguration af navigationsdatafeltet

Du skal have vist navigationsdatafeltet, inden du konfigurerer det (side 56).

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg et kort eller en 3D-kortvisning.
3. Vælg **Menu > Datafelter > Navigation > Konfig. af datafelt**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Rute ben**. Vælg **Til** for at få vist waypoint VMG (velocity made good) ved navigering til en rute eller en Automatisk guidelinje (side 58).
 - Vælg **Næste drej > Afstand** for at få vist data om næste drej baseret på afstand.
 - Vælg **Næste drej > Tid** for at få vist data om næste drej baseret på tid.
 - Vælg **Destination**, og vælg **Distance**, **Tid til destination** eller **Ankomst** for at angive, hvordan destinationsdataene vises.

Datafelterne Fiskeri, Brændstof og Sejler

Datafelt	Viste data
Fiskeri	Dybde, vandtemperatur og fart gennem vandet
Brændstof	Brændstofhastighed, resterende brændstof, rækkevidde og brændstoføkonomi
Sejler	Vandhastighed, vindhastighed, vindvinkel og vind VMG (wind velocity made good).

Visning af datafelterne Fiskeri, Brændstof eller Sejler

Datafelterne Fiskeri, Brændstof og Sejler vises i en række nederst på kortet. Kun et af disse tre datafelter kan vises samtidig.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg et kort eller en 3D-kortvisning.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Menu > Datafelter > Fiskeri > Til**.
 - Vælg **Menu > Datafelter > Brændstof > Til**.
 - Vælg **Menu > Datafelter > Sejler > Til**.

BEMÆRK: Når du viser et af disse tre datafelter, bliver de to andre datafelter er automatisk skjult.

Indstilling af Sand vind eller Relativ vind for datafeltet Sejler

Du skal have vist datafeltet Sejler, inden du konfigurerer det (side 57).

Du kan vælge, hvilken type vinddata, der vises i datafeltet Sejler.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg et kort eller en 3D-kortvisning.
3. Vælg **Menu > Datafelter > Sejler**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Vind > Relativ** for at få vist luftstrømmen for en båd i bevægelse.
 - Vælg **Vind > Sand** for at få vist luftstrømmen for en båd, der ligger stille.

Vind VMG og Waypoint VMG i datafelterne

Plotteren skifter automatisk mellem at vise vind VMG og waypoint VMG i datafelterne.

Waypoint VMG vises under følgende forhold:

- Afsnittet med ruteben i navigationsdatafeltet viser waypoint VMG, når du navigerer en rute eller en automatisk guidelinje.
- Datafeltet Sejler viser waypoint VMG, når du navigerer en rute eller en automatisk guidelinje, og du deaktiverer afsnittet for ruteben for navigationsdatafeltet.

Vind VMG vises under følgende forhold:

- Datafeltet Sejler viser vind VMG, når du ikke navigerer en rute eller en automatisk guidelinje.
- Datafeltet Sejler viser vind VMG, når afsnittet for ruteben i navigationsdatafeltet er aktiveret, og du navigerer en rute.

Visning af kompasbånd på et kort

Kompasbåndet vises i en række øverst på et kort eller en 3D-kortvisning. Det viser den aktuelle kurs, og en indikator, der viser pejlingen til den ønskede kurs, vises under navigationen.

1. Vælg **Kort** på skærmen **Hjem**.
2. Vælg et kort eller en 3D-kortvisning.
3. Vælg **Menu** > **Datafelter** > **Kompastape** > **Til**.

Andre fartøjer

Du kan få vist og konfigurere oplysninger om andre fartøjer for navigationskortet, fiskekortet, Perspective 3D eller Mariner's Eye 3D.

BEMÆRK: Hvis du vil konfigurere AIS-oplysninger (Automatisk identifikationssystem) for andre fartøjer, skal plotteren være tilsluttet en ekstern AIS-enhed. MARPA kræver brug af en kurssensor. Kurssensoren skal udsende NMEA 0183-sætningen HDM eller HDG. Se "Om MARPA" ([side 68](#)).

Visning af en liste over AIS- og MARPA-trusler

Se "Visning af en liste over AIS- og MARPA-trusler" ([side 18](#)).

Konfiguration af udseendet af andre fartøjer

BEMÆRK: Mariner's Eye 3D-kortet er tilgængeligt, hvis du bruger et BlueChart g2 Vision SD-kort. Fiskekort er tilgængelige, hvis du bruger et BlueChart g2 Vision SD-kort eller et BlueChart g2 SD-kort, eller hvis det integrerede kort understøtter fiskekort.

1. Vælg **Kort** på skærmen **Hjem**.
2. Vælg **Navigations kort**, **Fiskekort**, **Perspektiv 3D** eller **Mariner's Eye 3D**.
3. Vælg **Menu** > **Andre fartøjer** > **Displaykonfiguration**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Displayomr.** for at angive afstanden fra din position, hvor AIS-fartøjer vises. Vælg en afstand.
 - Vælg **MARPA** > **Vis** for at få vist oplysninger om MARPA-markerede fartøjer.
 - Vælg **Detaljer** > **Vis** for at få vist detaljer om andre fartøjer.
 - Vælg **Beregnet kurs** for at angive den beregnede tid for kurs for MARPA-markerede fartøjer. Indtast kursen. Vælg **Udført**.
 - Vælg **Stier** for at få vist AIS-fartøjernes spor. Vælg længden af det spor, der vises ved hjælp af en sti.

Information om din båd

Kalibrering af en vandhastighedsenhed

Hvis du har en hastighedskompatibel transducer, kan du kalibrere den pågældende hastighedskompatible enhed.

1. Vælg **Opsætning > Min båd > Juster fart gennem vandet** på skærmen Hjem.
2. Følg instruktionerne på skærmen.

BEMÆRK: Hvis båden ikke bevæger sig hurtigt nok, eller hastighedssensoren ikke registrerer hastigheden, vises beskeden "Hastighed for lav". Vælg **OK**, og øg forsigtigt bådens fart. Hvis beskeden vises igen, skal du standse båden og sikre dig, at hjulet på hastighedssensoren ikke sidder fast. Hvis hjulet kan dreje rundt uden modstand, skal du kontrollere kabelforbindelsen. Hvis denne besked vises igen, skal du kontakte Garmins produktsupport.

Indstilling af bådens brændstoftankkapacitet

1. Vælg **Opsætning > Min båd > Brændstoftankkapacitet** på skærmen Hjem.
2. Angiv den kombinerede brændstoftankkapacitet for alle tanke på båden:
3. Vælg **Udført**.

Alarmer

Som standard er alle alarmer deaktiverede, undtagen destinations- og vejralarmer. Plotteren skal være tændt, for at alarmerne kan fungere.

Navigationsalarmer

Indstilling af ankomstalarm

Du kan indstille en alarm til at udløses, når du er inden for en angiven afstand eller tid fra et drej eller et destinationswaypoint.

1. Vælg **Opsætning > Alarmer > Navigation > Ankomst** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Type**. Angiver, om ankomstalarmer kun skal udløses, når du nærmer dig **Destinationer**, eller når du nærmer dig **Drej og destinationer**.
 - Vælg **Aktivering**. Angiver, om ankomstalarmer udløses baseret på **Tid** til ankomst eller baseret på **Afstand** til ankomst.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Skift tid** (hvis aktivering er indstillet til **Tid**) for at indikere, hvor lang tid før ankomst (i minutter), alarmerne skal lyde. Indtast tiden. Vælg **Udført**.
 - Vælg **Skift distance** (hvis aktivering er indstillet til **Distance**) for at indikere, hvor langt før ankomst (i afstandsenheder), alarmerne skal lyde. Indtast afstanden. Vælg **Udført**.

Indstilling af ankeralarm

Du kan indstille en alarm til at udløses, når du overstiger en angiven driveafstand, mens du ligger for anker.

1. Vælg **Opsætning > Alarmer > Navigation > Anker vagt > Til** på skærmen Hjem.
2. Angiv den driveafstand, der udløser alarmerne.
3. Vælg **Udført**.

Indstilling af kursafvigelsesalarm

Du kan indstille en alarm til at udløses, når du afviger fra kursen ved en angiven afstand.

1. Vælg **Opsætning > Alarmer > Navigation > Kursafvigelse > Til** på skærmen Hjem.
2. Angiv den kursafvigelsesafstand, der udløser alarmen.
3. Vælg **Udført**.

Systemalarmer

Indstilling af uralarm

Du kan indstille en alarm ved hjælp af systemets (GPS) ur.

1. Vælg **Opsætning > Alarmer > System > Ur > Til** på skærmen Hjem.
2. Angiv den tid, der udløser alarmen.
3. Vælg **Udført**.

Indstilling af alarm for enhedsspænding

Du kan indstille en alarm til at blive udløst, når batteriet når en angiven lav spænding.

1. Vælg **Opsætning > Alarmer > System > Spænding > Til** på skærmen Hjem.
2. Angiv den spænding, der udløser alarmen.
3. Vælg **Udført**.

Indstilling af alarm for fejl i GPS-nøjagtighed

Du kan indstille en alarm til at udløses, når GPS-positionens nøjagtighed falder uden for den brugerdefinerede værdi.

1. Vælg **Opsætning > Alarmer > System > GPS-nøjagtighed > Til** på skærmen Hjem.
2. Angiv den GPS-positions-nøjagtighed, der udløser alarmen.
3. Vælg **Udført**.

Indstilling af alarmen Total brændstof ombord

Plotteren skal være tilsluttet en ekstern brændstofsensorm for at opfangne data om brændstoføkonomi.

Du kan indstille en alarm til at udløses, når den totale mængde brændstof om bord når det niveau, du angiver.

1. Vælg **Opsætning > Alarmer > Brændstof > Total brændstof om bord > Til** på skærmen Hjem.
2. Angiv den mængde brændstof, der udløser alarmen.
3. Vælg **Udført**.

Kollisionsalarm

Se "Indstilling af kollisionsalarm i sikker zone" ([side 17](#)).

Indstilling af ekkolodsalarmer

Se "Ekkolodsalarmer" ([side 93](#)).

Indstilling af vejralarmer

Se *XM WX Satellite Weather*[®] og *XM Satellite Radio Supplement* (kun Nordamerika).

Styring af plotterdata

Kopiering af waypoints, ruter og spor til en plotter

Inden du kopierer MapSource[®]- eller HomePort[™]-data til en plotter, skal du fuldføre følgende handlinger:

- Første gang du bruger et hukommelseskort til at kopiere HomePort- eller MapSource-data til en plotter, skal du forberede hukommelseskortet ved at indsætte det i plotteren og lade plotteren anbringe en fil på det. Denne fil indeholder oplysninger til HomePort eller MapSource om at formatere dataene.
- Find ud af, hvilken MapSource-version du har på din pc, ved at klikke på **Hjælp > Om MapSource**. Hvis softwareversionen er ældre end 6.12.2, skal du opdatere til den aktuelle version ved at klikke på **Hjælp > Kontroller, om der er nye opdateringer**, eller gå til www.garmin.com.

1. Fuldfør en handling:
 - Kopier dataene fra HomePort til det forberedte hukommelseskort (ved hjælp af en kortlæser, der er tilsluttet computeren) i henhold til den procedure, der er beskrevet i HomePort-hjælpesystemet.
 - Kopier dataene fra MapSource til det forberedte hukommelseskort (ved hjælp af en kortlæser, der er tilsluttet computeren) i henhold til den procedure, der er beskrevet i MapSource-hjælpesystemet.
2. Kopier dataene fra datakortet til plotteren. Se "Kopiering af data fra et datakort" (side 61).

Kopiering af data fra et datakort

1. Indsæt et datakort i datakortstikket på plotteren.
2. Vælg **Information > Brugerdata > Data overførsel > Kasette** på skærmen Hjem.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Hent data fra kasette** for at overføre data fra datakortet til plotteren og kombinere dem med eksisterende brugerdata.
 - Vælg **Erstat fra kasette** for at overføre data fra datakortet til plotteren og overskrive eksisterende brugerdata på plotteren.
4. Vælg filnavnet på listen, hvis flere filer vises.

Kopiering af waypoints, ruter og spor til et hukommelseskort

1. Indsæt et hukommelseskort i datakortstikket på plotteren.
2. På skærmen Hjem vælger du **Information > Brugerdata > Data overførsel > Kort > Gem på kasette**.
3. Angiv navnet på den nye fil:
 - Vælg et filnavn på listen.
 - Vælg **Tilføj ny fil** for at oprette en ny fil. Angiv filnavnet. Vælg **Udført**.
4. Vælg **Gem på kasette**.
Filnavnet gemmes som .ADM.

Kopiering af indbyggede kort til et hukommelseskort

Du kan kopiere kort fra plotteren til et hukommelseskort til brug med HomePort.

1. Indsæt et hukommelseskort i datakortstikket på plotteren.
2. Vælg **Information > Brugerdata > Data overførsel > Kasette** på skærmen Hjem.
3. Vælg **Kopier indbygget kort > Start kopiering** for at kopiere de kort, der er indlæst på din plotter, til hukommelseskortet.

Kopiering af waypoints, ruter og spor til og fra alle plottere på et netværk

Du kan overføre oplysninger om waypoint, rute og spor fra én plotter, der er tilsluttet Garmin Marine Network, til alle andre plottere, der er tilsluttet netværket.

1. Slut plotteren til et Garmin Marine Network ved at bruge en netværksport på plotterens bagside og et Garmin-netværkskabel.
2. På skærmen Hjem vælger du **Information > Bruger data > Spor > Netværk**.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Klon brugerdata** for at overføre data fra plotteren til de andre plottere, der er tilsluttet netværket. Eksisterende brugerdata overskrives på disse plottere.
 - Vælg **Flet brugerdata** for at overføre data mellem alle de plottere, der er sluttet til netværket. Entydige data kombineres med eksisterende data på hver plotter.

Sikkerhedskopiering af data til en pc

1. Indsæt et hukommelseskort i datakortstikket på plotteren.
2. På skærmen Hjem vælger du **Information > Brugerdata > Data overførsel > Kasette > Gem på kasette**.
3. Fuldfør en af følgende handlinger for at angive navnet på den fil, der skal sikkerhedskopieres:
 - Vælg et filnavn på listen.
 - Vælg **Tilføj ny fil** for at oprette en ny fil. Angiv filnavnet. Vælg **Udført**.
4. Vælg **Gem på kasette**.
Filnavnet gemmes som .ADM.
5. Fjern hukommelseskortet fra plotteren, og sæt det i en datakortlæser, der er tilknyttet en computer.
6. Fuldfør en handling:
 - I Windows® skal du klikke på **Start > Denne computer > Secure Digital-lagerenhed > Garmin > UserData**.
 - I Apple OS X skal du åbne hukommelseskortikonet øverst på skrivebordet og derefter åbne **Garmin > UserData**.
7. Kopier den pågældende sikkerhedskopifil på kortet, og sæt den ind et sted på computeren.

Gendannelse af sikkerhedskopidata til en plotter

1. Indsæt hukommelseskortet i en datakortlæser, der er tilknyttet din computer.
2. Kopier en sikkerhedskopifil fra computeren til hukommelseskortet til en mappe med navnet Garmin\UserData.
3. Indsæt hukommelseskortet i datakortstikket på plotteren.
4. Vælg **Information > Brugerdata > Data overførsel > Kasette > Erstat fra kasette** på skærmen Hjem.

Konfiguration af netværksenhed

Visning af tilsluttede Garmin Marine Network-enheder

Vælg **Opsætning > Kommunikation > Ethernet** på skærmen Hjem.

Hver tilsluttet enhed vises i venstre side af skærmen.

Tildeling af et navn til en Garmin Marine Network-enhed

1. Vælg **Opsætning > Kommunikation > Ethernet** på skærmen Hjem.
2. Vælg en enhed.
3. Vælg **Gense**.
4. Indtast et navn til enheden.
5. Vælg **Udført**.

Radar

ADVARSEL

Marineradaren udsender mikrobølgeenergi, der kan være skadelig for mennesker og dyr. Før du starter radartransmissionen, skal du kontrollere, at området omkring radaren er ryddet. Radaren udsender en stråle ca. 12° over og under en linje, der går vandret ud fra radarens midte. Undgå at se direkte ind i radaren, da øjnene er den mest følsomme del af kroppen.

Når du slutter din plotter til en Garmin-marineradar (ekstraudstyr), f.eks. en GMR™ 404/406 eller en GMR 18/24, kan du få vist flere oplysninger om dine omgivelser. Radaren tilsluttes via Garmin Marine Network og deler radardata med alle plottere på netværket.

GMR sender en lille stråle af mikrobølgeenergi, når den roterer, i et 360°-mønster. Når den udsendte energi rammer et mål, reflekteres noget af denne energi tilbage til radaren.

Radarsignaler

Udsendelse af radarsignaler

1. Tilslut radaren som beskrevet i radarinstallationsvejledningen med plotteren slået fra.
2. Tænd netværket.

Radaren varmer op, og der vises en nedtælling for at underrette dig om, hvornår radaren er klar.

BEMÆRK: Af sikkerhedsmæssige årsager skifter radaren til standby-tilstand, når den er varmet op. Det giver dig tid til at kontrollere, at området rundt om radaren er ryddet, før radartransmissionen starter.

3. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
4. Vælg **Havn, Offshore, Dobbelt rækkevidde, Vagt** eller **Radar Overlay**.

Der vises en nedtællingsbesked, mens radaren starter, og beskeden "Klar til at sende" vises.

5. Send **Menu** > **Send radar**.



Beskeden "Starter op" vises et kort øjeblik, og radaren begynder at vise et billede.

Stop udsendelsen af radarsignaler

Vælg **Menu** > **Radar på standby** på skærmen Radar.

Justering af zoomskalaen på skærmen Radar

Zoomskalaen, også kaldet radarrækkevidde, repræsenterer afstanden fra din position (midten) til den yderste ring. Hver ring repræsenterer en lige opdeling af zoomskalaen. Hvis zoomskalaen f.eks. er angivet til tre kilometer, repræsenterer hver ring en kilometer fra midten og ud.

- For GPSMAP 5000-enheder skal du trykke på  og .
- For GPSMAP 4000-enheder skal du trykke på **Områdeknapperne** (-/+).

Radarvisningstilstande

Skærmen Radar har fem standarddriftstilstande. Hver tilstand er kun tilgængelig til brug med en kompatibel radar (side 64).

- **Tilstanden Cruising** - viser et billede i fuld skærm af de indsamlede radaroplysninger.
- **Tilstanden Havn** - beregnet til brug i indvande. Denne tilstand fungerer bedst med radarsignaler på kort distance (2 nm eller mindre).
- **Tilstanden Offshore** - beregnet til brug i åbent vand. Denne tilstand fungerer bedst med radarsignaler på lang distance.
- **Tilstanden Dobbelt rækkevidde** - viser en side-om-side visning med radardata for både kort distance og lang distance.
- **Tilstanden Vagt** - giver dig mulighed for at få radaren i en tilstand med tidsbestemt sending, hvor du kan konfigurere en radarudsendelse og standbycyklus for at spare strøm. Du kan også aktivere en alarmzone i tilstanden Vagt, der derefter identificerer en sikkerhedszone omkring din båd.

Radartilstand	Kompatibel radar			
	GMR 20, 21, 40, 41	GMR 18, 18 HD, 24, 24 HD	GMR 404, 406	GMR 604 xHD, 606 xHD, 1204 xHD, 1206 xHD
Cruising	X	X	X	
Havn				X
Offshore				X
Dobbelt rækkevidde				X
Vagt	X	X	X	X

Tilstanden Cruising

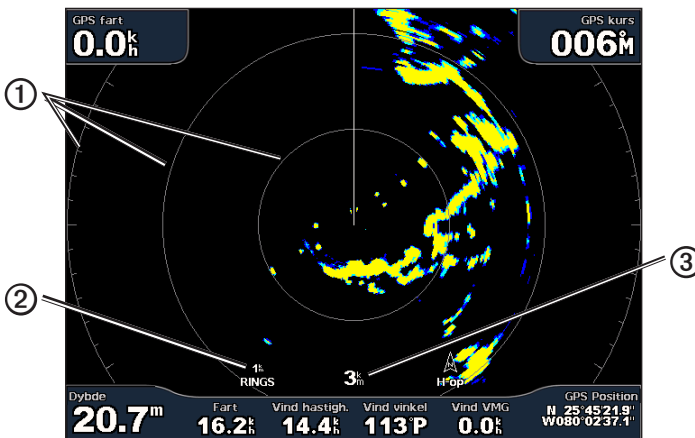
Tilstanden Cruising er radarens standarddrift for GMR 20, 21, 40, 41, 18, 18 HD, 24, 24 HD, 404 og 406.

BEMÆRK: Hvis du skifter fra tilstanden Vagt til tilstanden Cruising, skifter radaren til fuldtids udsendelse og deaktiverer eventuelle alarmzoner.

Visning af tilstanden Cruising

Vælg **Radar > Cruising** på skærmen Hjem.

Der vises et billede i fuld skærm af de indsamlede radaroplysninger. Din position er midt på skærmen, og områderingene ① angiver afstandsmål. Afstanden mellem ringene ② og radarområdet ③ vises nederst på skærmen.



Tilstanden Cruising

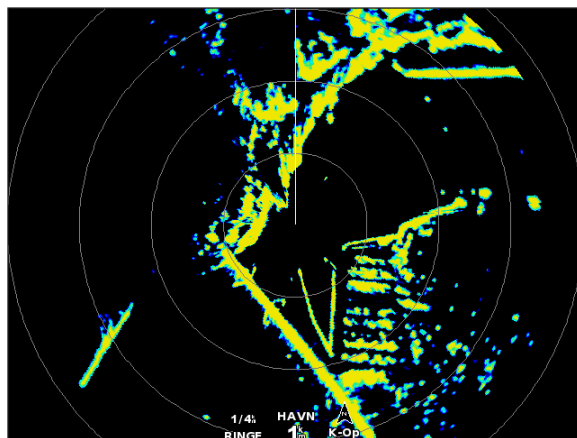
Tilstanden Havn

Tilstanden Havn er radarens standarddrift til brug i indvande med en GMR 604 xHD-, 606 xHD-, 1204 xHD- eller 1206 xHD-radar. Tilstanden Havn fungerer bedst med radarsignaler med kort distance (2 nm eller mindre).

BEMÆRK: Hvis du skifter fra tilstanden Vagt til tilstanden Havn, skifter radaren til fuldtids udsendelse og deaktiverer eventuelle alarmzoner.

Visning af tilstanden Havn

Vælg **Radar > Havn** på skærmen Hjem.



Tilstanden Havn

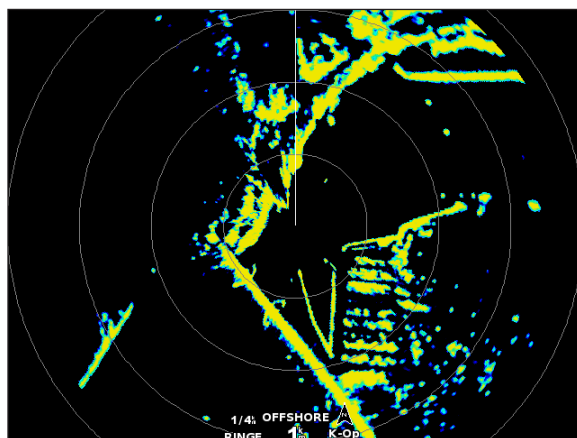
Tilstanden Offshore

Tilstanden Offshore er radarens standarddrift til brug i åbent vand med en GMR 604 xHD-, 606 xHD-, 1204 xHD- eller 1206 xHD-radar.

BEMÆRK: Hvis du skifter fra tilstanden Vagt til tilstanden Offshore, skifter radaren til fuldtids udsendelse og deaktiverer eventuelle alarmzoner.

Visning af tilstanden Offshore

Vælg **Radar > Offshore** på skærmen Hjem.

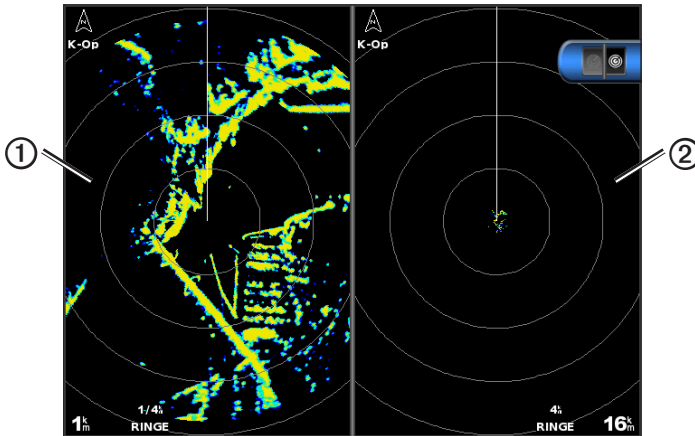


Tilstanden Offshore

Tilstanden Dobbelt rækkevidde

Tilstanden Dobbelt rækkevidde viser en side-om-side visning med radardata for både kort distance og lang distance med en GMR 604 xHD-, 606 xHD-, 1204 xHD- eller 1206 xHD-radar. De to radarvisninger, der er angivet i denne tilstand, kan især være nyttige om natten eller i barsk vejr.

Radardata med kort distance vises til venstre ① på skærmen for dobbelt rækkevidde, og signalrækkevidden kan ikke overstige 3 nm (4 km). Radardata med lang distance vises til højre ② på skærmen for dobbelt rækkevidde, og signalrækkevidden skal være større end den signalrækkevidde, der vises på skærmen for kort distance. Skærmen for kort distance kan sammenlignes med tilstanden Havn, og skærmen for lang distance kan sammenlignes med tilstanden Offshore.



Tilstanden Dobbelt rækkevidde

BEMÆRK: Hvis du skifter fra tilstanden Vagt til tilstanden Dobbelt rækkevidde, skifter radaren til fuldtids udsendelse og deaktiverer eventuelle alarmzoner. Hvis du skifter fra tilstanden Havn eller Offshore til tilstanden Dobbelt rækkevidde, bliver alle MARPA-mål annulleret, og du kan ikke modtage MARPA-mål, indtil du afslutter tilstanden Dobbelt rækkevidde.

Visning af tilstanden Dobbelt rækkevidde

Vælg **Radar** > **Dobbelt rækkevidde** på skærmen Hjem.

Tilstanden Vagt

Tilstanden Vagt giver dig mulighed for at få radaren i en tilstand med tidsbestemt sending, hvor du kan konfigurere en radarudsendelse og standbycyklus for at spare strøm. Du kan også aktivere en alarmzone i denne tilstand, som identificerer en sikkerhedszone rundt om båden og aktiverer en alarm, når et radarobjekt kommer ind i denne zone. Tilstanden Vagt fungerer sammen med alle Garmins GMR-radarer.

Visning af tilstanden Vagt

BEMÆRK: Hvis du skifter til tilstanden Vagt, og MARPA er deaktiveret i tilstanden Vagt, bliver alle MARPA-mål annulleret, og du kan ikke modtage MARPA-mål, indtil du afslutter tilstanden Vagt. Hvis MARPA er aktiveret i tilstanden Vagt, bliver MARPA-mål ikke annulleret.

Vælg **Radar** > **Vagt** på skærmen Hjem.

Aktivisering af MARPA i tilstanden Vagt

Vælg **Radar** > **Vagt** > **Menu** > **Vagtops.** > **MARPA** > **Til** på skærmen Hjem.

Aktivisering af tidsbestemt sending

Vælg **Radar** > **Vagt** > **Menu** > **Vagtops.** > **Tidsb. send.** > **Til** på skærmen Hjem.

Indstilling af standby- og sendetider

Du skal aktivere tidsbestemt sending, inden du kan indstille standby- og sendetiderne (side 66).

For at spare strøm kan du angive radarens standbytid og sendetid for at implementere periodiske radarsignaludsendelser ved angivne intervaller.

1. Vælg **Radar > Vagt > Menu > Vagtops.** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Standbytid.**
3. Angiv tidsintervallet mellem radarsignaludsendelser.
4. Vælg **Udført.**
5. Vælg **Tidsb. send.**
6. Angiv varigheden af hver radarsignaludsendelse.
7. Vælg **Udført.**


Aktivering af en alarmzone

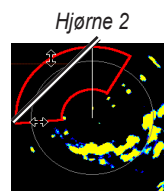
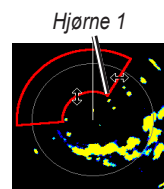
Vælg **Radar > Vagt > Menu > Vagtops.** > **Vis alarm zone** på skærmen Hjem.

Definition af en delvis alarmzone

Du skal aktivere en alarmzone, inden du kan definere grænserne for zonen (side 67).

Du kan definere grænserne for en alarmzone, der ikke helt omgiver din båd.

1. Vælg **Radar > Vagt > Menu > Vagtops.** > **Juster alarm zone > Flyt alarm zone > Hjørne 1.**
2. Juster placeringen af alarmzonens hjørner:
 - For GPSMAP 4000-enheder skal du bruge **Vippeknappen** og pilene på skærmen .
 - For GPSMAP 5000-enheder skal du trykke på alarmzonens hjørner og trække.
3. Vælg **Hjørne 2**, og gentag trin 2 for at justere placeringen af alarmzonens andet hjørne.
4. Vælg **Udført.**




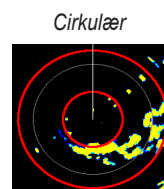
Definition af en cirkulær alarmzone

Du skal aktivere en alarmzone, inden du kan definere grænserne for zonen (side 67).

Du kan definere en cirkulær alarmzone, der helt omgiver din båd.

1. Vælg **Radar > Vagt > Menu > Vagtops.** > **Juster alarm zone > Flyt alarm zone > Lav cirkel** på skærmen Hjem.

BEMÆRK: Alarmzonen vises som en delvis alarmzone under trin 2 og 3 i denne procedure.
2. Juster alarmzonens indvendige ring:
 - For GPSMAP 4000-enheder skal du bruge **Vippeknappen** og pilene på skærmen .
 - For GPSMAP 5000-enheder skal du trykke på alarmzonens hjørner og trække.
3. Vælg **Hjørne 2**, og gentag trin 2 for at justere placeringen af alarmzonens yderring.
4. Vælg **Cirkel > Udført.**



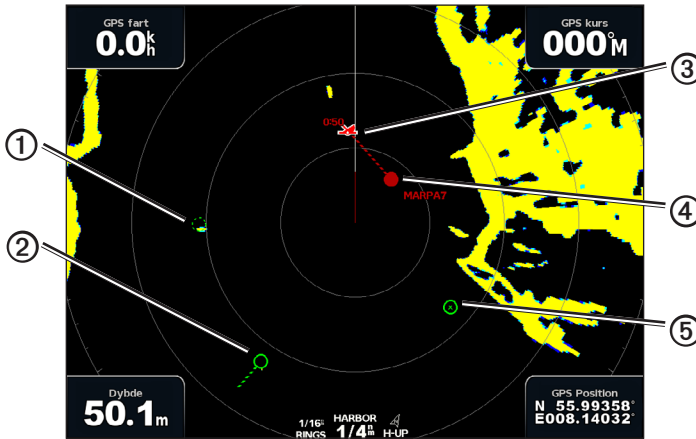
Radarmarkering

Med radarmarkering kan du identificere og spore objekter.

Om MARPA

MARPA bruges primært til forhindring af kollision ved hjælp af objektmarkering og sporing.

Hvis du vil bruge MARPA, skal du tildele en MARPA-markering til et mål. Radarsystemet overvåger automatisk det markerede objekt og giver dig oplysninger om objektet, inklusive rækkevidde, pejling, hastighed, GPS-kurs, nærmeste indsejling og tiden til nærmeste indsejling. MARPA angiver status for hvert markeret objekt (indsamling, mistet, sporing eller farlig), og plotteren kan udløse en kollisionsalarm, hvis objektet kommer ind i din sikkerhedszone.



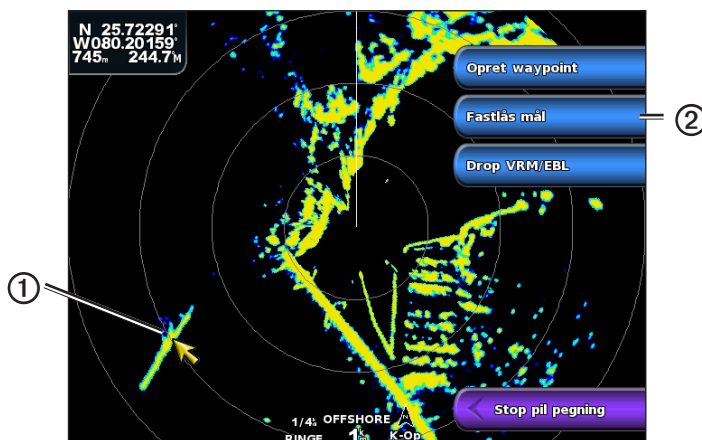
MARPA-målsymboler

	Symbol	Beskrivelse
①		Modtagelse af et mål. Koncentriske, stiplede grønne ringe udstråler fra målet, mens radaren låser sig fast på det.
②		Et mål er blevet modtaget. En helt grøn ring angiver placering af det mål, som radaren har låst sig fast på. En stilet, grøn linje, der er tilknyttet cirklen, angiver den beregnede kurs over grunden eller GPS-kursen for målet.
③		Nærmeste indsejlingspunkt og tid til nærmeste indsejlingspunkt til et farligt mål.
④		Farligt mål er inden for rækkevidde. En rød ring blinker fra målet, mens en lydalarm udløses, og en besked vises. Når alarmeren er blevet registreret, angiver en rød prik med en stilet, rød linje tilknyttet positionen og den beregnede kurs over grunden eller GPS-kursen for målet. Hvis kollisionsalarm i sikker zone er blevet indstillet til Fra, blinker målet, men lydalarmeren udløses ikke, og alarmbeskeden vises ikke (side 17).
⑤		Mål er gået tabt. En helt grøn ring med et X igennem angiver, at radaren ikke kunne låse sig fast på målet.

Tildeling af en MARPA-markering til et objekt

BEMÆRK: MARPA kræver brug af en kurssensor og et aktivt GPS-signal. Kurssensoren skal angive NMEA 2000-parametergruppenummeret (PGN) 127250 eller NMEA 0183 HDM- eller HDG-outputsætningen.

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Cruising, Havn** eller **Offshore**.
3. Vælg et objekt eller en position ①.
4. Vælg **Fastlås mål** ②.



Fjernelse af en MARPA-markering fra et målobjekt

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Cruising, Havn** eller **Offshore**.
3. Vælg et markeret objekt.
4. Vælg **MARPA-mål** > **Fjern**.

Visning af oplysninger om et MARPA-markeret objekt

Du kan få vist rækkevidde, pejling, hastighed og andre oplysninger om et MARPA-markeret objekt.

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Cruising, Havn** eller **Offshore**.
3. Vælg et markeret objekt.
4. Vælg **MARPA-mål**.

Stop radarmarkering

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Cruising, Havn** eller **Offshore**.
3. Vælg et markeret objekt.
4. Vælg **Stop pil pegning**.

Indstilling af kollisionsalarm i sikker zone

Se "Indstilling af kollisionsalarm i sikker zone" (side 17).

Visning af en liste over AIS- og MARPA-trusler

Du kan få vist og tilpasse udseendet af en liste over AIS- og MARPA-trusler fra en hvilken som helst radarvisning eller Radar Overlay.

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Cruising, Havn, Offshore, Dobbelt rækkevidde, Vagt** eller **Radar Overlay**.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Menu** > **Andre fartøjer** > **Liste** > **Vis** for at åbne listen i tilstanden **Cruising, Havn, Offshore, Dobbelt rækkevidde** eller **Vagt** eller i **Radar Overlay**.

- Åbn listen i tilstanden Dobbelt rækkevidde. Vælg  > **Menu** > **Andre fartøjer** > **Liste** > **Vis** for GPSMAP 4000-enheder. Vælg **Venstre** > **Andre fartøjer** > **Liste** > **Vis** for GPSMAP 5000-enheder.

4. Vælg de typer af trusler, der skal medtages på listen (**Alle trusler**, Kun **MARPA**-trusler eller Kun **AIS**-trusler).

Visning af AIS-fartøjer på skærmen Radar

AIS kræver brug af en ekstern AIS-enhed og aktive transpondersignaler fra andre fartøjer.

Du kan konfigurere, hvordan andre fartøjer vises på skærmen Radar. Hvis nogen indstilling (undtagen AIS-displayområdet) konfigureres for én radartilstand, anvendes indstillingen også på alle andre radartilstande undtagen radar overlay. De detaljer og beregnede kursindstillinger, der er konfigureret for én radartilstand, gælder for alle andre radartilstande, inkl. Radar Overlay.



1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Cruising**, **Havn**, **Offshore** eller **Vagt**.
3. Vælg **Menu** > **Andre fartøjer** > **Displaykonfiguration**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Displayomr.** for at angive afstanden fra din position, hvor AIS-fartøjer vises. Vælg en afstand.
 - Vælg **Detaljer** > **Vis** for at få vist detaljer om AIS-aktiverede og MARPA-markerede fartøjer.
 - Vælg **Beregnet kurs** for at angive den beregnede tid for kurs for AIS-aktiverede og MARPA-markerede fartøjer. Indtast tiden. Vælg **Udført**.

VRM og EBL

VRM (variable range marker) og EBL (electronic bearing line) måler afstanden og pejlingen fra din båd til et målobjekt. På skærmen Radar vises VRM som en cirkel, der er centreret på din båds nuværende position, og EBL vises som en linje, der starter ved din båds nuværende position og skærer VRM. Skæringspunktet er målet for VRM og EBL.

Visning af VRM og EBL



VRM og EBL, der er konfigureret for én tilstand, gælder for alle andre radartilstande.

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Cruising**, **Havn**, **Offshore** eller **Dobbelt rækkevidde**.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Menu** > **Vis VRM/EBL** for tilstandene **Cruising**, **Havn** eller **Offshore**.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med kort distance i tilstanden **Dobbelt rækkevidde**. Vælg  > **Menu** > **Vis VRM/EBL** for GPSMAP 4000-enheder. Vælg **Venstre** > **Vis VRM/EBL** for GPSMAP 5000-enheder.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med lang distance i tilstanden **Dobbelt rækkevidde**. Vælg  > **Menu** > **Vis VRM/EBL** for GPSMAP 4000-enheder. Vælg **Højre** > **Vis VRM/EBL** for GPSMAP 5000-enheder.

Justering af VRM og EBL

Du skal have vist VRM og EBL, inden du kan justere dem (side 70).



Du kan justere diameteren for VRM og vinklen på EBL, der flytter skæringspunktet for VRM og EBL. VRM og EBL, der er konfigureret for én tilstand, gælder for alle andre radartilstande.

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Cruising, Havn, Offshore** eller **Dobbelt rækkevidde**.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Menu > Juster VRM/EBL > Flyt VRM/EBL** for tilstanden Cruising, Havn eller Offshore.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med kort distance i tilstanden Dobbelt rækkevidde. Vælg  > **Menu > Juster VRM/EBL > Flyt VRM/EBL** for GPSMAP 4000-enheder. Vælg **Venstre > Juster VRM/EBL > Flyt VRM/EBL** for GPSMAP 5000-enheder.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med lang distance i tilstanden Dobbelt rækkevidde. Vælg  > **Menu > Juster VRM/EBL > Flyt VRM/EBL** for GPSMAP 4000-enheder. Vælg **Højre > Juster VRM/EBL > Flyt VRM/EBL** for GPSMAP 5000-enheder.
4. Vælg en ny placering for skæringspunktet for VRM og EBL.
5. Vælg **Udført**.

Måling af afstand og pejling til et målobjekt

Du skal have vist VRM og EBL, inden du kan justere dem (side 70).

VRM og EBL, der er konfigureret for én tilstand, gælder for alle andre radartilstande.

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Cruising, Havn, Offshore** eller **Dobbelt rækkevidde**.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Menu > Juster VRM/EBL > Flyt VRM/EBL** for tilstanden Cruising, Havn eller Offshore.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med kort distance i tilstanden Dobbelt rækkevidde. Vælg  > **Menu > Juster VRM/EBL > Flyt VRM/EBL** for GPSMAP 4000-enheder. Vælg **Venstre > Juster VRM/EBL > Flyt VRM/EBL** for GPSMAP 5000-enheder.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med lang distance i tilstanden Dobbelt rækkevidde. Vælg  > **Menu > Juster VRM/EBL > Flyt VRM/EBL** for GPSMAP 4000-enheder. Vælg **Højre > Juster VRM/EBL > Flyt VRM/EBL** for GPSMAP 5000-enheder.
4. Fuldfør en handling:
 - For GPSMAP 4000-enheder skal du bruge **Vippeknappen** til at justere diameteren for VRM og vinklen på EBL, så skæringspunktet for VRM og EBL er målplaceringen.
 - For GPSMAP 5000-enheder skal du trykke på målplaceringen.

Afstanden og pejlingen til målpositionen vises i skærmens øverste venstre hjørne.
5. Vælg **Udført**.

Visning af afstanden til et punkt på radarskærmen

Du kan trykke på et punkt på radarskærmen for at få vist afstanden og kursen for denne position fra din nuværende position i skærmens øverste venstre hjørne.

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Cruising, Havn, Offshore** eller **Dobbelt rækkevidde**.
3. Vælg den ønskede position på radarskærmen.
Afstanden og kursen til det valgte sted vises i den øverste venstre del af skærmen.
4. Vælg **Stop pil pegning**.

Waypoints og ruter på skærmen Radar

Markering af et waypoint på skærmen Radar

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg en radartilstand.
3. Vælg en position
4. Vælg **Opret waypoint**.

Visning eller skjulning af waypoints på radarskærbilledet

Du kan vise eller skjule waypoints, der er inden for rækkevidde, på skærmen Radar. Denne indstilling gælder ikke for Radar Overlay.

1. Vælg **Radar** > **Radaropsætning** > **Udseende** > **Waypoints** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Vis** for at få vist alle waypoints.
 - Vælg **Kun navigation** for kun at få vist waypoints, der er tilknyttet den aktive rute.
 - Vælg **Skjul** for at skjule alle waypoints.

Navigation af en gemt rute på skærmen Radar

Inden du kan gennemse en liste over ruter og navigere til en af dem, skal du registrere og gemme mindst én rute ([side 33](#)). Navigationslinjer skal vises for at kunne få vist en rute på skærmen Radar ([side 82](#)).

1. På skærmen Hjem vælger du **Find** > **Ruter**.
2. Vælg en rute.
3. Vælg **Naviger til**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Forlæns** for at navigere ruten fra det startpunkt, der blev brugt, da ruten blev oprettet.
 - Vælg **Baglæns** for at navigere ruten fra det destinationspunkt, der blev brugt, da ruten blev oprettet.
5. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
6. Vælg **Cruising**, **Havn**, **Offshore**, **Dobbelt rækkevidde** eller **Vagt**.
Ruten vises som en magentafarvet linje med startpunkt, destination og drej angivet.
7. Gennemse den rute, der er angivet af den magentarøde linje.
8. Følg den magentarøde linje langs med hvert slag på ruten, på en måde så du undgår at styre mod land, lavt vand og andre forhindringer.

Parallel navigation til en gemt rute på skærmen Radar

Inden du kan gennemse en liste over ruter og navigere til en af dem, skal du registrere og gemme mindst én rute ([side 33](#)). Navigationslinjer skal vises for at kunne få vist en rute på skærmen Radar ([side 82](#)).

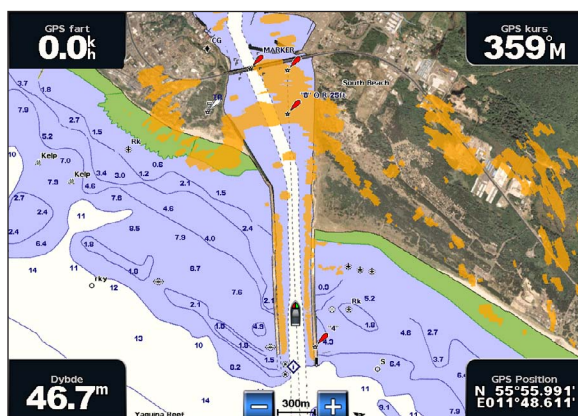
1. På skærmen Hjem vælger du **Find** > **Ruter**.
2. Vælg en rute.
3. Vælg **Naviger til**.
4. Vælg **Forskydning** for at navigere parallelt med ruten, forskudt fra den af en specifik afstand.
5. Vælg **Offset**.
6. Angiv forskydningsafstanden.
7. Vælg **Udført**.
8. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Forlæns - Bagbord** for at navigere ruten fra det startpunkt, der blev brugt, da ruten blev oprettet, til venstre for den oprindelige rute.
 - Vælg **Forlæns - Styrbord** for at navigere ruten fra det startpunkt, der blev brugt, da ruten blev oprettet, til højre for den oprindelige rute.
 - Vælg **Baglæns - Bagbord** for at navigere ruten fra det destinationspunkt, der blev brugt, da ruten blev oprettet, til venstre for den oprindelige rute.

- Vælg **Baglæns - Styrbord** for at navigere ruten fra det destinationspunkt, der blev brugt, da ruten blev oprettet, til højre for den oprindelige rute.
9. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
 10. Vælg **Cruising, Havn, Offshore, Dobbelt rækkevidde** eller **Vagt**.
Ruten vises som en magentafarvet linje med startpunkt, destination og drej angivet.
 11. Gennemse den rute, der er angivet af den magentarøde linje.
 12. Følg den magentarøde linje langs med hvert slag på ruten, på en måde så du undgår at styre mod land, lavt vand og andre forhindringer.

Om Radar Overlay

Radar Overlay lægger radaroplysninger oven på navigationskortet eller fiskekortet. Data vises på Radar Overlay baseret på den senest anvendte radartilstand (Cruising, Havn, Offshore eller Vagt), og alle indstillingskonfigurationer, der gælder for Radar Overlay, gælder også for den senest anvendte radartilstand. Hvis du f.eks. bruger tilstanden Havn og skifter til Radar Overlay, vil Radar Overlay vise radardataene for tilstanden Havn. Hvis du har ændret gain-indstillingen ved hjælp af menuen Radar Overlay, skifter gain-indstillingen for tilstanden Havn automatisk.

Radar Overlay viser ikke data baseret på radartilstanden Dobbelt rækkevidde, og indstillingskonfigurationerne, der gælder for overlejringen, gælder ikke for tilstanden Dobbelt rækkevidde.



Radar Overlay på navigationskortet

Radar Overlay og justering af kortdata

Ved brug af Radar Overlay justerer plotteren radardata med kortdata baseret på bådens kurs, der som standard er baseret på data fra en magnetisk kurssensor, der er tilsluttet ved hjælp af et NMEA 0183- eller NMEA 2000-netværk. Hvis ikke en kurssensor er tilgængelig, bliver bådens kurs baseret på GPS-sporingsdata.

GPS-sporingsdata angiver den retning, som båden bevæger sig i, ikke den retning båden peger mod. Hvis båden driver tilbage eller til siden på grund af strøm eller vind, er Radar Overlay muligvis ikke justeret korrekt med kortdataene. Denne situation kan undgås ved at anvende bådens kursdata fra et elektronisk kompas.

Hvis bådens kurs er baseret på data fra en magnetisk kurssensor eller en autopilot, kan kursdataene blive kompromitteret på grund af forkert opsætning, mekanisk funktionsfejl, magnetisk interferens eller andre faktorer. Hvis kursdataene bliver kompromitteret, vises Radar Overlay muligvis ikke korrekt på kortet.

Visning af Radar Overlay

Radar Overlay viser data baseret på den senest anvendte radartilstand.



Vælg **Radar > Radar Overlay** fra skærmen Hjem.

Radarbilledet vises med orange og overføres til navigationskortet.

Zoom ind og ud på Radar Overlay

Hvis du zoomer, mens du panorerer, påvirker det kun kortets zoomskala. Radarområdet er det samme. Hvis du zoomer (ikke panorerer), mens kortet er låst på båden, påvirkes kortets zoomskala og radarområdet.

Fuldfør en handling:

- For GPSMAP 4000-enheder skal du trykke på **Områdeknapperne** (-/+) for at zoome ud og ind.
- For GPSMAP 5000-enheder skal du trykke på knapperne  og  for at zoome ud og ind.

Valg af en korttype til Radar Overlay

Du kan angive, om navigationskortet eller fiskekortet vises under Radar Overlay.

BEMÆRK: Fiskekortet kan fås med et forudprogrammeret BlueChart g2 Vision-datakort.

1. Vælg **Radar > Radar Overlay > Menu > Opsætning > Kort opsætning** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Korttype > Navigation**.
 - Vælg **Korttype > Fiskeri**.

Optimering af radarvisningen

Du kan optimere radarvisningen til tilstanden Cruising, Havn, Offshore eller Vagt individuelt og for hver skærm i tilstanden Dobbelt rækkevidde.

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Cruising, Havn, Offshore, Dobbelt rækkevidde** eller **Vagt**.
3. Vælg en radarrækkevidde ([side 75](#)).
4. Gendan standardværdien for gain-indstillingen ([side 76](#)).
5. Gendan standardværdien for sø-clutter-indstillingen ([side 77](#)).
6. Gendan standardværdien for regn-clutter-indstillingen ([side 78](#)).
7. Gendan standardværdien for FTC-indstillingen ([side 78](#)).
8. Gendan standardværdien for krydstaleindstillingen ([side 80](#)).
9. Juster gain-indstillingen manuelt ([side 76](#)).
10. Juster sø-clutter-indstillingen manuelt ([side 77](#)).
11. Juster regn-clutter- og FTC-indstillingerne manuelt ([side 79](#)).

Om radarsignalernes rækkevidde

Radarsignalet rækkevidde angiver længden af det impulssignal, der sendes og modtages af radaren. Efterhånden som rækkevidden stiger, sender radaren længere impulser for at kunne nå ud til fjerntliggende mål. Tættere mål, især regn og bølger, afspejler også de længere impulser, hvilket kan forårsage støj på skærmen Radar. Visning af oplysninger om mål med længere rækkevidde kan også reducere den tilgængelige plads på skærmen Radar til visning af oplysninger om mål med kortere rækkevidde, medmindre du bruger tilstanden Dobbelt rækkevidde (side 66).

Tip til valg af radarrækkevidde

- Bestem, hvilke oplysninger du skal kunne se på radarvisningen. Har du f.eks. brug for oplysninger om vejrforholdene i nærheden eller mål og trafik, eller er du mere bekymret for vejrforholdene længere væk?
- Vurder de omgivende forhold, som radaren bruges under. Især i bask vejr kan radarsignaler med længere rækkevidde øge støjen på skærmen Radar og gøre det vanskeligere at se oplysninger om mål med kortere rækkevidde. Hvis regn-clutter- og FTC-indstillingerne er konfigureret korrekt, kan radarsignaler med kortere rækkevidde give dig mulighed for bedre at kunne se oplysninger om objekter i nærheden, når det regner.
- Vælg den korteste effektive rækkevidde ud fra din begrundelse for at bruge radaren og de aktuelle omgivende forhold.

Valg af radarrækkevidde

Se "Justering af zoomskalaen på skærmen Radar" (side 63).

Om gain og clutter

Gain kontrollerer radarmodtagerens følsomhed. Standardindstillingen for gain, Auto, indstiller automatisk gain én gang baseret på gennemsnitsforholdene, radarsignalet rækkevidde og den valgte radartilstand. Plotteren justerer ikke automatisk gain igen, hvis forholdene ændrer sig. Med henblik på at optimere radarens funktionsmåde til bestemte forhold skal du manuelt justere gain (side 76).

Clutter er interferens, der skyldes uønsket refleksion af radarsignaler fra uvæsentlige mål. Almindelige kilder til clutter omfatter nedbør, bølger og nærliggende radarkilder.

Indstillingskonfigurationer og radartype

Ved brug af en GMR 20, 21, 40, 41, 18, 18 HD, 24, 24 HD, 404 eller 406 gælder alle gain- og clutter-indstillinger, der er konfigureret til brug i én radartilstand, for alle andre radartilstande og for Radar Overlay.

Ved brug af en GMR 604 xHD-, 606 xHD-, 1204 xHD- eller 1206 xHD-radar er gain- og clutter-indstillinger, der er konfigureret til brug i én radartilstand, gældende eller ikke gældende for andre radartilstande i henhold til denne tabel.

Indstilling	Radartilstand		
	Havn, Offshore, Vagt	Dobbelt rækkevidde: Venstre skærm	Dobbelt rækkevidde: Højre skærm
Gain	Konfigurer separat	Konfigurer separat	Konfigurer separat
Sø-clutter	Konfigurer separat	Konfigurer separat	Konfigurer separat
Regn-clutter	Konfigurer separat	Konfigurer separat	Konfigurer separat
FTC	Konfigurer separat	Konfigurer én gang for både venstre og højre skærm	
Crosstalk	Konfigurer én gang for alle tilstande		

Ved brug af en GMR 604 xHD-, 606 xHD-, 1204 xHD- eller 1206 xHD-radar gælder de gain- og clutter-indstillinger, der sidst er konfigureret til brug i en hvilken som helst radartilstand, automatisk for Radar Overlay. Hvis gain f.eks. er indstillet til 50 % for tilstanden Havn, bliver gain automatisk indstillet til 50 % for Radar Overlay. Hvis gain er indstillet til 40 % for tilstanden Offshore, bliver gain automatisk indstillet til 40 % for Radar Overlay.



Standardindstillinger for gain og clutter

Indstilling	Standardværdi	Instruktioner
Gain	Auto	Se "Automatisk justering af gain på skærmen Radar" (side 76).
Sø-clutter	Stille, Mellem eller Hårdt	Se "Gendannelse af standardindstillingen for sø-clutter" (side 77).
Regn-clutter	Fra	Se "Gendannelse af standardindstillingen for regn-clutter" (side 78).
FTC	Fra	Se "Gendannelse af FTC-standardindstillingen" (side 78).
Crosstalk	Til	Se "Justering af Krydstale-clutter på skærmen Radar" (side 80).

Automatisk justering af gain på skærmen Radar

Auto er standardværdien for gain-indstillingen. Den automatiske gain-indstilling for hver radartilstand er optimeret til den pågældende tilstand og kan variere fra den automatiske gain-indstilling, der bruges for en anden tilstand.



BEMÆRK: Den gain-indstilling, der er konfigureret til brug i én radartilstand, er eller er ikke gældende for andre radartilstande eller Radar Overlay, afhængigt af den anvendte radar (side 75).

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
 2. Vælg tilstanden **Cruising, Havn, Offshore, Dobbelt rækkevidde** eller **Vagt**.
 3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Menu > Gain > Auto** for tilstanden **Cruising, Havn, Offshore** eller **Vagt**.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med kort distance i tilstanden **Dobbelt rækkevidde**. Vælg  > **Menu > Gain > Auto** for GPSMAP 4000-enheder. Vælg **Venstre > Gain > Auto** for GPSMAP 5000-enheder.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med lang distance i tilstanden **Dobbelt rækkevidde**. Vælg  > **Menu > Gain > Auto** for GPSMAP 4000-enheder. Vælg **Højre > Gain > Auto** for GPSMAP 5000-enheder.
- Plotteren indstiller automatisk gain én gang baseret på gennemsnitsforholdene, radarsignalets rækkevidde og den valgte radartilstand. Plotteren justerer ikke automatisk gain igen, hvis forholdene ændrer sig.

Manuel justering af gain på skærmen Radar

Du kan manuelt justere gain, så du opnår optimal radarydeevne, der passer til de faktiske forhold.

BEMÆRK: Den gain-indstilling, der er konfigureret til brug i én radartilstand, er eller er ikke gældende for andre radartilstande eller Radar Overlay, afhængigt af den anvendte radar (side 75).



1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg tilstanden **Cruising, Havn, Offshore, Dobbelt rækkevidde** eller **Vagt**.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Menu > Gain** for tilstanden **Cruising, Havn, Offshore** eller **Vagt**.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med kort distance i tilstanden **Dobbelt rækkevidde**. Vælg  > **Menu > Gain > Auto** for GPSMAP 4000-enheder. Vælg **Venstre > Gain** for GPSMAP 5000-enheder.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med lang distance i tilstanden **Dobbelt rækkevidde**. Vælg  > **Menu > Gain > Auto** for GPSMAP 4000-enheder. Vælg **Højre > Gain** for GPSMAP 5000-enheder.
4. Vælg **Op** for at hæve gain, indtil lyspletter vises på tværs af skærmen Radar.

Data på skærmen Radar opdateres med få sekunders mellemrum. Som resultat deraf vises effekten fra den manuelle justering af gain ikke med det samme. Juster gain langsomt.
5. Vælg **Ned** for at sænke gain, indtil pletterne forsvinder.
6. Hvis både, land eller andre mål er inden for området, skal du vælge **Ned** for at sænke gain, indtil målene begynder at blinke.
7. Vælg **Op** for at hæve gain, indtil både, land eller andre mål lyser konstant på skærmen Radar.
8. Minimer forekomsten af nærliggende, store objekter, hvis det er nødvendigt (side 76).
9. Minimer forekomsten af sidesløjfe-ekkoer, hvis det er nødvendigt (side 77).

Minimering af interferens fra nærliggende, store objekter

Nærliggende mål af betydelig størrelse, som f.eks. moler, kan få et meget klart billede af målet frem på skærmen Radar. Dette billede kan skjule mindre objekter, der er i nærheden.



BEMÆRK: Den gain-indstilling, der er konfigureret til brug i én radartilstand, er eller er ikke gældende for andre radartilstande eller Radar Overlay, afhængigt af den anvendte radar (side 75).

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg tilstanden **Cruising, Havn, Offshore, Dobbelt rækkevidde** eller **Vagt**.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Menu > Gain** for tilstanden Cruising, Havn, Offshore eller Vagt.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med kort distance i tilstanden Dobbelt rækkevidde. Vælg  > **Menu > Gain > Auto** for GPSMAP 4000-enheder. Vælg **Venstre > Gain** for GPSMAP 5000-enheder.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med lang distance i tilstanden Dobbelt rækkevidde. Vælg  > **Menu > Gain > Auto** for GPSMAP 4000-enheder. Vælg **Højre > Gain** for GPSMAP 5000-enheder.
4. Vælg **Ned** for at sænke gain, indtil de mindre mål er klart synlige på skærmen Radar.
Hvis gain reduceres for at eliminere nærliggende store objekter, kan interferens få mindre eller mere fjerntliggende mål til at blinke eller forsvinde fra skærmen Radar.

Minimering af sidesløjfe-interferens på skærmen Radar



Sidesløjfe-interferens kan danne en stribe ud fra et mål i et halvcirkelformet mønster. Sidesløjfe-effekter kan undgås ved at reducere gain eller reducere radarrækkevidden.

BEMÆRK: Den gain-indstilling, der er konfigureret til brug i én radartilstand, er eller er ikke gældende for andre radartilstande eller Radar Overlay, afhængigt af den anvendte radar ([side 75](#)).

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg tilstanden **Cruising, Havn, Offshore, Dobbelt rækkevidde** eller **Vagt**.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Menu > Gain** for tilstanden Cruising, Havn, Offshore eller Vagt.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med kort distance i tilstanden Dobbelt rækkevidde. Vælg  > **Menu > Gain > Auto** for GPSMAP 4000-enheder. Vælg **Venstre > Gain** for GPSMAP 5000-enheder.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med lang distance i tilstanden Dobbelt rækkevidde. Vælg  > **Menu > Gain > Auto** for GPSMAP 4000-enheder. Vælg **Højre > Gain** for GPSMAP 5000-enheder.
4. Vælg **Ned** for at sænke gain, indtil det halvcirkelformede, stribede mønster forsvinder fra skærmen Radar.
Hvis gain reduceres for at eliminere sidesløjfe-interferens, kan mindre eller mere fjerntliggende mål begynde at blinke eller forsvinde fra skærmen Radar.

Gendannelse af standardindstillingen for sø-clutter

BEMÆRK: Den sø-clutter-indstilling, der er konfigureret til brug i én radartilstand, er eller er ikke gældende for andre radartilstande eller Radar Overlay, afhængigt af den anvendte radar ([side 75](#)).



1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg tilstanden **Cruising, Havn, Offshore, Dobbelt rækkevidde** eller **Vagt**.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Menu > Støjundertrykkelse > Sø-clutter** for tilstanden Cruising, Havn, Offshore eller Vagt.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med kort distance i tilstanden Dobbelt rækkevidde. Vælg  > **Menu > Støjundertrykkelse > Sø-clutter** for GPSMAP 4000-serien. Vælg **Venstre > Støjundertrykkelse > Sø-clutter** for GPSMAP 5000-serien.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med lang distance i tilstanden Dobbelt rækkevidde. Vælg  > **Menu > Støjundertrykkelse > Sø-clutter** for GPSMAP 4000-serien. Vælg **Højre > Støjundertrykkelse > Sø-clutter** for GPSMAP 5000-serien.
4. Vælg en indstilling, der afspejler de aktuelle havforhold: **Hårdt, Mellem** eller **Stille**.

Justering af sø-clutter på skærmen Radar

Du kan justere clutterens forekomst, så den passer til omskiftelige havforhold. Sø-clutter-indstillingen påvirker forekomsten af nærliggende clutter og mål mere, end det påvirker forekomsten af fjerntliggende clutter og mål. En højere sø-clutter-indstilling reducerer forekomsten af clutter, der skyldes nærliggende bølger, men den kan også reducere eller eliminere forekomsten af nærliggende mål.


BEMÆRK: Den sø-clutter-indstilling, der er konfigureret til brug i én radartilstand, er eller er ikke gældende for andre radartilstande eller Radar Overlay, afhængigt af den anvendte radar ([side 75](#)).

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.

2. Vælg tilstanden **Cruising, Havn, Offshore, Dobbelt rækkevidde** eller **Vagt**.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Menu > Støjundertrykkelse > Sø-clutter** for tilstanden **Cruising, Havn, Offshore** eller **Vagt**.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med kort distance i tilstanden **Dobbelt rækkevidde**. Vælg  > **Menu > Støjundertrykkelse > Sø-clutter** for GPSMAP 4000-serien. Vælg **Venstre > Støjundertrykkelse > Sø-clutter** for GPSMAP 5000-serien.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med lang distance i tilstanden **Dobbelt rækkevidde**. Vælg  > **Menu > Støjundertrykkelse > Sø-clutter** for GPSMAP 4000-serien. Vælg **Højre > Støjundertrykkelse > Sø-clutter** for GPSMAP 5000-enheder.
4. Vælg en indstilling, der afspejler de aktuelle havforhold: **Hårdt, Mellem** eller **Stille**.
5. Vælg **Op** eller **Ned** for at mindske eller øge forekomsten af sø-clutter, indtil andre mål er klart synlige på skærmen Radar.
Clutter, der skyldes havforhold, kan stadig være synligt.



Gendannelse af FTC-standardindstillingen

BEMÆRK: Den FTC-indstilling, der er konfigureret til brug i én radartilstand, er eller er ikke gældende for andre radartilstande eller Radar Overlay, afhængigt af den anvendte radar ([side 75](#)).

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg tilstanden **Cruising, Havn, Offshore, Dobbelt rækkevidde** eller **Vagt**.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Menu > Støjundertrykkelse > FTC > Fra** for tilstanden **Cruising, Havn, Offshore** eller **Vagt**.
 - Konfigurer indstillingen for begge skærme i tilstanden **Dobbelt rækkevidde**. Vælg  > **Menu > Støjundertrykkelse > FTC > Fra** for GPSMAP 4000-enheder. Vælg **Venstre > Støjundertrykkelse > FTC > Fra** for GPSMAP 5000-enheder.

Gendannelse af standardindstillingen for regn-clutter

BEMÆRK: Den regn-clutter-indstilling, der er konfigureret til brug i én radartilstand, er eller er ikke gældende for andre radartilstande eller Radar Overlay, afhængigt af den anvendte radar ([side 75](#)).




1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg tilstanden **Cruising, Havn, Offshore, Dobbelt rækkevidde** eller **Vagt**.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Menu > Støjundertrykkelse > Regn-clutter > Fra** for tilstanden **Cruising, Havn, Offshore** eller **Vagt**.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med kort distance i tilstanden **Dobbelt rækkevidde**. Vælg  > **Menu > Støjundertrykkelse > Regn-clutter > Fra** for GPSMAP 4000-enheder. Vælg **Venstre > Støjundertrykkelse > Regn-clutter > Fra** for GPSMAP 5000-enheder.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med lang distance i tilstanden **Dobbelt rækkevidde**. Vælg  > **Menu > Støjundertrykkelse > Regn-clutter > Fra** for GPSMAP 4000-enheder. Vælg **Højre > Støjundertrykkelse > Regn-clutter > Fra** for GPSMAP 5000-enheder.

Justering af regn-clutter på skærmen Radar

Du kan justere forekomsten af clutter, der skyldes regn. Reducering af radarrækkevidde kan også minimere regn-clutter ([side 63](#)).

Indstilling	Beskrivelse
FTC	Denne indstilling påvirker forekomsten af store, uklare masser af clutter, der skyldes regn fra en hvilken som helst afstand.
Regn-clutter	Denne indstilling påvirker forekomsten af nærliggende regn-clutter og mål mere, end det påvirker forekomsten af fjernliggende regn-clutter og mål. En højere regn-clutter-indstilling reducerer forekomsten af clutter, der skyldes regn i nærheden, men den kan også reducere eller eliminere visningen af nærliggende mål.


BEMÆRK: De regn-clutter- og FTC-indstillinger, der er konfigureret til brug i én radartilstand, er eller er ikke gældende for andre radartilstande eller Radar Overlay, afhængigt af den anvendte radar ([side 75](#)).

- Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
- Vælg tilstanden **Cruising, Havn, Offshore, Dobbelt rækkevidde** eller **Vagt**.
- Fuldfør en handling:
 - Vælg **Menu > Støjundertrykkelse > FTC** for tilstanden Cruising, Havn, Offshore eller Vagt.
 - Konfigurer indstillingen for begge skærme i tilstanden Dobbelt rækkevidde. Vælg  > **Menu > Støjundertrykkelse > FTC** for GPSMAP 4000-enheder. Vælg **Venstre > Støjundertrykkelse > FTC** for GPSMAP 5000-enheder.
- Fuldfør en handling:
 - Vælg **Høj, Mellem** eller **Lav** for at mindske eller øge forekomsten af regn-clutter, hvis du bruger en GMR 20-, 21-, 40-, 41-, 18-, 18 HD-, 24-, 24 HD-, 404- eller 406-radar. Andre mål vil være klart synlige på skærmen Radar.
 - Vælg **Op** eller **Ned** for at mindske eller øge forekomsten af regn-clutter, hvis du bruger en GMR 604 xHD-, 606 xHD-, 1204 xHD- eller 1206 xHD-radar. Andre mål vil være klart synlige på skærmen Radar. Hvis FTC-indstillingen er større end 50 %, skal du overveje at reducere radarrækkevidden.
- Fuldfør en handling:
 - Vælg **Menu > Støjundertrykkelse > Regn-clutter** for tilstanden Cruising, Havn, Offshore eller Vagt.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med kort distance i tilstanden Dobbelt rækkevidde. Vælg  > **Menu > Støjundertrykkelse > Regn-clutter** for GPSMAP 4000-serien. Vælg **Venstre > Støjundertrykkelse > Regn-clutter** for GPSMAP 5000-serien.
 - Konfigurer indstillingen for skærmen med lang distance i tilstanden Dobbelt rækkevidde. Vælg  > **Menu > Støjundertrykkelse > Regn-clutter** for GPSMAP 4000-serien. Vælg **Højre > Støjundertrykkelse > Regn-clutter** for GPSMAP 5000-enheder.
- Vælg **Op** eller **Ned** for at mindske eller øge forekomsten af nærliggende regn-clutter, indtil andre mål er klart synlige på skærmen Radar.
Clutter, der skyldes regn, kan stadig være synligt.

Justering af krydstale-clutter på skærmen Radar

Du kan justere forekomsten af clutter, der skyldes interferens fra en anden nærliggende radarkilde. **Til** er standardværdien for krydstaleindstillingen.

BEMÆRK: Den krydstaleindstilling, der er konfigureret til brug i én radartilstand, er eller er ikke gældende for andre radartilstande eller Radar Overlay, afhængigt af den anvendte radar ([side 75](#)).

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg tilstanden **Cruising, Havn, Offshore, Dobbelt rækkevidde** eller **Vagt**.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Menu** > **Støjundertrykkelse** > **Crosstalk** > **Til** for tilstanden **Cruising, Havn, Offshore** eller **Vagt**.
 - Konfigurer indstillingen for begge skærme i tilstanden **Dobbelt rækkevidde**. Vælg  > **Menu** > **Støjundertrykkelse** > **Crosstalk** > **Til** for GPSMAP 4000-enheder. Vælg **Venstre** > **Støjundertrykkelse** > **Crosstalk** > **Til** for GPSMAP 5000-enheder.

Radarvisning

Indstillinger for datafelter

Datafelter kan vises i alle radartilstande, og de indeholder let overskuelige oplysninger i realtid.

Alle datafelter, der er konfigureret til brug i én radartilstand, vises i alle andre radartilstande. Alle datafelter, der er konfigureret til brug på Radar Overlay, vises kun på Radar Overlay og skal konfigureres separat.

Der kan vælges mellem flere radar-overlays. Du kan vælge, hvilke datafelter der skal vises i hvert enkelt data-overlay.

Når datafelter vises på radarskærmen, vises navigationsoversigtskortet under navigation. Kompasbånd kan vises eller skjules i hvert overlay.

Visning af datafelt for Cruising på skærmen Radar

Datafeltet for Cruising viser data for GPS-hastighed, GPS-kurs, dybde og GPS-position.

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg tilstanden **Cruising, Havn** eller **Offshore**.
3. Vælg **Menu** > **Radaropsætning** > **Datafelter** > **Cruising** > **Til**.

Konfiguration af datafelt for Cruising på skærmen Radar

Du skal have vist datafeltet for Cruising, inden du konfigurerer det ([side 80](#)).

Datafeltet for Cruising er opdelt i fire afsnit, og hvert afsnit vises i hvert sit hjørne af skærmen Radar. Du kan vælge den type data, der vises i hvert afsnit af datafeltet.

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg tilstanden **Cruising, Havn** eller **Offshore**.
3. Vælg **Menu** > **Radaropsætning** > **Datafelter** > **Cruising** > **Konfig. af datafelt**.
4. Vælg **Øverste venst.**
5. Vælg den type data, der skal vises i det øverste venstre afsnit af datafeltet.
6. Gentag trin 4 og 5 for afsnittene **Øverste højre**, **Nederst venst.** og **Nederste høj.** på datafeltet.

Visning af navigationsdatafeltet på skærmen Radar

Navigationsdatafeltet vises i en række øverst på skærmen Radar. Navigationsdatafeltet kan vise data om ankomst, afstand til destination, kursafvigelse, pejling og næste drej.

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg tilstanden **Cruising, Havn** eller **Offshore**.
3. Vælg **Menu** > **Radaropsætning** > **Datafelter** > **Navigation**.
4. Vælg **Til** eller **Auto**.

Konfiguration af navigationsfeltet på skærmen Radar

Du skal have vist navigationsdatafeltet, inden du konfigurerer det (side 80).

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg tilstanden **Cruising**, **Havn** eller **Offshore**.
3. Vælg **Menu** > **Radaropsætning** > **Datafelter** > **Navigation** > **Konfig. af datafelt**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Rute ben**. Vælg **Til** for at få vist waypoint VMG ved navigering af en rute eller en Automatisk guidelinje.
 - Vælg **Næste drej** > **Distance** for at få vist data om næste drej baseret på afstand.
 - Vælg **Næste drej** > **Tid** for at få vist data om næste drej baseret på tid.
 - Vælg **Destination**, og vælg **Distance**, **Tid til destination** eller **Ankomst** for at angive, hvordan destinationsdataene vises.

Datafelterne Fiskeri, Brændstof og Sejler

Datafelt	Viste data
Fiskeri	Dybde, vandtemperatur og fart gennem vandet
Brændstof	Brændstofhastighed, resterende brændstof, rækkevidde og brændstoføkonomi
Sejler	Fart gennem vandet, vindhastighed, vindvinkel og Wind Velocity Made Good (VMG).

Visning af datafelterne Fiskeri, Brændstof og Sejler på skærmen Radar

Datafelterne Fiskeri, Brændstof og Sejler vises i en række nederst på skærmen Radar. Kun et af disse tre datafelter kan vises samtidig.

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg tilstanden **Cruising**, **Havn** eller **Offshore**.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Menu** > **Radaropsætning** > **Datafelter** > **Fishing** > **Til** for at få vist datafeltet Fiskeri.
 - Vælg **Menu** > **Radaropsætning** > **Datafelter** > **Brændstof** > **Til** for at få vist datafeltet Brændstof.
 - Vælg **Menu** > **Radaropsætning** > **Datafelter** > **Sejlads** > **Til** for at få vist datafeltet Sejlads.

BEMÆRK: Når du viser et af disse tre datafelter, bliver de to andre datafelter er automatisk skjult.

Indstilling af Sand vind eller Relativ vind for datafeltet Sejler

Du skal have vist datafeltet Sejler, inden du konfigurerer det (side 81).

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg tilstanden **Cruising**, **Havn** eller **Offshore**.
3. Vælg **Menu** > **Radaropsætning** > **Datafelter** > **Sejler**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Vind** > **Relativ** for at få vist luftstrømmen for en båd i bevægelse.
 - Vælg **Vind** > **Sand** for at få vist luftstrømmen for en båd, der ligger stille.

Vind VMG og Waypoint VMG i datafelterne

Se "Vind VMG og Waypoint VMG i datafelterne" (side 58).

Visning af kompasbånd på skærmen Radar Overlay

Datafeltet med kompasbånd vises i en række øverst på skærmen Radar Overlay - over navigationsdatafeltet. Det viser den aktuelle kurs, og en indikator, der viser pejlingen til den ønskede kurs, vises under navigationen.

1. Vælg **Radar** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Radar Overlay**.
3. Vælg **Menu** > **Opsætning** > **Datafelter** > **Kompastape** > **Til**.

Indstillinger for radarvisning

Indstillinger for radarens farveskala

Du kan indstille den farveskala, der bruges for alle radarskærme. Denne indstilling gælder ikke for Radar Overlay.

1. Vælg **Radar** > **Radaropsætning** > **Udseende** > **Farveskala** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Hvid**, **Sort** (til farver i nattelstand) eller **Blå**.

Indstilling af radarvisningens retning

Du kan indstille radarvisningens perspektiv. Retningsindstillingen gælder for alle radartilstande. Denne indstilling gælder ikke for Radar Overlay.

1. Vælg **Radar** > **Radaropsætning** > **Orientering** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Kurs op** for at indstille det øverste af kortet i henhold til de kursdata, der er modtaget fra en kurssensor, også kendt som en magnetisk kurs. Kurslinjen vises lodret på skærmen.
 - Vælg **Nord op** for at indstille det øverste af kortet mod nord.
 - Vælg **Rute op** for at indstille kortet, så navigationsretningen altid er op.

Ændring af synsfeltet på skærmen Radar

Du kan automatisk ændre din nuværende position ned mod bunden af skærmen, samtidig med at hastigheden øges. Indtast din tophastighed for at få det bedste resultat. Denne indstilling gælder for alle radartilstande. Denne indstilling gælder ikke for Radar Overlay.

1. Vælg **Radar** > **Radaropsætning** > **Udseende** > **Fart fremad** > **Til** på skærmen Hjem.
2. Angiv hastigheden.
3. Vælg **Udført**.

Radarnavigationsindstillinger

Visning af kurslinjen på skærmen Radar

Du kan få vist en udvidelse fra bådens bov i sejlretningen på skærmen Radar. Denne indstilling gælder ikke for Radar Overlay.

Vælg **Radar** > **Radaropsætning** > **Udseende** > **Kurslinie** > **Vis** på skærmen Hjem.

Sådan viser eller skjuler du områderinge på skærmen Radar

Områderingene kan hjælpe dig med at visualisere afstande på skærmen Radar. Denne indstilling gælder ikke for Radar Overlay.

Vælg **Radar** > **Radaropsætning** > **Udseende** > **Ringe** > **Vis** på skærmen Hjem.

Visning af navigationslinjer på skærmen Radar

Navigationslinjerne angiver den kurs, du har angivet, ved hjælp af Lav rute til, Guide til eller Go To. Denne indstilling gælder ikke for Radar Overlay.

Vælg **Radar** > **Radaropsætning** > **Udseende** > **Navigationslinjer** > **Vis** på skærmen Hjem.

Sådan viser eller skjuler du waypoints på skærmen Radar

Se "Visning af waypoints på radarskærmen" ([side 72](#)).

Indstillinger for radarscanner og antenne

Indstilling af antennens rotationshastighed

BEMÆRK: Du kan kun indstille rotationshastigheden for GMR 18-, 18 HD-, 24-, 24 HD-, 404-, 406-, 604 xHD-, 606 xHD-, 1204 xHD- eller 1206 xHD-radaren. Antennen roterer ikke ved høj hastighed i tilstanden Dobbelt rækkevidde.

1. Vælg **Radar** > **Radaropsætning** > **Rotationshastighed** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Normal hastighed**.
 - Vælg **Høj hastighed** for at øge den fart, som antennen drejer rundt med, hvilket øger den hastighed, skærmen opdateres med.

Indstilling af størrelsen på radarantennen

Du kan angive størrelsen af radarantennen for at optimere radarbilledet. Indtil du angiver antennens størrelse, vises meddelelsen "Radaren skal konfigureres".

BEMÆRK: Du kan kun indstille antennens størrelse for GMR 404-, 406-, 604 xHD-, 606 xHD-, 1204 xHD- eller 1206 xHD-radaren.

1. Vælg **Radar** > **Radaropsætning** > **Antennestørrelse** på skærmen Hjem.
2. Vælg **4 fod** eller **6 fod**.

Aktivering og konfiguration af en radar med zone, hvor der ikke skal sendes

Du kan angive et område, hvor radarscanneren ikke sender signaler.

BEMÆRK: Du kan kun indstille en radar med zone, hvor der ikke skal sendes, for GMR 604 xHD-, 606 xHD-, 1204 xHD- eller 1206 xHD-radaren.

1. Vælg **Radar** > **Radaropsætning** > **Aktiver Send ikke-zone** på skærmen Hjem.
Send ikke-zonen er angivet af et skyggeområde på skærmen Radar.
2. Vælg **Vinkel 1** > **Juster** > **Flyt**.
3. Vælg **Op** eller **Ned** for at justere størrelsen på send-ikke-zonen.
4. Vælg **Vinkel 2** > **Juster** > **Flyt**.
5. Vælg **Op** eller **Ned** for at justere størrelsen på send-ikke-zonen.

Forskydning på bådens stævn

Forskydning på bådens stævn kompenserer for den fysiske placering af radarscanneren på en båd, hvis radarscanneren ikke er justeret med forstavn-hæk-aksen.

Måling af den potentielle forskydning på bådens stævn

1. Brug et magnetisk kompas til at lave en optisk pejling på et stationært mål inden for synlig rækkevidde.
2. Mål målpejlingen på radaren.
3. Hvis pejlingsafvigelsen er mere end +/- 1°, skal du indstille forskydningen på bådens stævn.

Indstilling af forskydning på bådens stævn

Inden du kan indstille forskydningen på bådens stævn, skal du måle forskydningen på bådens stævn (se forrige procedure).

Indstillingen af forskydning på bådens stævn, der er konfigureret til brug i én radartilstand, gælder for alle andre radartilstande og Radar Overlay.

1. Vælg **Radar** > **Radaropsætning** > **Stævn på båd** på skærmen Hjem.
2. Vælg og hold **Op** eller **Ned** nede for at justere forskydningen.

Visning af Radar Overlay

Justering af gain og clutter på Radar Overlay

Se "Om gain og clutter" ([side 75](#)).

Indstilling af visningsretningen for Radar Overlay

Se "Ændring af kortretning" ([side 10](#)).

Indstilling af datafelter for Radar Overlay

Se "Indstillinger for datafelter" ([side 80](#)).

Indstillinger for spor og waypoints

Visning af spor på Radar Overlay

Du kan angive, om spor af fartøj vises på Radar Overlay.

Vælg **Kort** > **Radar Overlay** > **Menu** > **Waypoints og spor** > **Spor** > **Til** på skærmen **Hjem**.

Håndtering af spor

Se "Spor" ([side 36](#)).

Valg af etikettetype for waypoints

Du kan vælge typen af etiketter, der vises med waypoints, på Radar Overlay.

1. Vælg **Kort** > **Radar Overlay** > **Menu** > **Waypoints og spor** > **Waypoint-display** > **Display** på skærmen **Hjem**.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Etiket** for at identificere waypoints ved hjælp af etiketter.
 - Vælg **Bemærkning** for at få vist bemærkninger som waypoint-etiketter.
 - Vælg **Symbol** for at identificere waypoints ved hjælp af symboler.

Håndtering af waypoints

Se "Waypoints" ([side 32](#)).

Indstillinger for alarmer og andre fartøjer

Indstilling af kollisionsalarm i sikker zone

Se "Indstilling af kollisionsalarm i sikker zone" ([side 17](#)).

Visning af en liste over AIS- og MARPA-trusler

Se "Visning af en liste over AIS- og MARPA-trusler" ([side 69](#)).

Visning af andre fartøjer på Radar Overlay

AIS kræver brug af en ekstern AIS-enhed og aktive transpondersignaler fra andre fartøjer.

Du kan konfigurere, hvordan andre fartøjer vises på Radar Overlay. Indstillingen for displayområdet, der er konfigureret for Radar Overlay, gælder kun for Radar Overlay. Indstillingerne for detaljerne og beregnet kurs, der er konfigureret for Radar Overlay, gælder også for alle radartilstande.

1. Vælg **Kort** > **Radar Overlay** > **Menu** > **Andre fartøjer** > **Displaykonfiguration** på skærmen **Hjem**.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Displayområde** for at angive den afstand fra din position, hvor AIS-fartøjer skal vises. Vælg en afstand.
 - Vælg **Detaljer** > **Vis** for at få vist detaljer om AIS-aktiverede og MARPA-mærkede fartøjer.
 - Vælg **Beregnet kurs** for at angive den beregnede tid for kurs for AIS-aktiverede og MARPA-mærkede fartøjer. Indtast kursen. Vælg **Udført**.
 - Vælg **Stier** for at få vist sporene for AIS-fartøjer, og vælg længden på det viste spor vha. en sti.

Navigationsindstillinger for Radar Overlay

Ændring af kortets zoomdetaljer

Du kan justere, hvor mange detaljer der skal vises på kortet ved forskellige zoomniveauer for Radar Overlay.

1. Vælg **Kort > Radar Overlay > Menu > Opsætning > Kort opsætning > Detalje** på skærmen Hjem.
2. Vælg et detaljeniveau.


Visning og konfiguration af kurslinjen

Kurslinjen er en forlængelse, der er tegnet på kortet fra bådens bov i sejlretningen. Du kan konfigurere kurslinjens udseende på Radar Overlay.

1. Vælg **Kort > Radar Overlay > Menu > Opsætning > Kort opsætning > Kurslinie** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Afstand > Skift distance** for at indstille afstanden til enden af kurslinjen. Indtast afstanden.
 - Vælg **Tid > Skift tid**, og angiv tiden til slutningen af kurslinjen. Indtast tiden.
3. Vælg **Udført**.

Visning af et oversigtskort ved panorering

Du kan kontrollere, om et oversigtskort skal vises, når du panorerer på Radar Overlay.

1. Vælg **Kort > Radar Overlay > Menu > Opsætning > Kort opsætning > Oversigtskort** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Til** for at få vist et oversigtskort hele tiden.
 - Vælg **Auto** for kun at få vist et oversigtskort, når positionsikonet () ikke længere er synligt på skærmen.

Visning og konfiguration af spotdybder

På Radar Overlay kan du aktivere stedomgivelser og indstille en farlig dybde.

1. Vælg **Kort > Radar Overlay > Menu > Opsætning > Kort opsætning > Spot dybder > Til** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Spot dybder > Farlig**.
3. Angiv den farlige dybde.
4. Vælg **Udført**.

Visning og konfiguration af navigationssymboler

Du kan få vist og konfigurere udseendet af navigationssymboler på Radar Overlay.

1. Vælg **Kort > Radar Overlay > Menu > Opsætning > Kort opsætning > Symboler** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Navigationssymbolstørrelse** for at indstille størrelsen af navigationssymboler, der vises på kortet. Vælg en størrelse.
 - Vælg **Navigationssymboltype > NOAA** for at få vist NOAA-navigationssymbolsættet på kortet.
 - Vælg **Navigationssymboltype > IALA** for at få vist IALA-navigationssymbolsættet på kortet.

Visning af yderligere kortdetaljer

Du kan få vist yderligere oplysninger på Radar Overlay.

1. Vælg **Kort** > **Radar Overlay** > **Menu** > **Opsætning** > **Kort opsætning** > **Symboler** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **POI'er til lands** > **Til** for at få vist landbaserede bestemmelsessteder (POI'er).
 - Vælg **Fyrvinkler** for at få vist vinklen, hvor et navigationslys er synligt. Vælg **Til** for at filtrere fyrvinkler væk afhængigt af zoomniveauet.
 - Vælg **Kort omrids** > **Til** for at vist de områder, som kortet dækker, når du bruger et BlueChart g2 Vision-datakort.
 - Vælg **Fotopunkter** > **Til** for at få vist kameraikoner, når du bruger et BlueChart g2 Vision-datakort.

Indstilling af forskydning på bådens stævn

Se "Forskydning på bådens stævn" ([side 83](#)).

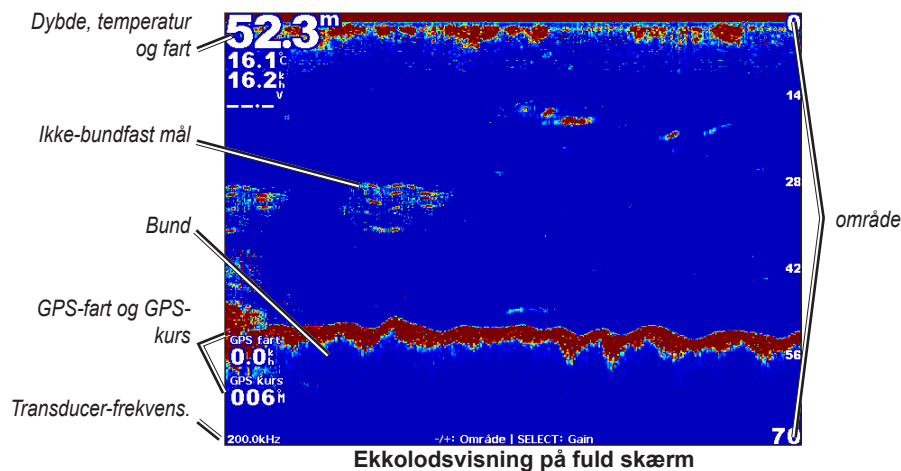
Ekkolod

Når du slutter din plotter til et Garmin GSD 22/24/26-ekkolodsmodul (ekstraudstyr) og en transducer, kan den bruges som fishfinder. GSD 22/24/26 tilsluttes via Garmin Marine Network og deler ekkolodsdata med alle plottere, der er tilsluttet netværket. Der er en smule forskel på funktionerne og valgmulighederne i modellerne GSD 22 og GSD 24/26. Disse forskelle fremgår af de relevante afsnit nedenfor.

Ekkolodsvisninger

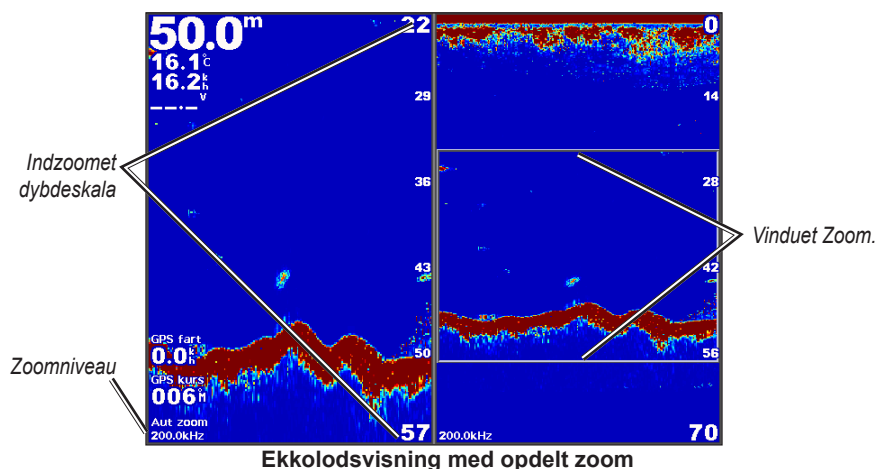
Ekkolodsvisning på fuld skærm

Ekkolodsvisningen på fuld skærm viser en graf i fuld visning af ekkolodsaflysninger fra en transducer. Rækkevidden for dybdeskalaen langs højre side af skærmen viser dybden af de fundne objekter, når skærmen ruller fra højre mod venstre. Du får ekkolodsvisning på fuld skærm ved at vælge **Ekkolod > Fuld skærm** på skærmen Hjem.



Ekkolodsvisning med split zoom

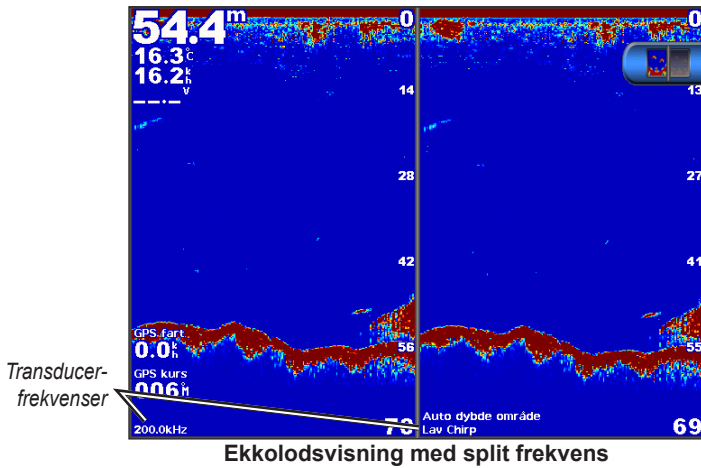
Ekkolodsvisningen med split zoom viser en graf i fuld visning af ekkolodsaflysninger og en forstørret del af grafen på den samme skærm. Du får ekkolodsvisning med split zoom ved at vælge **Ekkolod > Split zoom** på skærmen Hjem.



Ekkolodsvisning med split frekvens

Visningen med split frekvens viser ekkolodsdata på én frekvens, f.eks. 200 kHz, i venstre side af skærmen og på den anden frekvens, f.eks. 50 kHz, i højre side af skærmen. Du får ekkolodsvisning med split frekvens ved at vælge **Ekkolod > Split frekvens** på skærmen Hjem. På GSD 26 kan du konfigurere zoom, dybdelinje og a-scope for de to frekvenser individuelt i visning med split frekvens.

BEMÆRK: Ekkolodsvisningen med split frekvens kræver brug af en transducer med dobbeltfrekvens.

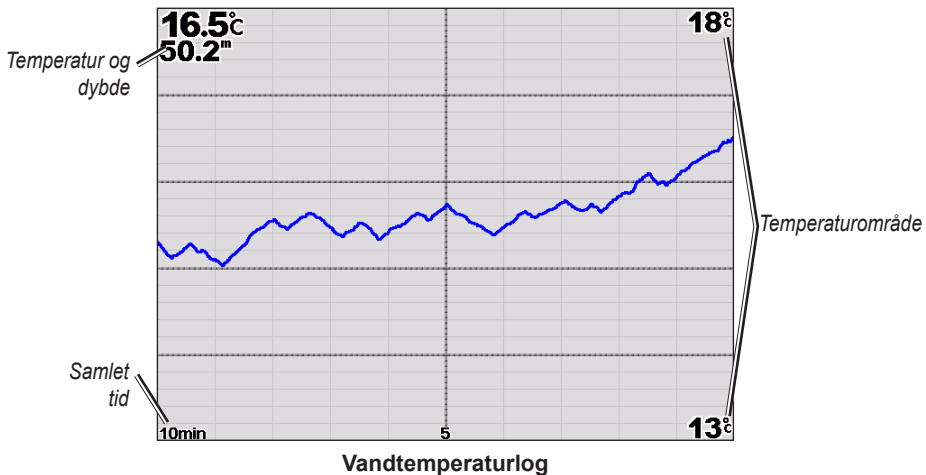


Vandtemperaturlog

Hvis du bruger en transducer, der kan måle temperatur, viser vandtemperaturloggen vandtemperaturmålinger over tid. Du kan få vist temperaturloggen ved at vælge **Ekkolod > Vandtemperatur** fra skærmen Hjem.

Indstilling af interval for temperaturlog og tidsskalaer

1. Vælg **Ekkolod > Vandtemperatur** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Menu**.
3. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Varighed** for at angive skalaen for forløbet tid. Standardindstillingen er 10 minutter. Øg skalaen for forløbet tid for at få vist temperaturvariationer over en længere periode.
 - Vælg **Skala** for at indstille skalaen for temperaturintervallet. Standardindstillingen er 4 grader. Øg skalaen for temperaturintervallet for at få vist flere variationer i temperaturen.



Waypoints på skærmen Ekkolod

Pause på skærmen Ekkolod

1. Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg en ekkolodvisning.
3. Vælg **Menu > Ekkolod pause**.

Oprettelse af et waypoint på skærmen Ekkolod

1. Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg en ekkolodsvisning.
3. Vælg **Menu > Ekkolod pause**.
4. Angiv placeringen for waypointet ved hjælp af skæringspunktet for dybdelinjen og afstandslinjen:
 - For GPSMAP 6000-enheder skal du bruge **Vippeknappen** til at flytte skæringspunktet.
 - For GPSMAP 7000-enheder skal du trykke på og trække skæringspunktet.
5. Vælg en mulighed:
 - For GSD 22 skal du vælge **Opret waypoint**.
 - For GSD 24/26 skal du vælge **Nyt waypoint**.

Indstillinger for skærmen Ekkolod

Du kan definere og justere skærmen Ekkolod for alle Ekkolodsvisninger.

Indstilling af zoomniveauet

1. Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg en ekkolodsvisning.
3. Vælg **Menu > Zoom**.
4. Fuldfør en handling:
 - For GSD 22 skal du vælge **2x zoom auto** eller **4x zoom auto** for at zoome ind på ekkolodsdata med to eller fire gange forstørrelse.
 - For GSD 22 skal du vælge **Manuel zoom** for at indstille dybdeområdet for det forstørrede område manuelt. Vælg **Vis opad** eller **Vis nedad** for at indstille dybden for det forstørrede område. Vælg **Zoom ind** eller **Zoom ud** for at øge eller mindske forstørrelsen af det forstørrede område. Vælg **Udført**.
 - For GSD 24/26 skal du vælge **Indstil zoom** for at indstille dybdeområdet for det forstørrede område manuelt. Vælg **Vis opad** eller **Vis nedad** for at indstille dybden for det forstørrede område. Vælg **Zoom ind** eller **Zoom ud** for at øge eller mindske forstørrelsen af det forstørrede område. Vælg **Auto** for at justere dybden for det forstørrede område automatisk. Vælg **Udført**.
 - For GSD 22 og GSD 24/26 skal du vælge **Bundlås** for at zoome ind på ekkolodsdata fra den nederste dybde, og vælge **Op** eller **Ned** for at indstille dybdeområdet for det forstørrede område. Vælg **Udført**.

Justering af gain

Du kan kontrollere detaljeniveauet som vises på skærmen Ekkolod. Du kan få vist flere detaljer ved at øge gain. Hvis skærmen virker rodet, skal du reducere gain. På GSD 24 og GSD 26 kan du indstille gain for hver frekvens individuelt.

1. Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg en ekkolodsvisning.
3. Vælg **Menu > Gain**.
4. Vælg en frekvens, hvis det er nødvendigt.
5. Vælg en indstilling for at angive gain.
6. Vælg **Tilbage**.

Justering af rækkevidden for dybdeskala

Du kan justere rækkevidden for dybdeskalaen, der vises til højre på skærmen.

1. Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg en ekkolodsvisning.
3. Vælg **Menu > Område**.
4. Vælg en indstilling.
5. Vælg **Udført**.

Justering af Område og Gain med genveje

- Når du bruger en GPSMAP 6000/7000-enhed med en GSD 22 eller GSD 24/26 skal du vælge + og - for at justere området.
- Når du bruger en GPSMAP 6000-enhed med en GSD 24/26 skal du i ekkolodsvisningen på fuld skærm vælge tasten **Vælg** for at skifte imellem justering af gain og område, hvis det er nødvendigt. Vælg + og - for at justere område eller gain.
- Når du bruger en GPSMAP 7000-enhed med en GSD 24/26 med ekkolodsvisning på fuld skærm og manuelt justeret gain (page 89), skal du vælge + og - langs den nederste del af skærmen til justering af gain.

Indstilling af rullehastigheden for skærmen Ekkolod

Du kan indstille hastigheden, hvormed skærmen Ekkolod ruller fra højre til venstre.

1. Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg en ekkolodsvisning.
3. Vælg **Menu**.
4. Vælg en mulighed:
 - For GSD 22 skal du vælge **Ekkolods opsætning**.
 - For GSD 24/26 skal du vælge **Flere**.
5. Vælg **Rullehastighed**.
6. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Ultrasroll@**, **Hurtig**, **Medium**, eller **Langsom** for at indstille rullehastigheden manuelt.
 - Vælg **Auto** for at få rullehastigheden til automatisk at tilpasse sig bådens fart gennem vandet, hvis du bruger en vandhastighedssensor eller en hastighedskompatibel transducer.

Justering af billedfremføring

Du kan øge den hastighed, som ekkolodsbillederne fremføres med, ved at tillade at der trækkes mere end én datakolonne på skærmen for hver kolonne med modtagne ekkolodsdata. F.eks. trækker indstillingen 2/1 to kolonner oplysninger til skærmen. Det er nyttigt, hvis du bruger ekkoloddet på dybt vand.

1. Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg en ekkolodsvisning.
3. Vælg **Menu**.
4. Vælg en mulighed:
 - For GSD 22 skal du vælge **Ekkolods opsætning**.
 - For GSD 24/26 skal du vælge **Flere > Udseende**.
5. Vælg **Billedfremføring**.
6. Vælg en indstilling for billedfremføring.

Ændring af skærmen Ekkolod

BEMÆRK: Denne funktion er kun tilgængelig på GSD 24 og GSD 26.

Du kan flytte fokus på skærmen Ekkolod til en specifik dybde for en mere defineret ekkolodskærm. Når du flytter fokus, indsamles der ikke data for områder uden for det valgte område.

1. Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg en ekkolodsvisning.
3. Vælg **Menu > Flere > Skift**.
4. Vælg **Op** og **Ned** for at justere visningen.
5. Vælg **Udført**.

IKonfiguration af de avancerede ekkolodsindstillinger

BEMÆRK: Disse funktioner er kun tilgængelige på GSD 24 og GSD 26.

Før du kan konfigurere **Temp. kilde**, skal du have en GSD 26 og mere end én vandtemperatursensor eller transducer, der kan måle temperatur.

På GSD 24 og GSD 26 kan du konfigurere forskellige indstillinger for ekkolodsvisning og datakilde.

1. Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg en ekkolodsvisning.
3. Vælg **Menu > Flere > Avanceret**.
4. Vælg en eller flere valgmuligheder:
 - Vælg **Send** for at stoppe sending fra transduceren.
 - Vælg **TVG** for at justere tidsvarierende gain, som kan reducere støj.
 - Vælg **Echo-stretch** for at justere, hvordan målene vises på skærmen. Hvis ekkoet er for bredt, blandes målene sammen. Hvis ekkoet er for smalt, kan målene være små og vanskelige at se.
 - Vælg **Bundsporing** for at vælge, hvilken frekvens der skal bruges til at bestemme dybden.
 - For GSD 26 skal du vælge **Temp. kilde** for at vælge, hvilken vandtemperatursensor eller transducer, der kan måle temperatur, der er kilden til vandtemperaturloggen.

Frekvenser

Valg af frekvenser

Du kan angive, hvilke frekvenser der bruges, når du bruger en transducer med dobbeltfrekvens. På GSD 26 kan du bruge en chirp-frekvens til at vise skarpere definerede mål på skærmen.

1. Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg en ekkolodsvisning.
3. Vælg **Menu > Frekvens**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **200 kHz** for at få vist data fra et ekkolodssignal på 200 kHz. Dette er hovedsageligt nyttigt til mere lavt vand.
 - Vælg **50 kHz** for at få vist data fra et ekkolodssignal på 50 kHz. Dette er hovedsageligt nyttigt til dybt vand.
 - For GSD 22 eller GSD 24 skal du vælge **Dobbelt** for at få vist data for både 200 kHz og 50 kHz
 - For GSD 26, der bruges med en broadband transducer, skal du vælge **High Chirp** for at sende et chirp-signal på den høje kanal.
 - For GSD 26, der bruges med en broadband transducer, skal du vælge **Low Chirp** for at sende et chirp-signal på den lave kanal.

Administration af frekvenser

BEMÆRK: Denne funktion er kun tilgængelig på GSD 26.

Du kan indstille GSD 26 til at køre på en lang række populære og forskellige frekvenser til fiskeri. Indstil frekvensen på en lav indstilling for at opnå den maksimale dybdegennemtrængning.

Opsætning af nye frekvenser

1. Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg en ekkolodsvisning.
3. Vælg **Menu > Frekvens > Administrer frekvenser**.
4. Vælg **Ny forudindstilling**.
5. Vælg **Høj** eller **Lav**.
6. Angiv en frekvens:
 - For GPSMAP 6000-enheder skal du bruge **Vippeknappen** eller det **numeriske tastatur**.
 - For GPSMAP 7000-enheder skal du bruge tastaturet på skærmen.
7. Vælg **Udført**.

Indstillinger for Støj og Interferens

Indstillingerne for støjundertrykkelse gør det muligt at reducere interferens og mængden af clutter, der vises på ekkolodsskærmen. På GSD 24 og GSD 26 kan du justere indstillingerne for støjundertrykkelse individuelt for hver enkelt frekvens.

Visning af overfladestøj

Du kan indstille, om resultaterne nær vandets overflade skal vises på ekkolodsskærmen. Skjul overfladestøj for at undgå clutter.

1. Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg en ekkolodsvisning.
3. Vælg **Menu**.
4. Vælg en mulighed:
 - For GSD 22 skal du vælge **Ekkolods opsætning**.
 - For GSD 24/26 skal du vælge **Flere > Støjundertrykkelse**.
5. Vælg **Overfladestøj > Vis**.

Justering af Støjundertrykkelse

BEMÆRK: Denne funktion er kun tilgængelig på GSD 22.

Hvis du manuelt har øget eller reduceret indstillingen for gain ([page 89](#)), kan du minimere forekomsten af svage ekkolodsresultater ved at øge støjundertrykkelsen.

1. Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg en ekkolodsvisning.
3. Vælg **Menu > Støjundertrykkelse**.
4. Vælg **Op** eller **Ned**.

Minimering af Interferens

BEMÆRK: Disse funktioner er kun tilgængelige på GSD 24 og GSD 26.

1. Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg en ekkolodsvisning.
3. Vælg **Menu > Flere > Støjundertrykkelse**.
4. Vælg en eller flere valgmuligheder:
 - Vælg **Interferens** for at reducere effekterne af crosstalk og elektronisk interferens.
 - Vælg **Farvegrænse** for at skjule dele af farvepaletten, hvilket hjælper med at eliminere felter med svag clutter.
 - Vælg **Udjævning** for at få ekkolodsskærmen til at vises mere ensartet på dybt vand.

Ekkolodsskærmens udseende

Visning og konfiguration af en dybdelinje

Du kan angive, om der skal vises en dybdelinje til hurtig reference på ekkolodsskærmen.

1. Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg en ekkolodsvisning.
3. Vælg **Menu**.
4. Vælg en mulighed:
 - For GSD 22 skal du vælge **Ekkolods opsætning**.
 - For GSD 24/26 skal du vælge **Flere > Udseende**.
5. Vælg **Dybdelinje > Vis**.
6. Angiv referencelinjens dybde:
 - For GPSMAP 6000-enheder skal du bruge **Vippeknappen**.
 - For GPSMAP 7000-enheder skal du trykke på og trække linjen.

Visning af A-scope

A-scope er et lodret blinkekkolod langs højre side af skærmen, der med det samme viser afstanden til mål i forhold til en skala.

1. Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg en ekkolodvisning.
3. Vælg **Menu**.
4. Vælg en mulighed:
 - For GSD 22 skal du vælge **Ekkolods opsætning**.
 - For GSD 24/26 skal du vælge **Flere > Udseende**.
5. Vælg **A-Scope > Til**.
6. For GSD 24/26 skal du vælge en peak-visningstid.

Visning af datafelter

Før du kan få vist oplysninger om fart gennem vandet, skal du have installeret og tilsluttet en vandhastighedssensor eller en transducer, der kan måle hastighed. Før du kan få vist oplysninger om vandtemperatur, skal du have installeret og tilsluttet en vandtemperatursensor eller en transducer, der kan måle temperatur.

Du kan få vist oplysninger som f.eks. enhedsspænding og navigationsoplysninger på ekkolodskærmene. Navigationsoplysninger indeholder altid GPS-hastighed og GPS-kurs og indeholder oplysninger om pejling og kursafvigelse, mens der navigeres.





1. Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg en ekkolodvisning.
3. Vælg **Menu**.
4. Vælg en mulighed:
 - For GSD 22 skal du vælge **Ekkolods opsætning**.
 - For GSD 24/26 skal du vælge **Flere > Udseende**.
5. Vælg **Datafelter**.
6. Vælg en mulighed for hver datatype.

Hvis du vælger Auto, og hvis transduceren er egnet, viser plotteren dataene på skærmen Ekkolod.

Konfiguration af udseendet af ikke-bundfaste mål

BEMÆRK: Denne funktion er kun tilgængelig på GSD 22.

Du kan indstille, hvordan ekkoloddet fortolker ikke-bundfaste mål.

1. Vælg **Ekkolod > Ekkolods opsætning > Udseende > Fiskesymbol** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg  for at få vist ikke-bundfaste mål som symboler med baggrundsoplysninger fra ekkolod.
 - Vælg  for at få vist ikke-bundfaste mål som symboler med baggrundsoplysninger fra ekkolod og oplysninger om måldybde.
 - Vælg  for at få vist ikke-bundfaste mål som symboler.
 - Vælg  for at få vist ikke-bundfaste mål som symboler med oplysninger om måldybde.

Visning og konfiguration af Whiteline

BEMÆRK: Denne funktion er kun tilgængelig på GSD 22.

Du kan fremhæve det stærkeste signal fra bunden for at hjælpe med at definere signalets hårdhed eller blødhed.

1. Vælg **Ekkolod > Ekkolods opsætning > Udseende > Whiteline** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Høj** for at aktivere whiteline med den mest følsomme indstilling. Næsten alle stærke returneringer fremhæves med hvidt.
 - Vælg **Mellem** for at aktivere whiteline med mange stærke resultater fremhævet med hvidt.

- Vælg **Lav** for at aktivere whiteline med den mindst følsomme indstilling. Kun de stærkeste returneringer fremhæves med hvidt.

Fremhævning af Kant

BEMÆRK: Denne funktion er kun tilgængelig på GSD 24 og GSD 26.

Du kan fremhæve det stærkeste signal fra bunden for at hjælpe med at definere signalets hårdhed eller blødhed.

1. Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg en ekkolodsvision.
3. Vælg **Menu > Flere > Udseende > Kant > Fra**.

Indstilling af farveskalaen

Du kan indstille farveskalaen for alle ekkolodsskærme.

1. Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg en ekkolodsvision.
3. Vælg **Menu**.
4. Vælg en mulighed:
 - For GSD 22 skal du vælge **Ekkolods opsætning**.
 - For GSD 24/26 skal du vælge **Flere**.
5. Vælg **Udseende > Farveskala**.
6. Vælg en indstilling.

Indstilling af Farve-gain

BEMÆRK: Denne funktion er kun tilgængelig på GSD 24 og GSD 26.

Du kan justere farve-gain for at øge eller reducere den visuelle intensitet for ekkolodsskærmen.

1. Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg en ekkolodsvision.
3. Vælg **Menu > Flere > Udseende > Farve-gain**.
4. Vælg en indstilling.

Ekkolodsalarmer

Indstilling af alarmer for lavt vand og dybt vand

1. Vælg **Opsætning > Alarmer > Ekkolod** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Lavt vand > Til** for at indstille en alarm til at udløses, når dybden er mindre end den angivne værdi.
3. Angiv den dybde, der udløser alarmer for lavt vand:
 - For GPSMAP 6000-enheder skal du bruge **Vippeknappen** eller det **numeriske tastatur**.
 - For GPSMAP 7000-enheder skal du bruge tastaturet på skærmen.
4. Vælg **Udført**.
5. Vælg **Dybt vand > Til** for at indstille en alarm til at udløses, når dybden er større end den angivne værdi.
6. Angiv den dybde, der udløser alarmer for dybt vand:
 - For GPSMAP 6000-enheder skal du bruge **Vippeknappen** eller det **numeriske tastatur**.
 - For GPSMAP 7000-enheder skal du bruge tastaturet på skærmen.
7. Vælg **Udført**.

Indstilling af alarm for vandtemperatur

Du kan indstille en alarm til at udløses, når transduceren rapporterer en temperatur, der er 2°F (1,1°C) over eller under den angivne temperatur.

1. Vælg **Opsætning > Alarmer > Ekkolod > Vandtemperatur > Til** på skærmen Hjem.
2. Angiv en vandtemperatur:
 - For GPSMAP 6000-enheder skal du bruge **Vippeknappen** eller det **numeriske tastatur**.




.For GPSMAP 7000-enheder skal du bruge tastaturet på skærmen.

3. Vælg **Udført**.

Indstilling af fiskealarm

BEMÆRK: Denne funktion er kun tilgængelig på GSD 22.

Du kan indstille en alarm til at udløses, når plotteren registrerer et ikke-bundfast mål for den angivne størrelse.

1. Vælg **Opsætning > Alarmer > Ekkolod > Fisk** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg  for at udløse en alarm for fisk i alle størrelser.
 - Vælg  for kun at udløse en alarm for mellemstore og store fisk.
 - Vælg  for kun at udløse en alarm for store fisk.

Indstilling af fiskekonturalarm

BEMÆRK: Denne funktion er kun tilgængelig på GSD 24 og GSD 26.

Du kan indstille en alarm til at blive udløst, når plotteren registrerer et ikke-bundfast mål inden for det angivne dybdeområde og det angivne farveområde.

1. Vælg **Opsætning > Alarmer > Ekkolod > Fisk > Kontur** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Top**.
3. Angiv en afstand fra toppen for at vise en alarm for mål tæt på overfladen:
 - For GPSMAP 6000-enheder skal du bruge **Vippeknappen** eller det **numeriske tastatur**.
 - For GPSMAP 7000-enheder skal du bruge tastaturet på skærmen.
4. Vælg **Udført**.
5. Vælg **Bund**.
6. Angiv en afstand til bunden for at udløse en alarm for mål nær havbunden:
 - For GPSMAP 6000-enheder skal du bruge **Vippeknappen** eller det **numeriske tastatur**.
 - For GPSMAP 7000-enheder skal du bruge tastaturet på skærmen.
7. Vælg **Udført**.
8. Vælg **Intensitet**.
9. Vælg en farve, og vælg **Tilbage**.

Indstilling af fiskebundalarm

BEMÆRK: Denne funktion er kun tilgængelig på GSD 24 og GSD 26.

Du kan indstille en alarm til at blive udløst, når plotteren registrerer et ikke-bundfast mål inden for det angivne område fra bunden og det angivne farveområde.

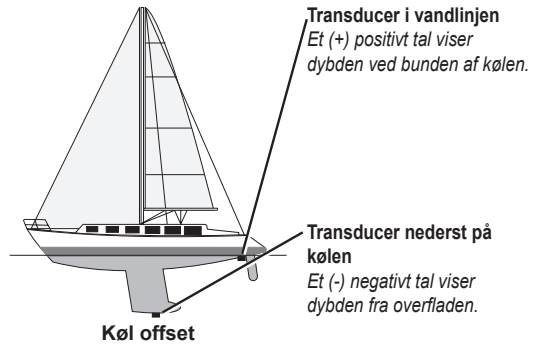
1. Vælg **Opsætning > Alarmer > Ekkolod > Fisk > Bund** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Interval**.
3. Angiv en afstand til bunden for at udløse en alarm for mål nær havbunden:
 - For GPSMAP 6000-enheder skal du bruge **Vippeknappen** eller det **numeriske tastatur**.
 - For GPSMAP 7000-enheder skal du bruge tastaturet på skærmen.
4. Vælg **Udført**.
5. Vælg **Intensitet**.
6. Vælg en farve, og vælg **Tilbage**.

Konfiguration af transducer

Indstilling af køl offset

Køl offset kompenserer dybdeudlæsningen i forhold til transducerens placering, så du kan måle dybden fra bunden af kølen i stedet for at måle den fra transducerens placering. Indtast et positivt tal til køl offset. Du kan indtaste et negativt tal, så du kan kompensere for et stort fartøj, der kan trække flere meter vand.

- Mål køl offset baseret på transducerens placering:
 - Hvis transduceren er installeret ved vandlinjen, skal du måle afstanden fra transducerens placering til bådens køl. Angiv denne værdi i trin 3 som et positivt tal.
 - Hvis transduceren er installeret i bunden af kølen, skal du måle afstanden fra transduceren til vandlinjen. Angiv denne værdi i trin 3 som et negativt tal.



- Vælg **Opsætning > Min båd > Køl offset** på skærmen Hjem.
- Angiv køl offset, der blev målt i trin 1:
 - For GPSMAP 6000-enheder skal du bruge **Vippeknappen** eller det **numeriske tastatur** til at angive den afstand, der blev målt i trin 1. Kontroller, at du har indtastet et positivt eller negativt tal baseret på transducerens placering.
 - For GPSMAP 7000-enheder skal du bruge tastaturet på skærmen for at angive den afstand, der blev målt i trin 1. Kontroller, at du har indtastet et positivt eller negativt tal baseret på transducerens placering.
- Vælg **Udført**.

Indstilling af vandtemperatur offset

Du skal have en vandtemperatursensor eller en transducer, der kan måle temperatur.

Temperatur offset kompenserer for temperaturlæsningen fra en temperatursensor.

- Mål vandtemperaturen ved hjælp af temperatursensoren eller en transducer, der kan måle temperatur, og som er tilsluttet plotteren.
- Mål vandtemperaturen ved hjælp af en anden temperatursensor eller et termometer, som du ved er nøjagtigt.
- Træk den vandtemperatur, du målte i trin 1, fra den vandtemperatur, du målte i trin 2.
 Dette er tallet for temperatur offset. Angiv denne værdi i trin 5 som et positivt tal, hvis sensoren, som er tilsluttet plotteren, måler vandtemperaturen til at være koldere, end den egentlig er. Angiv denne værdi i trin 5 som et negativt tal, hvis sensoren, som er tilsluttet plotteren, måler vandtemperaturen til at være varmere, end den egentlig er.
- Vælg **Opsætning > Min båd > Temp. offset** på skærmen Hjem.
- Angiv den temperatur offset, der blev beregnet i trin 3:
 - For GPSMAP 6000-enheder skal du bruge **Vippeknappen** eller det **numeriske tastatur** for at angive temperatur offset.
 - For GPSMAP 7000-enheder skal du bruge tastaturet på skærmen til at angive temperatur offset.
- Vælg **Udført**.

Justering af Transducer-indstillinger

BEMÆRK: Disse funktioner er kun tilgængelige på GSD 24 og GSD 26.

- Vælg **Ekkolod** på skærmen Hjem.
- Vælg en ekkolodsvision.
- Vælg **Menu > Flere > Installation**.
- Vælg en eller flere valgmuligheder:
 - Vælg **Sendehastighed** for at reducere egen-interferens. Du kan øge sendehastigheden for gøre rullehastigheden hurtigere, men dette kan også skabe egen-interferens.
 - Vælg **Sendestyrke** for at reducere transducer efterring tæt på overfladen. Sænk sendestyrken for at reducere ringing.
 - Vælg **Filterbredde** for at definere målets kanter. Et kortere filter vil definere målenes kanter. Længere filtre vil give målene blødere kanter, men kan reducere støj.
 - Vælg **Transducer-diagnosticering** for at få vist detaljerne for transduceren.

Digital Selective Calling

Plotter og VHF-radiofunktionalitet

Følgende tabel indikerer de funktioner, der er tilgængelige, når du slutter din plotter til en VHF-radio over et NMEA 0183- eller NMEA 2000-netværk.

Funktionalitet	NMEA 0183 VHF-radio	NMEA 2000 VHF-radio	Garmin NMEA 0183 VHF-radio	Garmin NMEA 2000 VHF-radio
Plotteren kan overføre din GPS-position til din radio. Hvis din radio er kompatibel, overføres GPS-positionoplysningerne sammen med DSC-opkald.	X	X	X	X
Plotteren kan modtage DSC-nødopkald og positionoplysninger fra radioen (side 98).	X	X	X	X
Plotteren kan spore positionen på fartøjer, der sender positionsrapporter (side 99).	X	X	X	X
Plotteren giver dig mulighed for hurtigt at konfigurere og sende oplysninger om individuelle rutineopkald til din Garmin VHF-radio (side 100).				X
Når du iværksætter et mand over bord-nødopkald fra din radio, viser plotteren skærmen for mand over bord og beder dig navigere til mand over bord-punktet (side 98).				X
Når du iværksætter et mand over bord-nødopkald fra plotteren, viser radioen siden Nødopkald for at iværksætte et mand over bord-nødopkald (side 98).				X

Aktivering af DSC

Vælg **Opsætning > Andre fartøjer > DSC** på skærmen Hjem.

Om DSC-listen

DSC-listen er en log over de seneste DSC-opkald og øvrige DSC-kontakter, du har indtastet. DSC-listen kan indeholde op til 100 poster. DSC-listen viser de seneste opkald fra en båd. Hvis der modtages et andet opkald fra samme båd, erstatter det det første opkald i opkaldslisten.

Visning af DSC-listen

Din plotter skal være tilsluttet en VHF-radio, der understøtter DSC, for at kunne vise DSC-listen.

På skærmen Hjem vælger du **Information > DSC-liste**.

Tilføjelse af en DSC-kontakt

Du kan tilføje et fartøj til din DSC-liste. Du kan foretage opkald til en DSC-kontakt fra plotteren ([side 100](#)).

1. Vælg **Information** > **DSC-liste** > **Tilføj kontakt** på skærmen Hjem.
2. Angiv fartøjets MMSI (Maritime Mobile Service Identity).
3. Vælg **Udført**.
4. Angiv navnet på fartøjet.
5. Vælg **Udført**.

Indgående nødopkald

Hvis din Garmin-plotter og VHF-radio er tilsluttet via NMEA 0183 eller NMEA 2000, advarer din plotter dig, når din VHF-radio modtager et DSC-nødopkald. Hvis der er blevet sendt positionsoplysninger sammen med nødopkaldet, vil disse oplysninger også være tilgængelige og optages sammen med opkaldet.

Symbolet  angiver et nødopkald på DSC-listen og markerer et fartøjs position på navigationskortet på det tidspunkt, hvor DSC-nødopkaldet blev sendt.

Visning af rapport over DSC-nødopkald

Se "Visning af en positionsrapport" ([side 99](#)).

Opkald til et fartøj i nød

Se "Sådan foretager du et individuelt rutineopkald" ([side 100](#)).

Navigering til et fartøj i nød

Symbolet  angiver et nødopkald på DSC-listen og markerer et fartøjs position på navigationskortet, når et DSC-nødopkald sendes.

Se "Navigering til et sporet fartøj" ([side 99](#)).

Oprettelse af et waypoint på positionen for et fartøj i nød

Se "Oprettelse af et waypoint på positionen for et sporet fartøj" ([side 99](#)).

Redigering af oplysninger i en rapport over DSC-opkald

Se "Redigering af oplysninger i en positionsrapport" ([side 99](#)).

Sletning af en rapport over DSC-opkald

Se "Sletning af en positionsrapport" ([side 99](#)).

Mand over bord-nødopkald iværksat fra en VHF-radio

Når din Garmin-plotter er tilsluttet en Garmin NMEA 2000-kompatibel radio, og du iværksætter et mand over bord-DSC-nødopkald fra din radio, viser din Garmin-plotter skærmen for mand over bord og beder dig navigere til mand over bord-punktet. Hvis du har et Garmin-autopilotssystem tilsluttet netværket, vil din plotter bede dig om at iværksætte et Williamson's turn i forhold til mand over bord-punktet.

Hvis du annullerer mand over bord-nødopkaldet på radioen, vil plotteren ikke længere give dig besked om at aktivere navigation til mand over bord-positionen.

Mand over bord-nødopkald iværksat fra plotteren

Når din Garmin-plotter er tilsluttet en Garmin NMEA 2000-kompatibel radio, og du aktiverer navigation til en mand over bord-position, viser radioen siden Nødopkald, så du hurtigt kan iværksætte et mand over bord-nødopkald.

På radioen skal du trykke på knappen til **NØDOPKALD** og holde den nede i mindst tre sekunder for at sende nødopkaldet.

Der findes oplysninger om foretagelse af nødopkald fra din radio i din Garmin VHF-radio Brugervejledning. Du kan markere en MOB-position og navigere til den ([side 33](#)).

Positionssporing

Når du slutter din Garmin-plotter til en VHF-radio ved hjælp af NMEA 0183, kan du spore fartøjer, der sender positionsrapporter. Denne funktion er også tilgængelig på NMEA 2000, forudsat at fartøjerne sender de korrekte PGN-data (PGN 129808, DSC-opkaldsoplysninger).

Hvert enkelt positionsrapportopkald, der modtages, logges på DSC-listen ([side 97](#)).

Visning af en positionsrapport

1. På skærmen Hjem vælger du **Information** > **DSC-liste**.
2. Vælg et positionsrapportopkald.
3. Vælg **Gense**.
4. Vælg **Næste side** eller **Førrige side** for at skifte mellem detaljer for positionsrapporten og et navigationskort, der markerer positionen.

Opkald til et sporet fartøj

Se "Sådan foretager du et individuelt rutineopkald" ([side 100](#)).

Navigering til et sporet fartøj

1. På skærmen Hjem vælger du **Information** > **DSC-liste**.
2. Vælg et positionsrapportopkald.
3. Vælg **Gennemse** > **Naviger til**.
4. Vælg **Go To** eller **Lav rute til** ([side 31](#)).

Oprettelse af et waypoint på positionen for et sporet fartøj

1. På skærmen Hjem vælger du **Information** > **DSC-liste**.
2. Vælg et positionsrapportopkald.
3. Vælg **Gennemse** > **Næste side** > **Opret waypoint**.

Redigering af oplysninger i en positionsrapport

1. På skærmen Hjem vælger du **Information** > **DSC-liste**.
2. Vælg et positionsrapportopkald.
3. Vælg **Gennemse** > **Rediger**.
4. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Navn**. Angiv navnet på fartøjet. Vælg **Udført**.
 - Vælg **Symbol**, og vælg et nyt symbol. Vælg **Udført**.
 - Vælg **Bemærkning**. Indtast kommentar. Vælg **Udført**.
 - Vælg **Spor** > **Vis** for at få vist en stiline for fartøjet, hvis din radio sporer fartøjets position.
 - Vælg **Stiline**. Vælg en farve til stilingen.

Sletning af et positionsrapportopkald

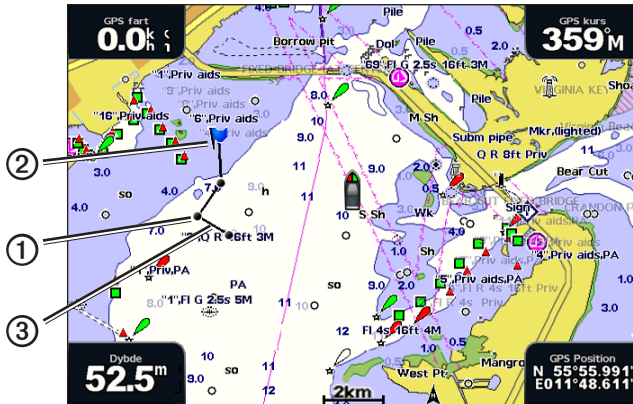
1. På skærmen Hjem vælger du **Information** > **DSC-liste**.
2. Vælg et positionsrapportopkald.
3. Vælg **Gennemse** > **Ryd rapport**.

Fartøjsstier på navigationskortet

Du kan se stier for alle sporede fartøjer på navigationskortet, fiskekortet, Mariner's Eye 3D-kortvisning og Radar Overlay. Som standard vises en sort prik ① for hver tidligere rapporteret position for et sporet fartøj, og et symbol med et blå flag ② angiver fartøjets senest rapporterede position. Der vises også en sort linje ③, der angiver fartøjets sti.

Du skal aktivere indstillingen DSC-stier for at få vist stier for sporede fartøjer (side 100).

BEMÆRK: Mariner's Eye 3D-kortet er tilgængeligt, hvis du bruger et BlueChart g2 Vision SD-kort. Fiskekort er tilgængelige, hvis du bruger et BlueChart g2 Vision SD-kort eller et BlueChart g2 SD-kort, eller hvis det integrerede kort understøtter fiskekort.



Fartøjssti på navigationskortet

Visning og indstilling af varigheden af stier for alle sporede fartøjer

BEMÆRK: Mariner's Eye 3D-kortet er tilgængeligt, hvis du bruger et BlueChart g2 Vision SD-kort. Fiskekort er tilgængelige, hvis du bruger et BlueChart g2 Vision SD-kort eller et BlueChart g2 SD-kort, eller hvis det integrerede kort understøtter fiskekort.

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Navigations kort, Fiskekort, Perspektiv 3D** eller **Mariner's Eye 3D**.
3. Vælg **Menu > Andre fartøjer > DSC > DSC-stier**.
4. Vælg antallet af timer, hvor sporede fartøjer skal vises på kortet eller 3D-kortvisningen.

Hvis du f.eks. vælger **4 timer**, vises alle stipunkter, der er mindre end fire timer gamle, for alle sporede fartøjer.

Individuelle rutineopkald

Når du slutter din Garmin-plotter til en Garmin VHF NMEA 2000-kompatibel radio, kan du benytte plottergrænsefladen til at konfigurere et individuelt rutineopkald. Når du konfigurerer et individuelt rutineopkald fra din plotter, kan du vælge den DSC-kanal, som du vil kommunikere på (side 100). Radioen sender denne forespørgsel sammen med dit opkald.

Valg af en DSC-kanal

BEMÆRK: Valget af en DSC-kanal er begrænset til de kanaler, der er tilgængelige i alle frekvensbånd: 6, 8, 9, 10, 13, 15, 16, 17, 67, 68, 69, 71, 72, 73 eller 77. Standardkanalen er 72. Hvis du vælger en anden kanal, anvender plotteren denne kanal til efterfølgende opkald, indtil du ringer ved brug af en anden kanal.

1. På skærmen Hjem vælger du **Information > DSC-liste**.
2. Vælg et fartøj eller en station, du vil ringe til.
3. Vælg **Gennemse > Opkald med radio > Kanal**.
4. Vælg en kanal.



Sådan foretager du et individuelt rutineopkald

BEMÆRK: Når du iværksætter et opkald fra plotteren, modtager radioen ikke oplysninger om opkaldet, hvis ikke radioen er kodet med et MMSI-nummer.

1. På skærmen Hjem vælger du **Information** > **DSC-liste**.
2. Vælg et fartøj eller en station, du vil ringe til.
3. Vælg **Gennemse** > **Opkald med radio** > **Send**.
Plotteren sender oplysninger om opkaldet til radioen.
4. Vælg **Opkald** på Garmin VHF-radioen.

Sådan foretager du et individuelt rutineopkald til et AIS-mål


Når du slutter din Garmin-plotter til en Garmin VHF NMEA 2000-kompatibel radio, kan du benytte plottergrænsefladen til at konfigurere et individuelt rutineopkald til et AIS-mål. Inden du starter opkaldet, kan du vælge en anden DSC-kanal end standardkanalen, kanal 72 (side 100).

1. Vælg **Kort** på skærmen Hjem.
2. Vælg et kort eller en 3D-kortvisning.
3. Fuldfør en handling:
 - For GPSMAP 4000-serien skal du bruge **Vippeknappen** til at vælge et AIS-mål .
 - For GPSMAP 5000-serien skal du trykke på et AIS-mål .
4. Vælg **AIS-fartøj** > **Opkald med radio** > **Send**.
Plotteren sender oplysninger om opkaldet til radioen.
5. Vælg **Opkald** på Garmin VHF-radioen.

Appendiks

Specifikationer

Fysiske specifikationer


Specifikation	Enheder	Mål
Størrelse	GPSMAP 4008, 4208	7" H × 11,2" B × 4,2" D (176,9 × 284,4 × 106 mm)
	GPSMAP 4010, 4210	8,9" H × 13,4" B × 4,13" D (226,9 × 340,4 × 105,1 mm)
	GPSMAP 4012, 4212	9,5" H × 14,8" B × 4,13" D (240,5 × 375 × 105,1 mm)
	GPSMAP 5008, 5208	6,8" H × 10,1" B × 4,17" D (173,5 × 256 × 105,9 mm)
	GPSMAP 5012, 5212	9,47" H × 13" B × 4,7" D (240,5 × 330 × 119,2 mm)
	GPSMAP 5015, 5215	11,65" H × 15,55" B × 5,66" D (295,8 × 394,9 × 143,8 mm)
Vægt	GPSMAP 4008, 4208	6 lb. (2,7 kg)
	GPSMAP 4010, 4210	8 lb. (3,5 kg)
	GPSMAP 4012, 4212	10 lb. (4,5 kg)
	GPSMAP 5008, 5208	6 lb. (2,7 kg)
	GPSMAP 5012, 5212	9 lb. (4,3 kg)
	GPSMAP 5015, 5215	12 lb. (5,4 kg)
Display	GPSMAP 4008, 4208	5,17" H × 6,85" B (131,4 × 174 mm)
	GPSMAP 4010, 4210	6,35" H × 8,43" B (161,4 × 214,2 mm)
	GPSMAP 4012, 4212	7,3" H × 9,7" B (184,3 × 245,8 mm)
	GPSMAP 5008, 5208	5" H × 6,73" B (128,2 × 170,9 mm)
	GPSMAP 5012, 5212	7,11" H × 9,3" B (180,49 × 235,97 mm)
	GPSMAP 5015, 5215	8,98" H × 11,97" B (228,1 × 304,1 mm)
Kabinet	Alle modeller	Fuldt tætnet, robust plast- og aluminiumlegering, vandtæt iht. standarden IEC 60529-IPX-7
Temp. område	Alle modeller	Fra 5 °F til 131 °F (fra -15 °C til 55 °C)
Sikkerhedsafstand for kompas	GPSMAP 4008, 4208, 5008, 5208	31,5 tommer (80 cm)
	GPSMAP 4010, 4210	39,4 tommer (1 m)
	GPSMAP 4012, 4212, 5012, 5212	39,4 tommer (1 m)
	GPSMAP 5015, 5215	15,8 tommer (40 cm)
	– Lamperne i produktet kan indeholde kviksølv og skal genbruges eller bortskaffes i henhold til gældende lovgivning. Hvis du vil have flere oplysninger, kan du gå til: www.garmin.com/aboutGarmin/environment/disposal.jsp .	

Strøm

Specifikation	Enheder	Mål
Kilde	Alle modeller	10–35 V DC
Brug	GPSMAP 4008, 4208, 5008, 5208	35 W maks. ved 10 volt DC
	GPSMAP 4010, 4210, 4012, 4212, 5012, 5212	40 W maks. ved 10 volt DC
	GPSMAP 5015, 5215	60 W maks. ved 10 volt DC
Sikring	Alle modeller	7,5 A, 42 V hurtigvirkende
NMEA 2000 Load Equivalency Number (LEN)	Alle modeller	2
NMEA 2000-forbrug	Alle modeller	75 mA maksimum

Kalibrering af berøringsskærmen på GPSMAP 5000-enheder

GPSMAP 5000-plotterens berøringsskærm kræver normalt ikke kalibrering. Hvis knapperne ikke fungerer, som de skal, kan du bruge følgende procedure til at kalibrere skærmen.

1. Når plotteren er slukket, skal du trykke på  **tænd/sluk**-knappen.
Advarselsskærmen vises.
2. Tryk et vilkårligt sted på den sorte del af skærmen i ca. 15 sekunder, indtil kalibreringsskærmen vises.
3. Følg instruktionerne på skærmen, indtil "Kalibrering udført" vises.
4. Tryk på **OK**.

Screenshots

BEMÆRK: Hvis du vil tage screenshots ved hjælp af en GPSMAP 5008, 5208, 5012, 5212 eller 5215, skal du bruge den trådløse Garmin RF-fjernbetjening.

Du kan tage et screenshot af et hvilket som helst skærmbillede, der vises på plotteren, som en bitmap-fil (.BMP) og overføre filen til din computer.

Gem screenshots

1. Indsæt et hukommelseskort i datakortstikket på forsiden af plotteren.
2. Vælg **Opsætning > System > Bipper/display > Gem screenshot > Til**.
3. Gå til det skærmbillede, du vil gemme.
4. Tag et screenshot:
 - For GPSMAP 4000-serien skal du trykke på knappen **HOME** (Hjem) i mindst seks sekunder.
 - For GPSMAP 5000-serien skal du trykke på knappen **HOME** (Hjem) på den trådløse Garmin RF-fjernbetjening og holde den nede i mindst seks sekunder.
 Vinduet Screenshot optaget vises.
5. Vælg **OK**.

Kopiering af screenshots til en computer

1. Fjern hukommelseskortet fra plotteren, og sæt det i en datakortlæser, der er sluttet til en computer.
2. Fuldfør en handling:
 - I Windows® skal du klikke på **Start > Denne computer > Secure Digital-lagerenhed > Garmin > scrn**.
 - I Apple OS X skal du åbne hukommelseskortikonet øverst på skrivebordet og derefter åbne **Garmin > scrn**.
3. Kopier en .BMP-fil fra kortet, og indsæt den på en vilkårlig placering på computeren.

Visning af GPS-satellitpositioner

Du kan få vist den relative position af GPS-satellitter på himlen.

Vælg **Opsætning > System > GPS** på skærmen Hjem.

Systeminformation

Visning af systeminformation

Se "Visning af systeminformation" ([side 3](#)).

Visning af hændelsesloggen

Hændelsesloggen viser en liste over systemhændelser.

Vælg **Opsætning > System > Systeminformation > Hændelseslog** på skærmen Hjem.

Lagring af systeminformation på et hukommelseskort

Du kan gemme systeminformation på et hukommelseskort som et fejlfindingsværktøj. En repræsentant fra Garmin-produktsupport kan bede dig om at bruge denne information til at hente data om marinenetværket.

1. Indsæt et hukommelseskort i datakortstikket på plotteren.
2. Vælg **Opsætning** > **System** > **Systeminformation** > **Garmin-enheder** > **Gem på kassette**.
3. Fjern hukommelseskortet.

Gendannelse af plotterens fabriksindstillinger

BEMÆRK: Denne procedure sletter alle de indstillingsoplysninger, du har indtastet.

1. Vælg **Opsætning** > **System** > **Systeminformation** > **Fabriksindstillinger** > **Nulstil** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Ja**.

Kommunikation med trådløse enheder

Tilslutning af en trådløs enhed

Du kan tillade trådløse enheder, som f.eks. en fjernbetjening eller en optisk mus, at kommunikere med plotteren.

Vælg **Opsætning** > **Kommunikation** > **Trådløse enheder** > **Nye forbindelser** > **Ja** på skærmen Hjem.

Frakobling af en trådløs enhed

1. Vælg **Opsætning** > **Kommunikation** > **Trådløse enheder** på skærmen Hjem.
2. Vælg en trådløs enhed.
3. Vælg **Afbryd**.

Garmin Marine Network

Garmin Marine Network lader dig hurtigt og nemt dele data fra eksterne Garmin-enheder mellem Garmin-plottere. Du kan tilslutte en GPSMAP 4000/5000-plotter til et Garmin Marine Network for at modtage data fra og dele data med andre Marine Network-kompatible enheder og plottere.

Overførsel af data via Garmin Marine Network

Se "Styring af plotterdata" (side 60).

Konfiguration af netværksenheder

Se "Konfiguration af netværksenhed" (side 62).

NMEA 0183 og NMEA 2000

En GPSMAP 4000/5000-plotter kan modtage data både fra NMEA 0183-kompatible enheder og visse NMEA 2000-enheder, der er tilsluttet et eksisterende NMEA 2000-netværk på din båd.

NMEA 0183

Det NMEA 0183-datakabel, der leveres med GPSMAP 4000/5000-plottere, understøtter standard-NMEA 0183, som anvendes til at tilslutte forskellige NMEA 0183-kompatible enheder, såsom VHF-radioer, NMEA-instrumenter, autopiloter, vindsensorer eller kursensorer.

GPSMAP 4000/5000-plottere kan modtage data fra op til fire NMEA 0183-kompatible enheder og sende GPS-data til op til seks NMEA 0183-kompatible enheder.

Du kan se, hvordan du slutter en GPSMAP 4000/5000-plotter til valgfrie NMEA 0183-kompatible enheder i *Installationsvejledningen til GPSMAP 4000/5000-serien*.

Godkendte NMEA 0183-sætninger

GPAPB, GPBOD, GPBWC, GPGGA, GPGLL, GPGSA, GPGSV, GPRMB, GPRMC, GPRTE, GPVTG, GPWPL, GPXTE og Garmin-navnebeskyttede sætninger PGRME, PGRMM og PGRMZ.

Denne plotter inkluderer også support til WPL-sætning, DSC og ekkolods-NMEA 0183-input med support for DPT (dybde) eller DBT, MTW (vandtemperatur) samt VHW-sætninger (vandtemperatur, hastighed og kurs).

Konfiguration af NMEA 0183-outputsætninger

Du kan konfigurere, hvordan plotteren ser NMEA 0183-outputsætninger.

1. På skærmen Hjem vælger du **Opsætning > Kommunikation > NMEA 0183 opsætning > Outputsætninger**.
2. Vælg en indstilling: **Ekkolod, Rute, System** eller **Garmin**.
3. Vælg en eller flere NMEA 0183-outputsætninger.
4. Gentag trin 2 og 3 for at konfigurere yderligere indstillinger.

Indstilling af kommunikationsformat til hver NMEA 0183-port

Du kan konfigurere det input-/outputformat for hver port, der skal bruges, når du slutter din plotter til eksterne NMEA-enheder, en computer eller andre enheder fra Garmin.

1. Vælg **Opsætning > Kommunikation > NMEA 0183-opsætning > Porttyper** på skærmen Hjem.
2. Vælg en input- eller outputport.
3. Vælg et input-/outputformat:
 - Vælg **NMEA Standard** for at understøtte input eller output fra standarddata fra NMEA 0183, DSC og ekkolod NMEA-inputsupport til DPT-, MTW- og VHW-sætninger.
 - Vælg **NMEA High Speed** for at understøtte input eller output fra 0183-standarddata til de fleste AIS-modtagere.
 - Vælg **Garmin** for at understøtte input eller output fra Garmins navnebeskyttede data til kommunikation med software fra Garmin.
4. Gentag trin 3 for at konfigurere yderligere input-/outputporte.

Indstilling af decimalpræcision til NMEA 0183-output

Du kan justere antallet af cifre til højre for kommaet mhp. sending af NMEA 0183-output.

1. Vælg **Opsætning > Kommunikation > NMEA 0183 opsætning > Pos. nøjagtighed**.
2. Vælg **To cifre, Tre cifre** eller **Fire cifre**.

Indstilling af decimalpræcision til output for NMEA 0183 Cross Track-fejl (XTE)

Du kan justere antallet af cifre til højre for kommaet mhp. sending af NMEA 0183 XTE-output.

1. På skærmen Hjem vælger du **Opsætning > Kommunikation > NMEA 0183 opsætning > XTE præcision**.
2. Vælg **To cifre** eller **Tre cifre**.

Konfiguration af Waypoint ID

Du kan konfigurere, hvordan plotteren angiver waypoint-navne.

1. Vælg **Opsætning > Kommunikation > NMEA 0183 opsætning > Waypoint ID'er** på skærmen Hjem.
2. Vælg **Navne** eller **Tal**.

Nulstilling af standardkommunikationsindstillingerne for NMEA 0183

Du kan nulstille NMEA 0183-indstillingerne til deres standardværdier.

Vælg **Opsætning > Kommunikation > NMEA 0183-opsætning > Standarder > OK** på skærmen Hjem.

Visning af diagnostiske oplysninger for NMEA 0183

Skærbilledet NMEA 0183 diagnostisk er et fejlfindingsværktøj, der bruges af installatører til at bekræfte, at NMEA 0183-data sendes på tværs af systemet.

Vælg **Opsætning > Kommunikation > NMEA 0183 opsætning > Diagnostik** på skærmen Hjem.

NMEA 2000

GPSMAP 4000/5000-plottere er NMEA 2000-certificerede og kan modtage data fra et NMEA 2000-netværk, der er installeret på båden, for at få vist specifikke oplysninger som f.eks. dybde, hastighed, vandtemperatur, vindhastighed og -retning samt motordata.

Du kan også navngive motorer og tanke, så du kan identificere deres placering på fartøjet.

Du kan se, hvordan du slutter en GPSMAP 4000/5000-plotter til et eksisterende NMEA 2000-netværk, samt hvordan du får vist en liste over understøttede NMEA 2000 PGN-numre under *Installationsvejledningen til GPSMAP 4000/5000-serien*.

Visning af en liste over NMEA 2000-netværksenheder

Du kan se de enheder, der er sluttet til NMEA 2000-netværket.

1. Vælg **Opsætning** > **Kommunikation** > **NMEA 2000-opsætning** > **Enhedsliste** på skærmen Hjem.
2. Vælg en enhed for at få en liste over muligheder.

Registrering af motorer med tal

Vælg **Opsætning** > **Kommunikation** > **NMEA 2000-opsætning** > **Etiketenheder** > **Skift motoretiketter** > **Brug numre** på skærmen Hjem.

Registrering af motorer med navne

1. Vælg **Opsætning** > **Kommunikation** > **NMEA 2000-opsætning** > **Etiketenheder** > **Skift motoretiketter** > **Vælg navne** på skærmen Hjem.
2. Vælg den motor, der skal navngives.
3. Vælg motorens placering: **Bagbord**, **Center**, **Styrbord**, **For** eller **Agter**.
4. Vælg den etiket, der skal bruges til motoren.
5. Gentag trin 2-4 for evt. at mærke flere motorer, og vælg derefter **Udført**.

Registrering af tanke med tal

1. Vælg **Opsætning** > **Kommunikation** > **NMEA 2000-opsætning** > **Etiketenheder** > **Skift tanketiketter** på skærmen Hjem.
2. Vælg den tanktype, der skal registreres.
3. Vælg **Brug numre**.

Registrering af tanke med navne

1. Vælg **Opsætning** > **Kommunikation** > **NMEA 2000-opsætning** > **Etiketenheder** > **Skift tanketiketter** på skærmen Hjem.
2. Vælg den tanktype, der skal registreres.
3. Vælg **Vælg navne**.
4. Vælg en tank.
5. Vælg tankens placering: **Bagbord**, **Center**, **Styrbord**, **For** eller **Agter**.
6. Vælg den etiket, der skal bruges til tanken.
7. Gentag trin 4-6 for at mærke evt. yderligere tanke, og vælg derefter **Udført**.

Valg af en foretrukken datakilde

Hvis mere end én datakilde er tilgængelig, kan du vælge den datakilde, du vil bruge.

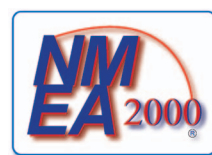
1. Vælg **Opsætning** > **Kommunikation** > **Foretrukne kilder** på skærmen Hjem.
2. Vælg en datatype.
3. Vælg **Skift kilde**.
4. Vælg en datakilde.

Overførsel af NMEA 0183-data via et NMEA 2000-netværk

Du kan aktivere, konfigurere eller deaktivere bridging af output. Bridging af output opstår, når en plotter tager de NMEA 0183-data, den modtager fra en hvilken som helst kilde, formaterer dem til NMEA 2000-data og derefter sender dem via NMEA 2000-bussen.

1. Vælg **Opsætning** > **Kommunikation** > **NMEA 2000-opsætning** > **Bridging af output** på skærmen Hjem.
2. Fuldfør en handling:
 - Vælg **Til** for at aktivere bridging af output fra plotteren.
 - Vælg **Auto**, hvis plotterne på NMEA 2000-netværket skal kunne forhandle med hinanden om, hvilken plotter der skal udføre denne funktion. Kun én plotter på NMEA 2000-netværket kan bridge NMEA 0183-data via NMEA 2000-bussen på én gang.

Alle GPSMAP 4000- og 5000-enheder er NMEA 2000-certificerede.



Registrering af din enhed

Hjælp os med at hjælpe dig ved at udføre vores onlineregistrering i dag.

1. Gå til my.garmin.com.
2. Opbevar den originale købskvittering, eller en kopi af den, på et sikkert sted.

Kontakt til Garmins produktsupport

Kontakt Garmins produktsupport, hvis du har spørgsmål om dette produkt.

- Hvis du befinder dig i USA, skal du gå til www.garmin.com/support eller kontakte Garmin USA på telefon (913) 397 8200 eller (800) 800 1020.
- I Storbritannien skal du kontakte Garmin (Europe) Ltd. pr. telefon på 0808 238 0000.
- Hvis du befinder dig i Europa, skal du gå ind på www.garmin.com/support og klikke på **Contact Support** for at få oplysninger om support i de forskellige lande, eller du kan kontakte Garmin (Europe) Ltd. pr. telefon på +44 (0) 870 850 1241.



Overensstemmelseserklæring

Garmin erklærer hermed, at dette produkt overholder de essentielle krav og andre relevante dele af direktivet 1999/5/EC. Hvis du vil se hele overensstemmelseserklæringen, skal du gå til www8.garmin.com/compliance.

Softwarelicensaftale

VED AT BRUGE PLOTTEREN ACCEPTERER DU AT VÆRE BUNDET AF VILKÅRENE OG BETINGELSERNE I DEN FØLGENDE SOFTWARELICENSAFTALE. LÆS DENNE AFTALE GRUNDIGT.

Garmin Ltd. og/eller dets datterselskaber ("Garmin") giver dig en begrænset licens til at bruge softwaren i denne enhed ("softwaren") i binær udførbar form ved normal betjening af produktet. Titel, ejendomsret og intellektuelle ejendomsrettigheder til softwaren forbliver hos Garmin og/eller dets tredjepartsleverandører.

Du bekræfter, at softwaren tilhører Garmin og/eller dets tredjepartsleverandører, og at den er beskyttet ifølge amerikansk lov om ophavsret og internationale aftaler om ophavsret. Endvidere bekræfter du, at softwarens struktur, organisering og kode, hvor kildekoden ikke er stillet til rådighed, er værdifulde forretningshemmeligheder ejet af Garmin og/eller dets tredjepartsleverandører, og at softwaren i kildekodeform er en værdifuld forretningshemmelighed, der forbliver Garmins og/eller dets tredjepartsleverandørers ejendom. Du accepterer, at softwaren eller nogen del af denne ikke må skilles ad, demonteres, modificeres, ommonteres, omstruktureres eller reduceres til læsbar form, og at du ikke må skabe enheder, der er afledt af eller baseret på denne software. Du accepterer ikke at eksportere eller geneksportere softwaren til noget land i strid med den amerikanske lovgivning for eksportkontrol eller lovgivningen for eksportkontrol i noget andet relevant land.

Indeks

- A**
- afstand til kystlinje 53
 - AIS
 - radar 70
 - SART 18
 - sporing 15, 101
 - trusler 18, 69
 - aktive spor
 - følge tilbage 37
 - gemme 37
 - rydde 38
 - alarmer
 - anker vagt 59
 - ankomst 59
 - dybt vand 94
 - ekkolod 93, 94
 - enhedsspænding 60
 - fisk 95
 - GPS-nøjagtighed 60
 - kollision 15, 17, 69
 - kursafvigelse 60
 - lavt vand 94
 - navigation 59
 - system 60
 - total brændstof om bord 60
 - ur 60
 - vandtemperatur 94
 - alarmzone 67
 - andre fartøjer
 - AIS 58, 69
 - beregnet kurs 58, 70, 84
 - MARPA 58, 69
 - stier 58, 70, 84, 99
 - animeret, strømforhold og tidevand 10, 26
 - anker alarm 59
 - ankomst alarm 59
 - antenne
 - rotationshastighed 83
 - størrelse 83
 - arbejdsmaksimum 47
 - arbejdsminimum 47
 - Auto guidning
 - afstand til kystlinje 53
 - BlueChart g2 Vision 26
 - linje 53
 - navigation 6
 - autopilot 38
- B**
- baggrundsbelysning 2
 - bagpanel 1
 - berøringskærm 103
 - billeder 26
 - BlueChart g2 Vision
 - datakort 21
 - Fish Eye 3D 23
 - kortomrids 13
 - kortsymboler 6
 - luftfotos 13
 - Mariner's Eye 3D 22
 - POI'er 26
 - brændstof datafelt 57, 81
 - brændstofkapacitet 59
 - brændstofmålere
 - brændstoføkonomi 49
 - kombinationsskærm 29
 - konfigurere 47
 - statusalarmer 47
 - synkronisere med brændstof 49
 - viser 49
 - brændstof om bord 60
 - bund
 - sporing 91
 - whiteline 93
- C**
- chirp 91
 - clutter
 - FTC 75, 78, 79
 - hav 75, 77
 - krydstale 75
 - radartype 75
 - regn 75, 78, 79
 - standardindstillinger 76
 - cruising datafelt 56, 80
- D**
- data
 - kopiere 60
 - sikkerhedskopi 62
 - datafelter
 - brændstof 57, 81
 - cruising 56, 80
 - fiskeri 57, 81
 - kompastape 58, 82
 - navigation 56
 - radar 80
 - sejler 57, 81
 - datafeltet sejler 57, 81
 - datahåndtering 60
 - datakort 3
 - BlueChart g2 Vision 21
 - destinationer 31
 - Find 31
 - navigationsskort 31
 - navigere til 40
 - vælge 31
 - digital selective calling
 - aktivere 97
 - kanaler 100
 - kontakter 98
 - dybdevisning 12
 - dybvands alarm 94
- E**
- EBL
 - måle 71
 - viser 70
 - ekkolod
 - alarmer 93, 94
 - a-scope 92, 93
 - datafelter 93
 - dybdelinje 91, 92
 - dybdeskala 89
 - farve-gain 94
 - farveskala 94
 - frekvenser 91
 - gain 89
 - ikke-bundfaste mål 93
 - kegle 24
 - overfladestøj 92
 - rullehastighed 90
 - støj 92
 - udseende 89
 - visninger 87
 - whiteline 93
 - emneinformationer 8, 9
 - enheds-id-nummer 3
 - enhedsspænding alarm 60
- F**
- fabriksindstillinger 2, 104
 - farefarver 22
 - farlig dybde 12
 - fartøjsstier
 - varighed 100
 - viser 100
 - farveskala
 - ekkolod 94
 - radar 82
 - farvevalg 3
 - Find 39
 - Fish Eye 3D
 - datafelter 56
 - ekkolodskegle 24
 - emneinformationer 8, 9
 - ikke-bundfaste mål 24
 - spor 24
 - fiskealarm 95
 - fiskekort
 - AIS 18
 - datafelter 56
 - emneinformationer 8, 9
 - kortretning 10
 - kurslinje 11
 - MARPA 18
 - navigation 6
 - navigationssymboler 13, 24
 - oversigtskort 7
 - panorere 6
 - Radar Overlay 21, 74
 - rosen 14
 - satellitbilleder 11, 25
 - strømforhold 10
 - tidevandsstationer 9
 - verdenskort 11
 - zoomdetalje 11
 - fiskeri datafelt 57, 81
 - foretrukken datakilde 107
 - forpanel 1
 - forskydning
 - stævn på båd 83
 - forskydning på bådens stævn 83
 - fotopunkter 13, 86
 - FTC 75, 78, 79
 - funktionstaster iii
 - fyrvinkler 13

G

gain

- ekkolod 89
- radar 75
- radartype 75
- sidesløjfer 77
- standardindstilling 76
- store objekter 76

Garmin Marine Network 62

geografisk nord 54

Go To 31, 39

GPS

- nøjagtigheds alarm 60
- signaler 2

grafer

- atmosfærisk tryk 46
- dybde 46
- konfigurere 45
- lufttemperatur 46
- omgivelsesdata 44
- vandtemperatur 46
- vindhastighed 45
- vindvinkel 46

Guide til 32, 39

H

hændelseslog 83

hastighedsdata 45, 52

hukommelseskort 3, 61

I

IALA-symboler 13, 85

ID-nummer 3

ikke-bundfaste mål 24, 87, 91, 93,
95, 96

indstillinger

- afstand til kystlinje 53
- AIS 16
- anker vagt 59
- ankomst 59
- antennestørrelse 83
- a-scope 92, 93
- Auto guidning 53
- baggrundsbelysning 2
- beregnet kurs 16, 70, 84
- billeder 25
- bipper 52
- brændstof datafelt 57, 81
- brændstofkapacitet 59
- crosstalk 80
- cruising datafelt 56, 80
- datafelter 56, 93
- datafeltet sejler 57, 81
- detalje 11, 85
- detaljer 16, 70, 84
- drejningsovergang 52
- DSC 97
- dybdeenheder 55
- dybdelinje 91, 92
- dybt vand 94
- ekkolodskegle 24
- enheder for afstand 55
- enhedsspænding 60
- farefarver 22

fartenheder 55

fart fremad 82

fartkilder 45, 52

farveskala 82, 94

farvevalg 3

fiskealarm 95

fiskeri datafelt 57, 81

fiskesymboler 24, 93

foretrukne kilder 107

forhøjningsenheder 55

fotopunkter 13, 86

frekvens 91

FTC 78

fyrvinkler 13, 86

gain 76, 89

gemme screenshot 103

GPS 103

GPS-nøjagtighed 60

interval 38

justere fart gennem vandet 59

kollisionsalarm 17, 69

køl offset 95

kompasbånd datafelt 58

kompastape 81

kortdatum 54

kortomrids 13, 86

korttype 74

kurs 54

kursafvigelse 60

kurslinje 11, 82, 85

lavt vand 94

marine network 62

navigationsdatafelt 56, 80

navigationslinjer 82

navigationssymbol-str. 85

nav.sym-type 85

NMEA 0183-opsætning 104

NMEA 2000-enhedsliste 106

NMEA 2000-opsætning 106

område 89

områderinge 19, 82

optagemetode 38

output bridging 107

outputsætninger 105

overfladeradar 20

overfladestøj 92

oversigtskort 7, 85

POI'er til lands 13, 86

porttyper 105

positionsformat 54

pos. nøjagtighed 105

regn-clutter 78

retning 10, 82

ringe 82

rosler 14

rotationshastighed 83

rullehastighed 90

rumfangsenheder 55

rutebredde 20

ruteetiketter 52

send-ikke-zone 83

servicepunkter 13

sikker dybde 23, 53

sikkerhedsregulering 12

sikker højde 53

simulator 51

sø-clutter 77

sommertid 54

sporfarve 37

spotdybder 12, 85

stævn på båd 83

standbytid 67

symboler 13

systemenheder 55

tænd automatisk 52

temperaturenheder 55

temp. offset 96

tid 54

tidevand/strømforhold 25

tidsformat 54

tidszone 54

total brændstof om bord 60

trådløse enheder 104

trykenheder 55

type 22

ur 60

vandtemperatur 94

verdenskort 11

vis 24

vise VRM/EBL 70

visningsområde 16, 70, 84

waypoint-id'er 105

whiteline 93

zoom 89

instrumentering data

kombinationer 29

navigere igennem 29

interferens fra store objekter 76

K

kollisionsalarm 15, 17, 69

køl offset 95

kombinationer

datafelter 28

fokusskærm 29

funktioner 27

instrumentering data 29

layout 27

tilpasning 27

vælge 27

kombinationer datafelter

fjerne 28

redigere 29

tilføje 28

kompasbånd datafelt 58, 82

kompasser 14

konturkortversion 3

koordinatsystemer 54

kort

detaljer 13

fiskeri 21

navigation 5

omrids 13

symboler 6, 13, 85

krydstale 75, 80

kurs 82

kursafvigelsesalarm 60

- kurslinje 11, 82, 85
kursreference 54
- L**
landbaserede POI'er 13, 86
Lav rute til 31, 39
lavt vand, alarm 94
luftfotos 21, 26
- M**
magnetisk kurs 10, 82
magnetisk variation 54
måleenheder 55
målere
 analog 48
 brændstof 49
 digital 48
 grænser 47
 maksimum 47
 motor 47
 statusalarmer 47
 trip 49
 type 48
mand over bord 4, 33
Mariner's Eye 3D
 AIS 18
 datafelter 56
 emneinformationer 8, 9
 farefarver 22
 MARPA 18
 områderinge 19
 overfladeradar 20
 rutebredde 20
 satellitbilleder 22
 sikker dybde 23
marineservice 13, 31, 39
MARPA
 sporet objekt 69
 sporing 68
 tilstanden Vagt 66
 trusler 18, 69
motormålere 47
 kombinationsskærme 29
 konfigurere 47
 navigere igennem skærme 47
 statusalarmer 47
- N**
navigationsalarmer 59
navigationsdatafelt 56
navigationskort
 AIS 18
 datafelter 56
 dybdevisning 12
 emneinformationer 8, 9
 farlig dybde 12
 fartøjsstier 99
 fotopunkter 13
 fyrvinkler 13
 kortomrids 13
 kurslinje 11
 landbaserede POI'er 13
 luftfotos 26
 marineservicepunkter 13
 MARPA 18
 navigationssymboler 13
 panorere 6
 Radar Overlay 21, 74
 retning 10
 rosen 14
 satellitbilleder 11
 verdenskort 11
 zoom 5
 zoomdetalje 11
navigationslinjer 82
navigationssymboler 13, 24, 85
NMEA 0183 104
NMEA 2000 106
NOAA-symboler 13, 85
nødopkald 98
nordlig kurs 10, 82
nulstille 104
numerisk tastatur 1
- O**
områderinge 19, 82
områdetaster 5
omvej
 køl 95
 vandtemperatur 96
overfladeradar 20
oversigtskort 7, 85
- P**
panorere
 kort 6
 oversigtskort 7, 85
pc-data 50
Perspektiv 3D
 AIS 18
 datafelter 56
 emneinformationer 8, 9
 MARPA 18
 områderinge 19
 overfladeradar 20
 rutebredde 20
POI-data 13, 21, 26, 86
positionsformat 54
positionsrapport 99
positionssporing 99
produktregistrering 107
- R**
radar
 AIS 70
 antennes rotationshastighed 83
 antennestørrelse 83
 clutter 75
 cruising tilstand 64
 farveskala 82
 fast time constant 78, 79
 forskydning på bådens stæv 83
 gain 75
 kurslinje 82
 navigationslinjer 82
 område 63, 75
 områderinge 82
 optimere visning 74
 retning 82
 sende 63
 send-ikke-zone 83
 skærmen overlay 73
 støjundertrykkelse 75
 synsfelt 82
 tidsbestemt sending 66
 tilstanden Dobbelt rækkevidde 66
 tilstanden Havn 65
 tilstanden Offshore 65
 tilstanden Vagt 66
 typer 64, 75
 visningstilstande 64
 zoomskala 63
Radar Overlay
 kort 21, 73, 74
 spor 84
 vise 73
 waypoints 84
 zoom 73
regn-clutter 75, 78
relativ vind 57, 81
rosen 14
rutebredde 20
ruter 31
 aktuel position 34
 drej 33, 35, 52
 etikettepe 52
 Find 31
 kopiere 61
 navigation 34, 40, 72
 navigere frem 41, 72
 navigere parallelt med 41, 72
 navigere tilbage 41, 72
 oprette 34, 35
 radar 72
 redigere 36
 slette 36
 undgå waypoint 36
 vise liste over 36
 waypoints 35
- S**
sand vind 57, 81
SART 18
satellitbilleder 21, 22, 25
satellitssignaler 2
SD-kortstik 1, 3
sende radar 63
send-ikke-zone 83
settings
 backlight 2
sidesløjfe-interferens 77
sikker dybde 23, 53
sikker højde 53
sikkert digitalt kort 3
sikker zone kollisionsalarm 17, 69
simulatortilstand 51
skærmen hjem 4
skalamaximum 47
skalaminimum 47
sø-clutter 75, 77
softwareversion 3
sommertid 54
specifikationer 102
split frekvens-visning 87

- split zoom-visning 87, 88
- spor
 - aktive 37
 - Find 31
 - gemme 37
 - gemme som rute 37
 - kopiere 61
 - liste 37
 - navigation 41
 - Radar Overlay 84
 - redigere 37
 - redigere/slette 24
 - registrere 38
 - slette 37
 - vis 36
- sporing 68
- sporlog
 - hukommelse 38
 - interval 38
- spotdybder 12, 85
- sprog 2, 52
- støjundertrykkelse 75
- strømforsyningsstationer
 - indikatorer 10, 26
 - nærliggende 43
 - rapporter 43
- symboler 6, 13, 85
- systeminformation 103
- T**
- tænd/sluk-knap 1
- taster
 - blød iii, 1
 - område 1, 5, 19
- temperaturdata 88
- tid
 - display 54
 - format 54
 - zone 54
- tidevandsstationer
 - indikatorer 10, 26
 - nærliggende 42
- tidsbestemt sending 66
- tidsvarierende gain 91
- tilføje drej 34
- tilstanden Cruising 64
- tilstanden Dobbelt rækkevidde 66
- tilstanden Havn 65
- tilstanden Offshore 65
- total brændstof om bord-alarmer 60
- transduceropsætning 91, 96
- turmålere 49
- TVG 91
- U**
- ur alarm 60
- V**
- vagt tilstand
 - alarmzone 67
 - MARPA 66
 - tidsbestemt sending 66
- vand
 - farm 59
- vandtemperatur alarm 94
- vandtemperaturlog 88
- vandtemperatur offset 96
- VHF-radio
 - DSC-kanal 100
 - individuelle rutineopkald 100
 - nødopkald 98
 - opkald til et AIS-mål 101
- video
 - kilde 50
 - konfigurere 50
 - vis 50
- vindhastighed graf 45
- vindvinkel graf 46
- vind VMG 58
- visning på fuld skærm 87
- VRM
 - justere 71
 - måle 71
 - vis 70
- W**
- waypoints
 - aktuel position 32
 - etiketter 84
 - Find 31
 - flytte 33
 - kopiere 61
 - liste over 33
 - mand over bord 33
 - navigere til 40
 - oprette 8, 72
 - radar 72
 - redigere 33
 - slette 33
 - sporet fartøj 99
 - undgå på rute 36
- waypoints[]
 - ekkolod 88
- waypoint VMG 58
- Z**
- zoom 5, 19, 26, 85
 - ekkolod 89
- zoomskala 63

For at få de nyeste softwareopdateringer gratis (undtagen kortdata) i dine
Garmin-produkters levetid kan du gå til Garmins websted på www.garmin.com.



© 2009–2011 Garmin Ltd. eller dets datterselskaber

Garmin International, Inc.
1200 East 151st Street, Olathe, Kansas 66062, USA

Garmin (Europe) Ltd.
Liberty House, Hounsdown Business Park, Southampton, Hampshire, SO40 9LR, Storbritannien

Garmin Corporation
No. 68, Zangshu 2nd Road, Xizhi Dist., New Taipei City, 221, Taiwan (R.O.C.)

www.garmin.com